SISUKORD

Üldinfo. ... 2
Kasutusjuhendi eesmärk. ... 2
Tootja ja seadme identifitseerimine. ... 3
Informatsioon ohutuse kohta. ... 3
Ohutusnõuded. ... 3
Ohutussignaalid. ... 5
Tehniline informatsioon. ... 6
Tehnilised andmed. ... 6
Seadme üldine kirjeldus. ... 7
Põhiosad. ... 8
Paigaldamine. ... 9
Pakend ja lahtipakkimine. ... 9
Süsteemi paigaldamise planeerimine. ... 9
Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine. ... 10
Kallakud. ... 13
Järsud kallakud. ... 13
Võimalikud tööalas leiduvad objektid ja olulised ohutusvahemaad. ... 14
Reguleerimised. ... 15
Soovitused reguleerimiseks. ... 15
Lõikekõrguse reguleerimine. ... 15
Kasutamine ja töö ilma automaatlaaduri komplektita. ... 16
Kasutamiseeskirjad. ... 16
Kirjeldus juhtpaneel ja menüüde ülevaade. ... 16
Led tulede kombinatsioonid, tähendus. ... 17
Kasutuselevõtmine. ... 17
Äpi kaudu aktiveeritav. ... 18
Töötamine programmeeritud/viivitatud väljumisega. ... 18
Roboti ohutu seiskamine. ... 19
Roboti peatumine. ... 19
Automaatlaaduri komplekti kavandamine ja paigaldus 20
Juhttraat paigaldamine. ... 26
Aku laadimine esmakordsel kasutamisel. ... 27
Kasutamine ja töö. ... 28
Kasutamiseeskirjad. ... 28
Kirjeldus juhtpaneel ja menüüde ülevaade. ... 28
Kasutamine automaatlaaduri komplektiga. ... 29
Roboti kasutamine suletud aladel, kus ei ole laadimisjaama. ... 30
Menüü kasutamine rakenduse abil. ... 30
Kasutajamenüü üldseadistus mobiilse rakenduse kaudu. ... 30
Menüü seadistamine - programmeerimisrežiim. ... 31
„Ühendusmooduli" seadistus. ... 33
Pikem tööpaus ja viimine tööseisu. ... 34
Aku laadimine pikemaks tööpausiks. ... 35
Soovitused kasutuseks. ... 36
Korraline hooldus. ... 36
Soovitused hoolduseks. ... 36
Plaanijärgse hoolduse ajavahemike tabel. ... 36
Roboti puhastamine. ... 37
Rikete otsing. ... 38
Rikked, põhjused ja parandamine. ... 38
Komponentide vahetamine. ... 40
Soovitused osade vahetamiseks. ... 40
Akude asendamine. ... 40
Tera asendamine. ... 40
Roboti kõrvaldamine. ... 41
Vastavusdeklaratsioon. ... 42
Garantiitingimused. ... 43
Tingimused ja piirangud. ... 43
Garantiiteeninduse taotlemine. ... 43
Täiendavad mõisted. ... 43

Käesoleva dokumendi paljundamine, ka osaline, ilma tootjapoolse kirjaliku loata, on keelatud.
Tootja tegeleb pideva täiustamise poliitikaga ja jätab endale õiguse muuta käesolevat dokumenti ilma etteteatamiskohustuseta tingimusel, et see ei kujuta ohtu ohutusele.
© 2008 – Tekstide, illustratsioonide ja paigutuse autor: Tüpolito La Zecca. Tekste võib täielikult või osaliselt paljundada tingimusel, et viidatakse autorile.

ET

KASUTUSJUHENDI EESMÄRK

- Antud kasutusjuhend, mis kuulub seadme täisvarustusse, on tootja poolt koostatud, et anda vajalikku informatsiooni neile, kes on volitatud seadet tema ettenähtud kasutusaja jooksul kasutama.
- Lisaks hea kasutustehnika omandamisele peavad info saajad teavet hoolikalt lugema ja sellest rangelt kinni pidama.
- Tegemist on tootja antud originaalandmetega.
- Antud informatsiooni lugemine võimaldab vältida ohtusid inimeste tervisele ja ohutusele ja majanduslikku kahju.
- Hoida antud kasutusjuhendit kogu seadme kasutusea jooksul teadaolevas ja kergelt juurdepääsetavas kohas, et selle saaks alati kätte hetkel, kui on vaja seda lugeda.
- Mõned antud kasutusjuhendis toodud andmed ja pildid ei pruugi täpselt vastata teie omanduses olevale, aga see ei mõjuta nende funktsiooni.
- Tootja jätab endale õiguse viia sisse muudatusi ilma ette teatamata.
- Mõnede eriti oluliste tekstiosade esiletõstmiseks või mõnede tähtsate momentide näitamiseks kasutati sümboleid, mille tähendust järgnevalt kirjeldatakse.

Oht - Tähelepanu

Sümbol tähistab tõsise ohu oluorda, mille tähelepanuta jätmine võib seada tõsisesse ohtu inimeste tervise ja ohutuse.

Ettevaatust - Hoiatus

Sümbol tähendab, et on vaja käituda vastavalt, et mitte seada ohtu inimeste tervist ja ohutust ja mitte põhjustada majanduslikku kahju.

Tähtis

Sümbol tähistab eriliselt tähtsat tehnilist informatsiooni, mida ei tohi tähelepanuta jätta.

ET

TOOTJA JA SEADME IDENTIFITSEERIMINE

Näidatud identifitseerimisplaat kantakse otse seadmele. Sellel on ära toodud viited ja olulised andmed ohutuks töötamiseks.

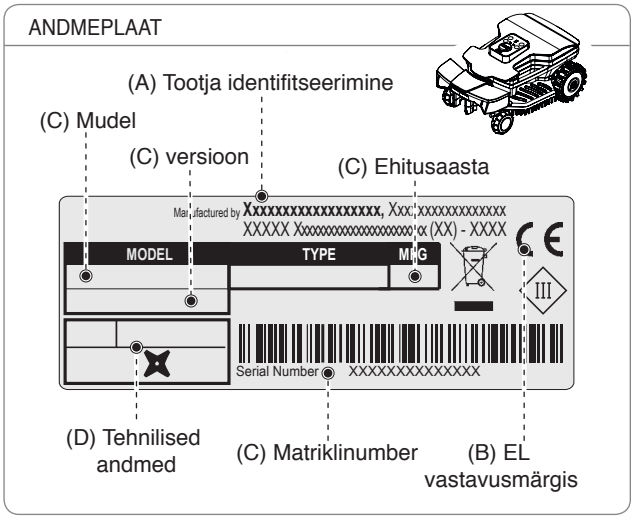
Mistahes vajaduse korral pöörduda tootja klienditeenindusse või mõnda volitatud keskusesse.
Mistahes tehnilise abi taotluse korral tuua välja identifitseerimisplaadil märgitud andmed, ligikaudsed töötunnid ja tekkinud defekti tüüp.

A. Tootja identifitseerimine.

B. EL vastavusmärgis.

C. Mudel ja versioon / matriklinumber / ehitusaasta.

D. Tehnilised andmed: pinge, vool, kaitsemäär, maandus, lõikelaius



INFORMATSIOON OHUTUSE KOHTA

Tootja on pööranud eritähelepanu teguritele, mis võivad seada ohtu seadmeid kasutavate töötajate ohutuse ja tervise. See teave on mõeldud kasutajate teavitamiseks sellest, millele tuleb ohu vältimiseks eritähelepanu pöörata.

OHUTUSNÕUDED

TOODE ON VARUSTATUD LÕIKETERAGA JA SEE EI OLE MÄNGUASI!

- Lugege hoolikalt läbi kogu juhend, eelkõige kõik ohutust puudutav teave, ja veenduge, et olete sellest täielikult aru saanud. Kasutage seadet ainult tootja poolt ette nähtud eesmärkidel. Järgige hoolikalt tööd, hooldust ja remonti puudutavaid juhiseid.
- Veenduge roboti töötamise ajal, et selle tööpiirkonnas ei oleks mitte kedagi eriti lapsi, vanureid ega puuetega inimesi ning lemmikloomi. Vastasel juhul soovitame plaanida roboti töö sellisele ajale, mil läheduses ei ole mitte kedagi. Jälgige seadet, kui läheduses on teadaolevalt lemmikloomi, lapsi või teisi inimesi. Kui roboti teel asub inimene või loom, peatage robot kohe.
- Tööpiirkondades, mida ei ole piiratud raskelt ületatava taraga, tuleb seadet töö ajal jälgida.
- Muruniidukroboti tööpiirkonna ümber tuleb paigutada hoiatusmärgid, kui seda kasutatakse avalikes kohtades. Märkidel peab olema järgmine tekst: "**Tähelepanu! Automaatne muruniiduk! Hoiduge masinast eemale! Jälgige lapsi!**"
- Robot ei ole mõeldud kasutamiseks lastele ega piiratud füüsiliste, sensoorsete või vaimsete võimete või puuduvate kogemuste ja / või teadmistega isikutele, kui neid ei jälgi nende ohutuse eest vastutav isik või kui neid ei ole õpetatud seadet kasutama. Jälgige, et lapsed seadmega ei mängiks.
- Ärge lubage kasutada robotit inimestel, kes ei tea, kuidas see töötab.
- Hooldus- ja remonditööde teostajad peavad olema täielikult kursis seadme eripära ja ohutuseeskirjadega. Lugege enne roboti kasutamist tähelepanelikult kasutusjuhendit ja veenduge, et olete selle juhistest aru saanud.
- Kasutage ainult originaalvaruosi: ärge tehke robotis muudatusi; ärge muutke, kõrvaldage ega jätke välja paigaldatud ohutusseadmeid. Tootja keeldub igasugusest vastutusest, kui on kasutatud varuosi, mis ei ole originaalvaruosad. Selle nõude eiramine võib põhjustada tõsist ohtu ohutusele ja inimeste tervisele.
- Kontrollige, et murul ei oleks mänguasju, tööriistu, oksi, riideesemeid ega muid esemeid,

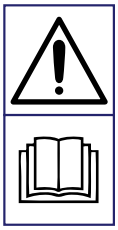
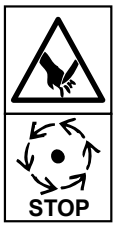
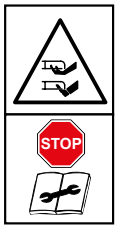
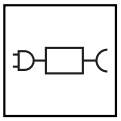
ET

mis võivad terasid kahjustada. Kui need esemed on murul, võivad need põhjustada roboti kahjustumist või selle blokeerida.

- Roboti peale ei tohi istuda. Ärge tõstke kunagi liikuvat robotit tera kontrollimiseks ega roboti teisaldamiseks. Ärge pange käsi ega jalgu liikuva seadme alla.
- Ärge kasutage robotit, kui sprinkler töötab. Programmeerige sellisel puhul robot nii, et see ei töötaks sprinkleriga üheaegselt. Ärge peske robotit kõrge surve all veejoaga ega kastke seda osaliselt ega täielikult vette, kuna see ei ole veekindel.
- Võtke enne seadme mistahes kasutajapoolset reguleerimist või hooldamist selle toide välja ja aktiveerige ohutusseadis. Kasutage tootja poolt ette nähtud isikukaitsevahendeid; kasutage lõiketeraga tegeledes kindlasti kaitsekindaid. Kasutajapoolset puhastust ja hooldust ei tohi teha järelevalveta lapsed.
- Kasutajapoolset puhastust ja hooldust ei tohi teha järelevalveta lapsed.
- Ärge kasutage kahjustatud lõiketeraga robotit. Lõiketera tuleb välja vahetada.
- Ärge kasutage robotit, mille välisosad on kahjustunud. Kui ilmneb mehaanilisi vigastusi, tuleb kahjustunud osad välja vahetada.
- Ärge kasutage robotit, kui selle trafo toitejuhe on kahjustatud. Kahjustatud toitejuhe võib põhjustada kokkupuutumist pingestatud osadega. Tootja, selle esindaja või sarnase kvalifikatsiooniga isik peab juhtme ohuolukordade vältimiseks välja vahetama.
- Kui toitejuhe kahjustub kasutamise ajal, vajutage roboti peatamiseks stopp-nupule ja eemaldage toitepistik pistikupesast.
- Kontrollige korrapäraselt robotit visuaalselt ning veenduge, et roboti tera, kinnituskruvid ega lõikemehhanism ei oleks kulunud ega kahjustatud. Veenduge roboti töökindluse tagamiseks, et kõik mutrid, poldid ja kruvid oleksid pinguldatud.
- Kui robot kasutamise ajal ebaharilikult vibreerub, vajutage seadme peatamiseks stopp-nupule ja eemaldage toitepistik pistikupesast.
- On rangelt keelatud kasutada või laadida robotit plahvatus- ja tuleohtlikus keskkonnas.
- Kasutage ainult tarnija poolt kaasa antud akulaadijat ja toiteallikat. Ebaõige kasutamine võib põhjustada elektrilööki, ülekuumenemist või söövitava akuvedeliku lekkimist. Lekke korral tuleb pesta akut vee / neutralisaatoriga; vedeliku silma sattumise korral tuleb pöörduda arsti poole.

ET

OHUTUSSIGNAALID

	Enne seadme kasutamist, lugeda tähelepanelikult kasutusjuhendit.
	Keerlevat lõiketera mitte puutuda, käsi ja jalgu mitte panna liikuva seadme alla. Enne seadme juurde minemist tuleb oodata, et lõiketera ja keerlevad osad on täielikult peatunud.
	Seadme peale astumine on keelatud.
	Enne seadme kallal töötamist või selle tõstmist käivitada turvasüsteem.
	Hoiduda seadmest turvalises kauguses selle töötamise ajal. Roboti töötamise ajal kindlustada, et niitmisalal poleks inimesi (eriti lapsi, vanureid või puuetega inimesi) ja koduloomi. Kui seade töötab, hoida koduloomad, lapsed või teised isikud turvalises kauguses. Igasuguse ohu vältimiseks programmeerida roboti töötamisaeg võimalikult ohutule kellaajale.
	Ettevaatust! Seadet ei tohi puhastada ega pesta veepihustiga. Roboti töötamise ajal kindlustada, et niitmisalal poleks inimesi (eriti lapsi, vanureid või puuetega inimesi) ja koduloomi. Kui seade töötab, hoida koduloomad, lapsed või teised isikud turvalises kauguses. Igasuguse ohu vältimiseks programmeerida roboti töötamisaeg võimalikult ohutule kellaajale.
	Kasutage robotit ainult toiteallikatega, mis on ära toodud selle „Tehniliste andmete” peatüki tehnilises teabes.

ET

TEHNILISED ANDMED

Kirjeldus		Mudel		
		B015DEZ		B020DEZ
AUTOMAATLAADURI KOMPLEKT		Optional	Jah	Jah
Maksimaalne niitmiseks soovitatav pind				
Töövõimsus (-20%(*))	**m²** (sq ')	**400** (4300')	**800** (8611')	**1000** (10763')
Omadused				
Mõõtmed (A x K x S)	mm	**453x296x220**		
Roboti kaal koos Akuga	kg	7,5		
Lõikekõrgus (Min-Maks)	mm (**"**)	**25-70** (0,98-2,75")		
lõiketera	mm (")	**180** (7,08 ")		
Lõiketera kiirus	RPM	4200		
Liikumiskiirus	**Meetrit / Minutis**	**28** (91,8 ')		
Maksimaalne juhitav ja soovitatav kalle (*)	%	45% lubatud sõltuvalt muru tingimustest ja paigaldatud lisaseadmetest. 35% maksimaalsest juhitavast ja soovitatavast. Korrapärase muru tingimustes. 20% välisserva või traadi i läheduses.		
Töökeskkonna temperatuur	Maks °C	**ROBOT:** -10°(14 F.) (Min) +50° (122 F.) (Maks) **AKULAADIJA:** -10°(14 F.) (Min) +40° (104 F.) (Maks)	**LAADIMISJAAM:** -10°(14 F.) (Min) +45° (113 F.) (Maks)	**ROBOT:** -10°(14 F.) (Min) +50° (122 F.) (Maks) **AKULAADIJA:** -10°(14 F.) (Min) +40° (104 F.) (Maks) **LAADIMISJAAM:** -10°(14 F.) (Min) +45°(113 F.) (Maks)
Mõõdetud helivõimsuse tase	dB(A)	59		
Veekaitse aste	IP	**ROBOT**: IPx5 **AKULAADIJA:**IPx4	**LAADIMISJAAM:** IPx4	**ROBOT**: IPx5 **AKULAADIJA:**IPx4 **LAADIMISJAAM:** IPx4
Elektrinäitajad				
Toitja (liitiumakule)		SOY-2940230 Input: 100-240 V~; 1.8A; 50/60Hz; Klass 1 output: 29.4V ; ⎓; 2.3A - Alternatiivne kood - Mean Well OWA-60E-30ZCT Input: 100-240 V~; 1.2A; 50/60 Hz; Klass 2 output: 29.4V ⎓ ; 2.0A		
Akude ja laadimise tüüp				
Laetav liitium-ioon aku (nimipinge)		25.9V - 5.0 Ah		
Keskmine laadimisaeg	hh:mm	2:30	2:00	2:00
Keskmine tööaeg pärast laadimistsükli lõppu (*)	hh:mm	03:00	04:00	04:00

(*) Vastavalt muru olukorrale, haljasalale ja niidetava ala keerukusele.

ET

Sagedused				
Raadiosaatja roboti juhtimiseks		Töö sagedusala (Hz) 500 - 60000 Maksimaalne võimsus raadiosagedusel (dBm) < 10		
Bluetooth		Töö sagedusala (Hz) 2402 - 2480 Maksimaalne võimsus raadiosagedusel (dBm) < 14		
GSM		Töö sagedusala (Hz) 850/900/1800/1900 Maksimaalne võimsus raadiosagedusel (dBm) < 33		
Seadmed / lisaseadmed / funktsioonid				
Juhitav ala koos peamisega		1	4	4
Vihmaandur		seerivarustus		
Eco -Mode (režiim)- Iseprogrammeerimine (patendiga)		seerivarustus		
Moodul Connect (GPS, GPRS)		Optional		
Laadimisjaama tagasitulemise meetod		-	“V-Meter” - “follow wire”	“V-Meter” - “follow wire”
Traadi maksimaalne pikkus (ligikaudne, arvestatud regulaarse ümbermõõdu põhjal)	**m** (')	-	600 (1968')	600 (1968')

(*) Vastavalt muru olukorrale, haljasalale ja niidetava ala keerukusele.

SEADME ÜLDINE KIRJELDUS

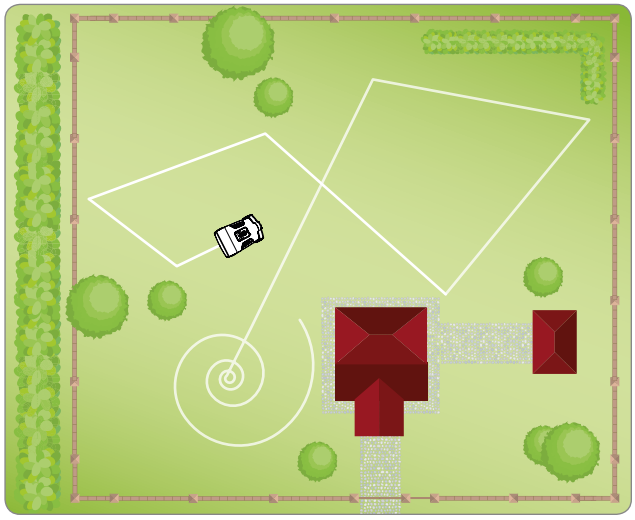
Seade on automaatselt muru niitmiseks projekteeritud ja ehitatud robot, mis niidab aedade muru ja kodude muruplatse mistahes kellaajal päeval ja öösel. See on väike, kompaktne, vaikne ja lihtsalt transporditav.

Tööfaasis niidab robot sillutise ja/või tõketega (aiad, seinad vms) piiritletud ala.

Kui robot tuvastab rohu puudumise või kohtab takistust, muudab see juhuslikult trajektoori ja hakkab liikuma uues suunas.

Random tööprintsiibil teostab robot piiritletud muru automaatse ja täieliku niitmise (vaata joonist).

Robot on võimeline ära tundma kõrgema ja/või paksema muru mõnes aia piirkonnas ja käivitama automaatselt, kui seda vajalikuks peab, spiraalse liikumise muruniitmise perfektseks viimistlemiseks.



Muru pindala, mida robot saab niita, sõltub reast faktoritest:

- roboti mudelist ja paigaldatud akudest;
- maa-ala omadustest (ebaregulaarsed piirid, ebatasased pinnad, ala liigendamine, jne.);
- muru omadused (rohu tüüp ja kõrgus, niiskus, jne.);
- tera olukord (tõhusa teritamisega, ilma prahi ja koorikuta, jne).

ET

PÕHIOSAD

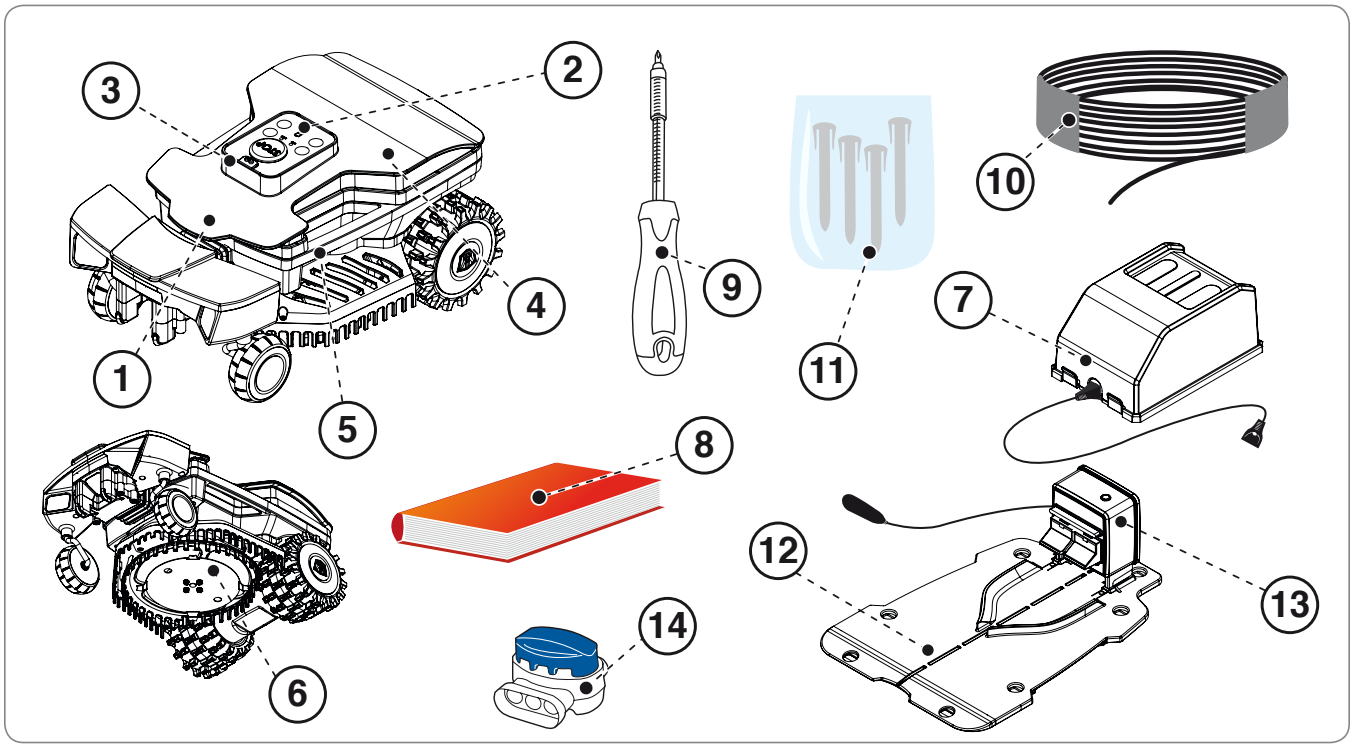
MUDEL		B015DDEZ	B020DEZ
versioon		A	A
1	Robot	√	√
2	Käskude klahvistik	√	√
3	Vihmaandur	√	√
4	Aku	√	√
5	Käepide	√	√
6	Lõiketera	√	√
7	Toiteplokk	√	√
8	Kasutusjuhend	√	√
9	Lõikekõrguse reguleerimise võti	√	√
	KIT 10 11 12 13 14	Optional	√

Tähtis

Mõnes saadavalolevas konfiguratsioonis võidakse müüa automaatlaaduri komplekti eraldi.

AUTOMAATLAADURI KOMPLEKT		
10	Traadirull	50m
11	Naelad	40
12	Laadimisjaam	√
13	Saatja	√
14	Ühendus traadi abil	Optional

ET



PAIGALDAMINE

PAKEND JA LAHTIPAKKIMINE

Seade tarnitakse nõuetekohaselt pakituna. Lahtipakkimisel võtta see välja ettevaatlikult ja kontrollida osade terviklikkust.

Ettevaatust - Hoiatus

Lämbumisohu vältimiseks hoida kiled ja plastikmahutid eema imikutest ja väikelastest!

Tähtis

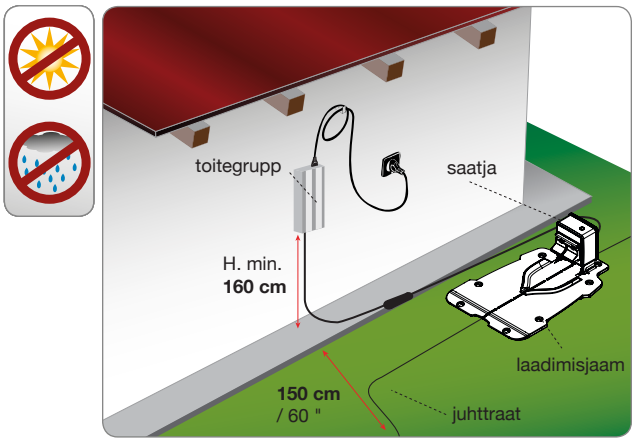
Säilitada pakkimismaterjal tulevikus kasutamiseks.

SÜSTEEMI PAIGALDAMISE PLANEERIMINE

Roboti paigaldamine pole raske, kuid vajab parima võimaliku toiteploki asukoha.

Seadke toiteplokk lihtsalt ligipääsetavasse kohta.

- Toiteplokk peab olema hästiõhutatud kohas ning otsese päikesevalguse ja ilmastikuolude eest varjatud.
- Toiteplokk ei tohi olla otsekontaktis maapinna või niiskete keskkondadega.



Ettevaatust - Hoiatus

Paigaldada toiteplokk lastele kättesaamatusse kohta.

Ettevaatust - Hoiatus

Elektriühenduse tegemiseks on vajalik, et paigalduspiirkonna läheduses oleks pistikupesa. Veenduda, et toitevõrku ühendamine oleks vastavuses antud valdkonnas kehtivate seadustega. Täiesti ohutuks töötamiseks peab elektrisüsteem, kuhu toiteplokk ühendatakse, olema varustatud korralikult toimiva maandusega. Toitevooluring peab olema kaitstud jääkvoolukaitsmega (rCd), mille aktiveerimisvool ei ületa 30 mA.

Ettevaatust - Hoiatus

Tagada, et juurdepääs toiteplokile oleks lubatud ainult volitatud isikutele.

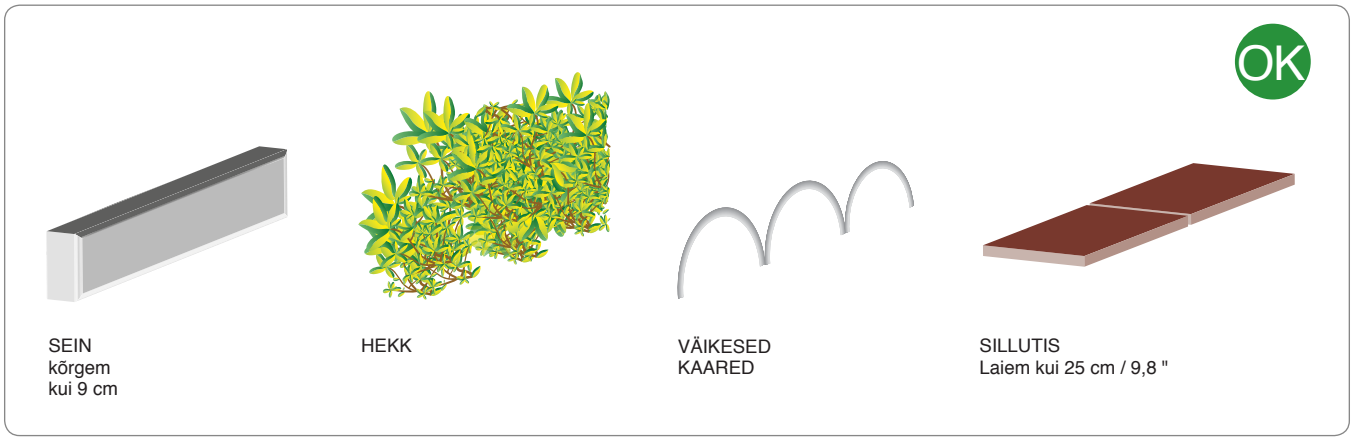
ET

Niidetava muru ettevalmistamine

1. Veenduge, et niidetav muru oleks ühetasane ja ei varjaks aukusid, kive või teisi takistusi. Vastasel juhul täitke kõik pinnases olevad augud ja eemaldage takistused. Kui takistusi pole võimalik eemaldada, tuleb sellised kohad selgepiiriliselt kindlaks määrata ja vastava kaitsega ümbritseda.

2. Veenduge, et ükski niitmispiirkonna sisse jääv pind ei ületaks lubatavat kallet (vaadake “Tehnilised näitajad”).

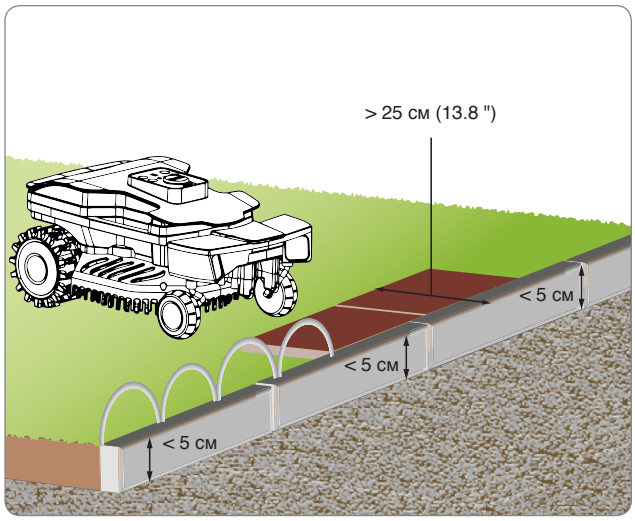
   Murupinda tajuvad sensorid lubavad robotil muruplatsil vabalt liikuda. Muru tuleb üle kontrollida ja ette valmistada, et robotil oleks muruvabade pindade tuvastamiseks piisavalt ruumi. Järgige roboti õige ja ohutu kasutamise tagamiseks hoolikalt allpool toodud punkte.



Piiride/kaitsetõkete tüübid, mida tohib kasutada roboti tööala määramiseks.

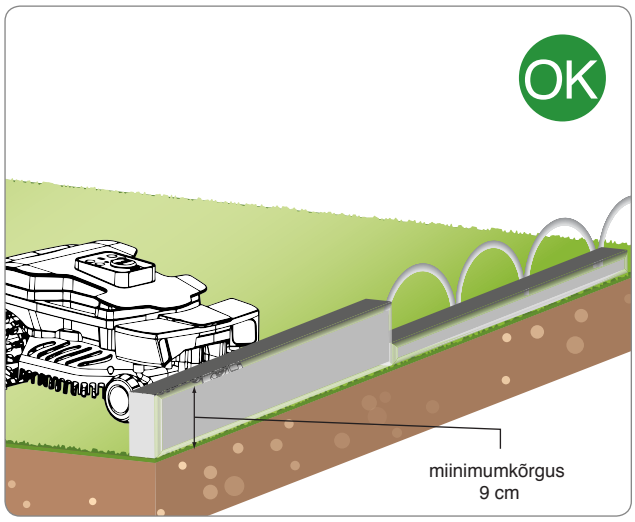
Sillutis

Robot vajab ohutuks peatumiseks ja suuna muutmiseks vähemalt 25 cm maapinda.



Sein

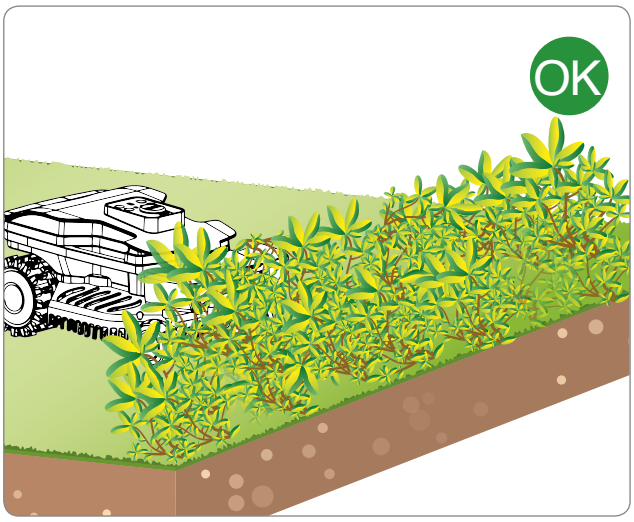
Tööala piire määrav perimeetrisein, mille kõrgus on vähemalt 9 cm või kõrgem. Madalamate seinade puhul tuleb piirkond kaitsta kaarte või sobiva sillutisega.



ET

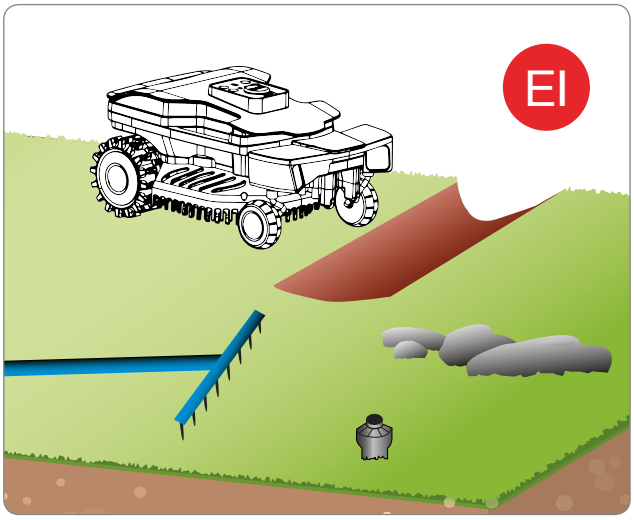
Hekk

Tööala on võimalik piirata ka hekkidega.



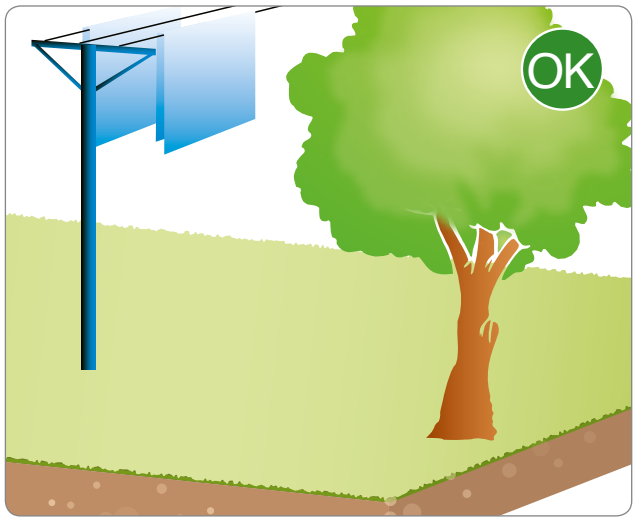
Augud

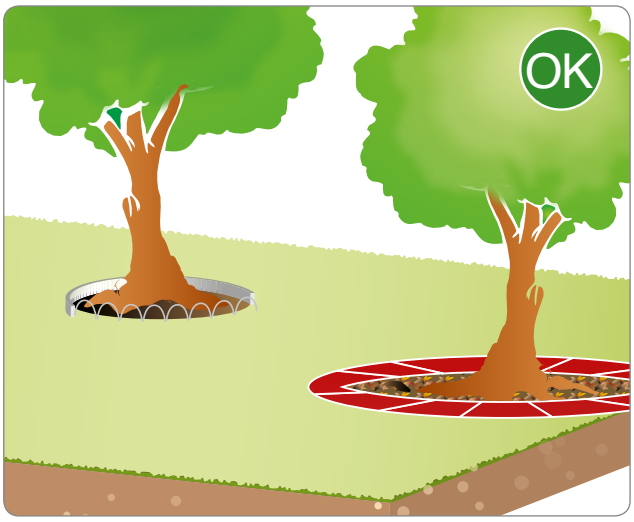
Tööala peab olema puhas aukudest ja lõhedest. Kontrollige enne roboti käivitamist, et muru oleks puhas kõrvalistest objektidest, nagu mänguasjad, väikesed kivid, oksad või maapinnast väljaulatuvad vihmutid, mis võivad roboti toimimist takistada või lõiketera kahjustada.



Takistused ja kaitsepiirded

Joonised näitavad sobiva tööala sisse jäävaid ja seda ümbritsevaid elemente. Puujuurte või maapinnal olevate juhtmete olemasolul tuleb ligipääs neile objektidele sillutise, seinte või muude takistustega tõkestada, kuna nendega kokkupuutumine võib robotit kahjustada. Roboti normaalset toimimist mittetakistavad objektid (puud, postid) ei vaja kaitsmist.

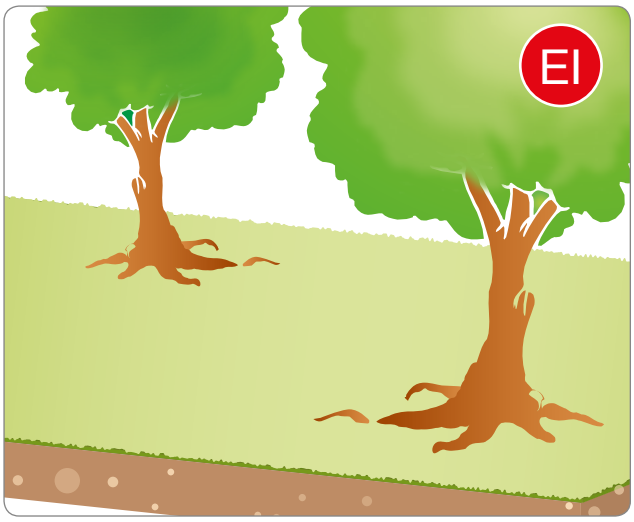




ET

Juured

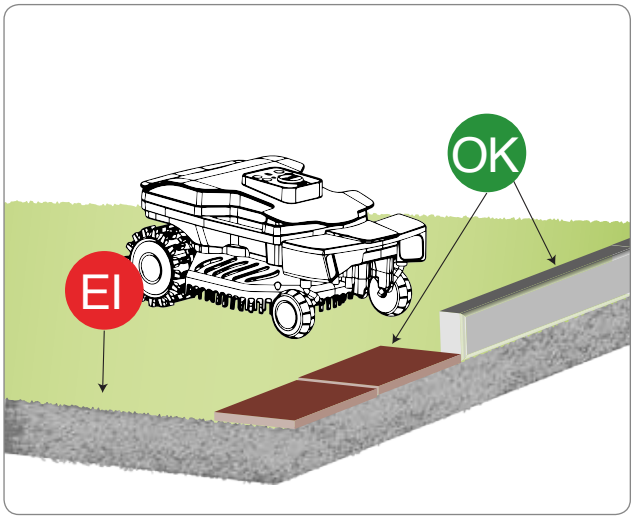
Ärge jätke mitte mingil juhul tööalasse kaitsepiiretega ümbritsemata ohtlikke (puujuured, väljaulatuvad torud, tööriistad jne) objekte, kuna need takistavad roboti tööd.



Peenkruus

Oht - Tähelepanu

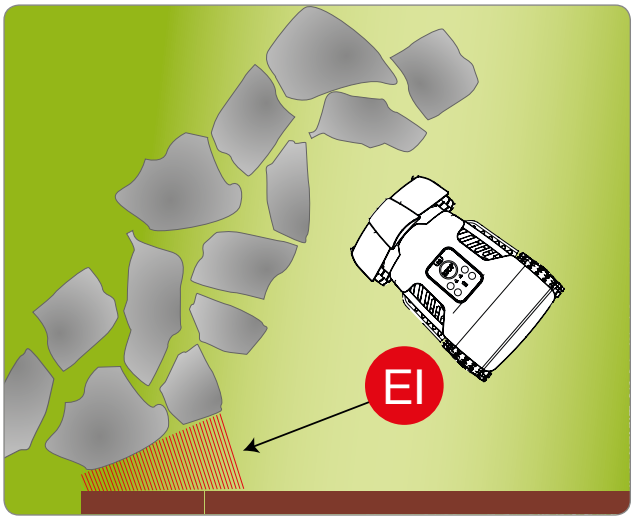
Robot ei pruugi õigesti ära tunda muru piiravat rohelust. Kaitske muruplatsi muude piiretega.



Teravad nurgad

Oht - Tähelepanu

Kitsalt lõppevates muruplatsi osades, nagu on näidatud joonisel, ei saa robot korralikult liikuda. Seetõttu tuleb need osad niidetavast alast välja arvata, kuna vastasel juhul võib robot seatud piiridest väljuda.



ET

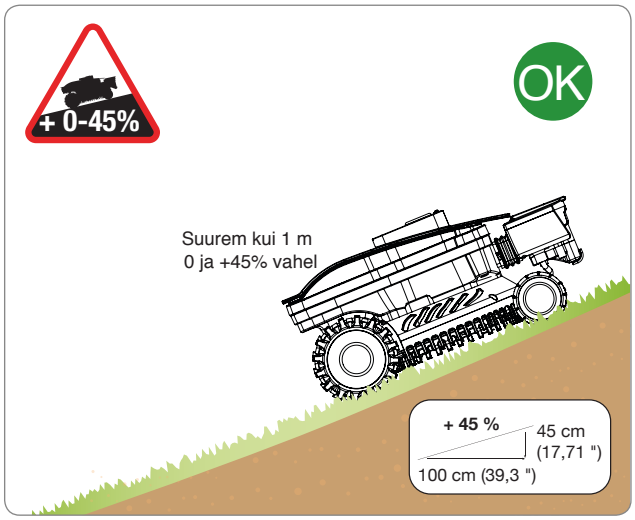
KALLAKUD

Veenduge, et ükski muruplatsi osa ei ületaks lubatud kaldenurka (vaadake “Tehnilised näitajad”).
Järsemate kallakutega piirkondade niitmine pole võimalik (vaadake järgnevaid punkte). Järsemaid kallakud tuleb seetõttu niidetavast alast välja arvata.

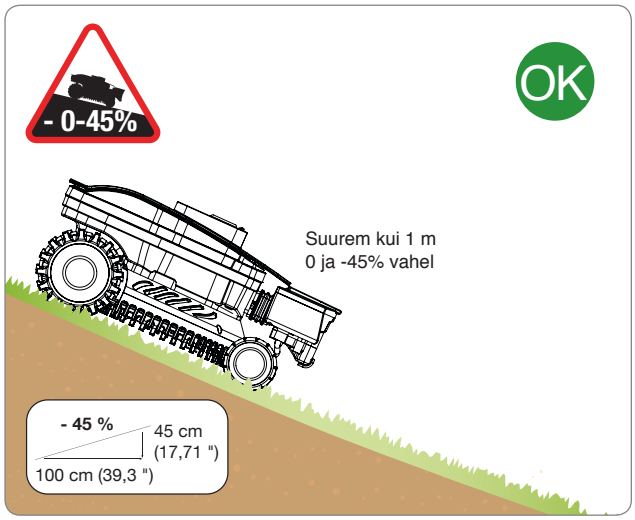
Tähtis

Roboti sensorid on suutelised tuvastama robotile üle jõu käivaid kallakuid. Roboti liikumissuunda muudetakse, vältimaks roboti ümberminekut või toimimistõrget. Lisaks tuleks liigjärskude kallakutega alad muruplatsist välja arvata ja vastavalt piirata. Soovitame robotit esmakasutamisel testida maksimaalse lubatava kaldega kallakutel.

ÜLESPOOLE KALLAK



ALLAPOOLE KALLAK



Robot tajub kuni 45% kallaku kõrguseerinevust, kui kallak langeb ühtlaselt vahemaa tagant, mis on pikem kui üks meeter.

JÄRSUD KALLAKUD

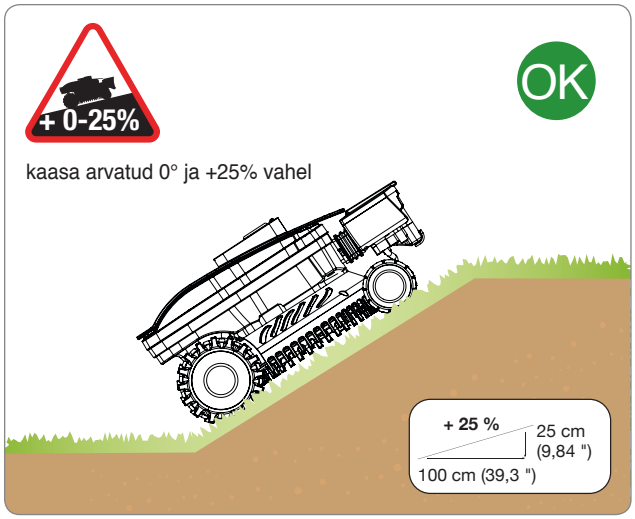
Roboti turvasüsteem tõlgendab järske kaldemuutusi (üle 25°) anomaaliana ja muudab roboti liikumissuunda, et robot liiguks tagasi ohutusse piirkonda ja saaks niitmisega jätkata. Robot võib liigjärsu kallakuna käsitleda ka järk-järgult maapinnast väljaulatuvaid ja tõusvaid puukände või lillepeenarde ääristamiseks kasutatavaid kive.

ET

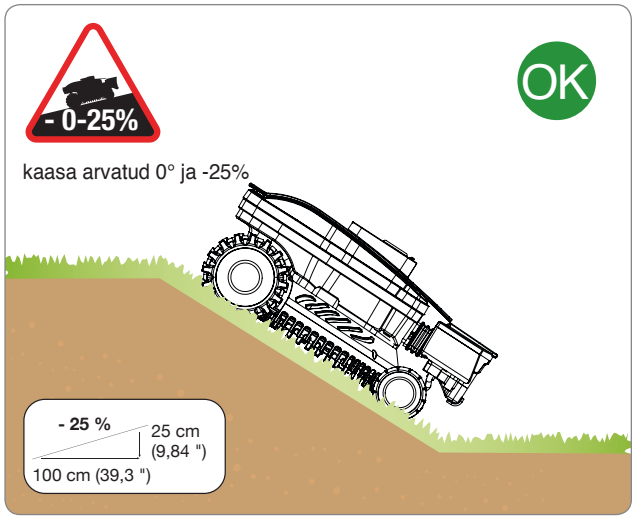
Tähtis

Soovitame robotit esmakasutamisel testida maksimaalse lubatava kaldega kallakutel.

ÜLESPOOLE KALLAK



ALLAPOOLE KALLAK



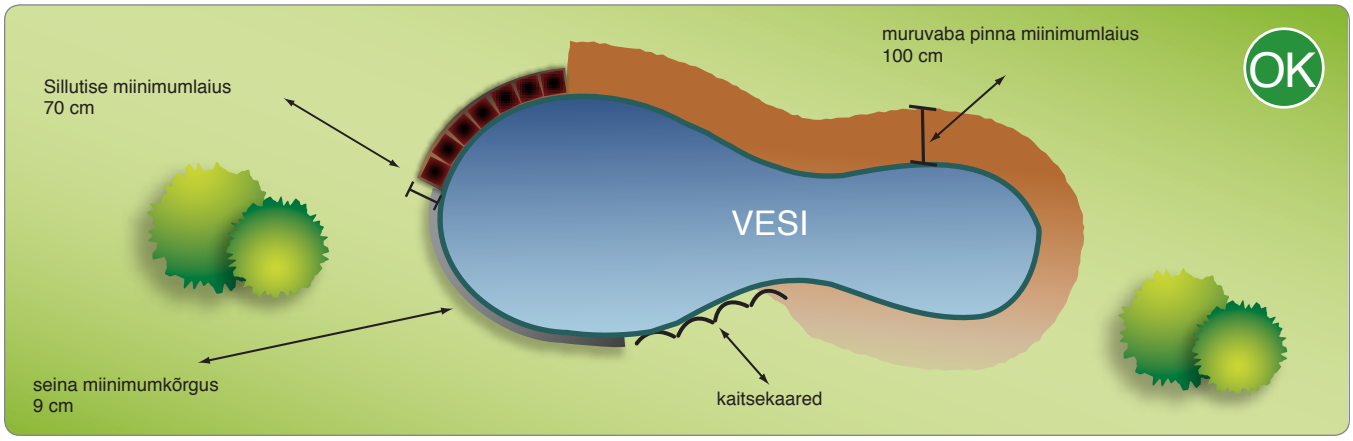
Robot tajub kõrgusemuutusi kuni 25% kallakute puhul, kui kalle algab ootamatult.

Tähtis

Märgitust suurema kallakuga piirkondi pole võimalik robotiga niita.

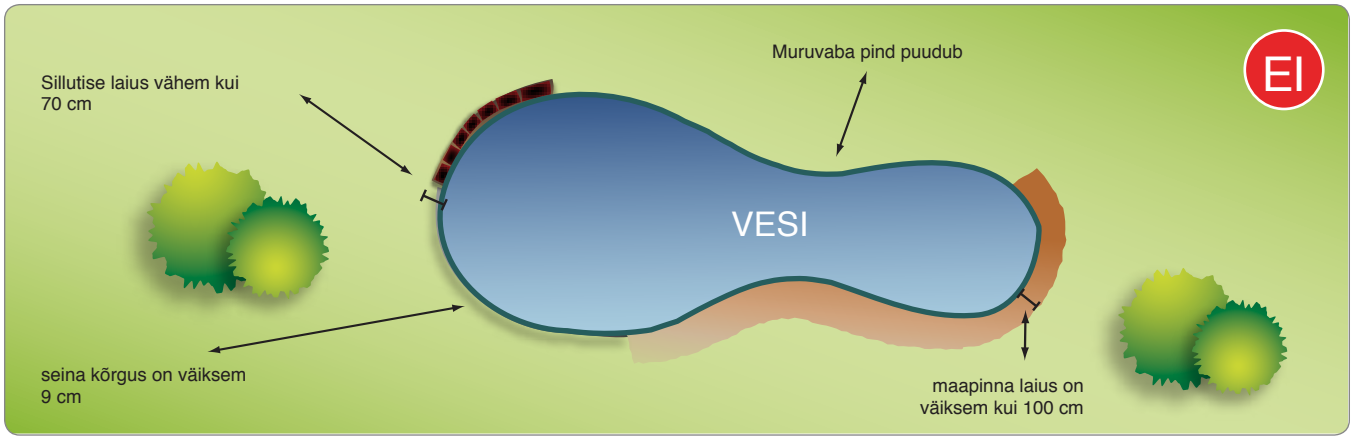
VÕIMALIKUD TÖÖALAS LEIDUVAD OBJEKTID JA OLULISED OHUTUSVAHEMAAD

SOBIV BASSEINI ETTEVALMISTUS



Ülalpool toodud joonis kujutab õigesti piiratud tööala.

SOBIMATU BASSEINI ETTEVALMISTUS



Ülalpool toodud joonis kujutab valesti piiratud tööala.

ET

SOOVITUSED REGULEERIMISEKS

Tähtis

Kasutaja peab teostama reguleerimisi vastavalt kasutusjuhendis kirjeldatud protseduuridele. Teha ei tohi mingeid reguleerimisi, mida ei ole kasutusjuhendis selgesõnaliselt märgitud. Võimalikke erakorralisi reguleerimisi, mida ei ole kasutusjuhendis täpselt kirjeldatud, tuleb teha ainult Tootja poolt volitatud Teeniduskeskuste personali poolt.

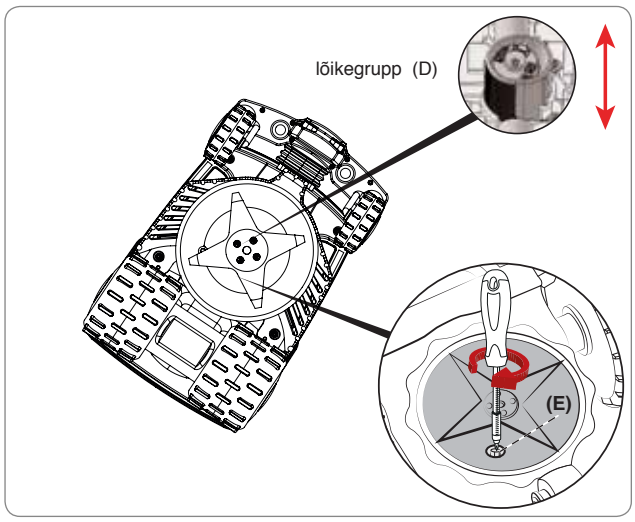
LÕIKEKÕRGUSE REGULEERIMINE

Enne lõiketera kõrguse seadistamist veenduda, et robot oleks peatatud ohutult (vaata „Roboti ohutu seiskamine“).

Tähtis

Kasutada kaitsekindaid, et vältida kätte lõikamise ohtu.

1. Pöörata robot ümber ja toetada nii, et kapotikate ei saaks vigastada.
2. Pöörata vastava võtmega toendit (E) päripäeva.
3. Tõsta või langetada lõikegruppi (D) soovitud lõikekõrguse saavutamiseks. Väärtusi on näha kaasantud võtmel asuval mõõteskaalal.



Tähtis

Ärge kasutage robotit muru, mille kõrgus on lõiketerast 1 cm (0,40 ") kõrgem, niitmiseks. Vähendada lõikekõrgust järk-järgult. Soovitav on vähendada kõrgust vähem kui 1 cm (0,40 ") iga 1-2 päeva tagant, kuni jõuate ideaalse kõrguseni.

4. Reguleerimise lõppedes keerata toendit (E) vastupäeva.
5. Pöörata robot tagasi tööasendisse.

ET

KASUTAMINE JA TÖÖ ILMA AUTOMAATLAADURI KOMPLEKTITA

KASUTAMISEESKIRJAD

Tähtis

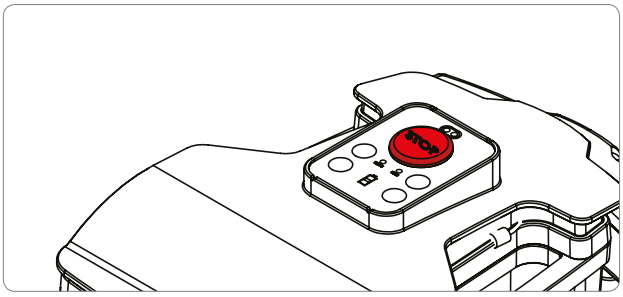
- **Lugege enne roboti esmakordset kasutamist hoolikalt kasutusjuhendit ja veenduge, et olete sellest (ja eriti selles sisalduvatest ohutuseeskirjadest) täielikult aru saanud.**
- **Kasutage seadet ainult tootja poolt ette nähtud kasutuseesmärgil ja ärge tehke selles paremate töötulemuste saamiseks mingeid muudatusi.**
- **Vältige roboti ja selle lisaseadmete kasutamist halbades ilmastikuoludes (eriti kui võib esineda välku).**

KIRJELDUS JUHTPANEEL JA MENÜÜDE ÜLEVAADE

Joonisel on kujutatud masinal olevate juhtnuppude asukohta ja funktsioone.

STOP

STOP.
Niiduki ohutuks peatamiseks. Kasutada otsese ohu korral ning roboti hooldamisel.



ON / OFF

Vajutage roboti sisse või välja lülitamiseks.

AUTO

Aktiveerib või deaktiveerib väljumise etteantud ajal (saab määrata rakenduses).

AUTO

Allhoidmine viivitab käivitumist 1 tunni võrra vajutamise iga 3 sekundi kohta (robot annab helisignaali iga määratud viivitustunni kohta).
Kustunud: programmeeritud väljumise funktsioon deaktiveeritud
Põleb püsivalt: programmeeritud väljumise funktsioon aktiveeritud
Vilgub: vilkumiste arv näitab, mitu tundi on viivitusega käivitumiseks määratud.

BATTERY

Aku laetuse tase.

ALERT

Töö viga. Vt peatükki „VEAOTSING”

START / PAUSE

Vajuta käsitsi töötamise tsükli käivitamiseks. Kui aku on piisavalt laetud ja märgutuli AUTO on kustunud, alustab robot töötsüklit.

HOME

Ei kasutata automaatlaaduri komplekti puudumisel.

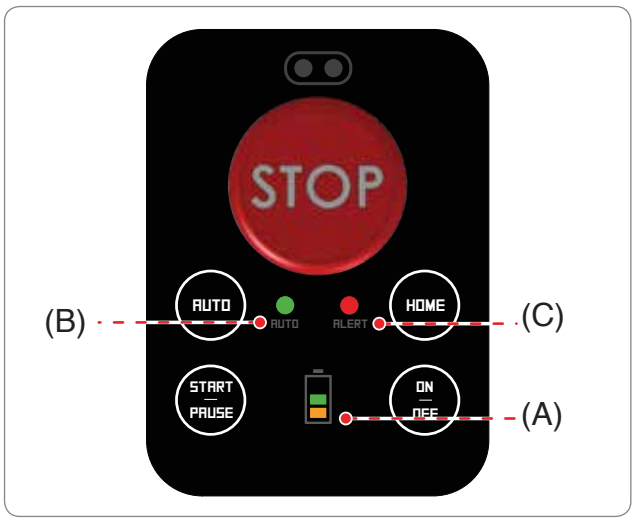
ET

LED TULEDE KOMBINATSIOONID, TÄHENDUS

TÖÖREŽIIMIS ROBOT

A. BATTERY:
- Robot töötab
- Aku tühjaks saamas
- Aeglane vilkumine: ooterežiim määratud tsükli alguse / viivitatud alguse ootel.

C. ALERT: Vt peatükist „VEAD, PÕHJUSED JA LAHENDUSED” lahenduste põhjalikku selgitust.

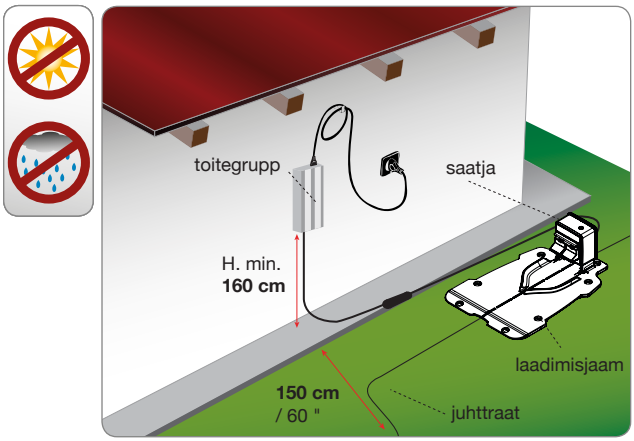


LAADIMISEL ROBOT

A. BATTERY:
- Laadimine lõppenud.
- Laadimas.

KASUTUSELEVÕTMINE

1. Veenduge, et murupinna kõrgus oleks roboti töötamiseks sobiv.
2. Seadistage soovitud lõikekõrgus.
3. Veenduge, et tööala oleks korralikult piiratud ja robot saaks tõrgeteta toimida. Selleks välistage peatükis “Tööala ettevalmistamine ja piiride määramine” ja sellele järgnevates peatükkides toodud roboti tööd takistavad tegurid.
4. Asetage robot laadimispunkti.
5. Pärast edukat ühendamist pöörab robot automaatselt nii, et akutase on näha. (vaadake ,,LED-kombinatsiooni tähendus”).



6. Laadimise lõpetamiseks ühendage robot pistiku küljest lahti ja vajutage ,,OFF/ON”. Esimesel laadimiskorral peavad patareid jääma pistikuga ühendatuks vähemalt 4 tunniks.
7. Seadke robot murupinnale, kus on igas suunas vähemalt 1 meetri jagu vaba ruumi.
8. Vajutage “ON/OFF” nuppu ja oodake paar sekundit, et robot saaks käivituda.
9. Vajutage roboti töötsükli aktiveerimiseks “START/PAUSE” nuppu.

Kui robot on peatükis “Roboti peatamine” kirjeldatud põhjustel peatunud, peatage seade ohutult ja asetage robot uuesti laadimispunkti juurde.

Tähtis

Parema lõikekvaliteedi saavutamiseks ärge käivitage robotit vihmase ilmaga. Parim tulemus saadakse päeva keskel.

ET

ÄPI KAUDU AKTIVEERITAV

Robotil on sisseehitatud Bluetooth-seade, mis võimaldab seda nutitelefoni kaudu programmeerida ja juhtida.

Laadige rakendus alla oma nutitelefoni või tahvelarvutisse Google Play või Apple Store'I kaudu. Aktiveerige rakendus ja järgige Robotiga ühenduse loomiseks kaasasolevat nõustajat.

Esialgsel juurdepääsul on tehases seadistatud PIN-koodiks "0000". Roboti turvalisuse huvides muutke PIN-kood niipea kui võimalik.

Rakendus võimaldab teil:

- käivitada ja peatada robot;
- Tööaja programmeerimiseks seadistage klahvi "AUTO" konfiguratsioon.
- lõikamise ajal robotit juhtida;
- muuta andurite olekut;
- näha roboti olekut, häireid ja võimalikke vigu.

TÖÖTAMINE PROGRAMMEERITUD/VIIVITATUD VÄLJUMISEGA

Vajadusel saab roboti sisse lülitada ja käivitada määratud ajal.

Ainult esimesel töötamisel tuleb RAKENDUSE kaudu seadistada nupp "AUTO".

- Vajutage nupule „ON/OFF".
- Käivitage rakendus nutitelefonis, et saada juurdepääs nupu "AUTO" programmeerimisele.
- seadistage tööaeg ja salvestage konfiguratsioon.
- väljuge RAKENDUSEST roboti käivitamiseks klahvistiku kaudu või kasutage programmeeritud käivitamiseks RAKENDUST.

Roboti käivitamiseks klahvistiku kaudu vajutage nupule „ON/OFF", kui robot on välja lülitatud ja oodake paar sekundit, kuni robot on täielikult käivitunud.

Vajutage vastava konfiguratsiooni aktiveerimiseks lühidalt nupule "AUTO".

ET

Nupu "AUTO" allhoidmine aktiveerib viivitatud käivitumise: iga 3 sekundi järel lükkub käivitumine 1 tunni võrra edasi. Robot annab helisignaali igal määratud viivituse tunnil.

Püsivalt põlev roheline valgusdiood "AUTO" näitab, et programmeeritud käivitus on aktiivne. Vilgub, kui viivitatud käivitus on aktiivne; vilkumiste arv vastab määratud viivituse tundidele.

Vajutage nupule „START/PAUSE", robot läheb ootele ja alustab uut töötsüklit ettenähtud ajal.

Tähtis

Veateadete puhul lülitage robot välja, hoides all "ON/OFF" nuppu. Seejärel taastage käivitamisjärjestus.

ROBOTI OHUTU SEISKAMINE

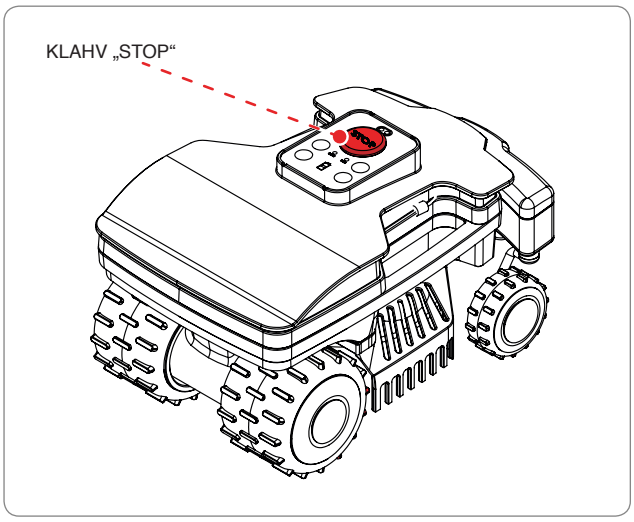
Roboti kasutamise ajal võib olla vajalik robot peatada. Tavalistes tingimustes peatatakse robot klahviga “OFF”. Ohu korral või hooldustöö teostamiseks on vajalik peatada see ohututes tingimustes, et vältida tera ootamatu käivitumise ohtu. Roboti peatamiseks vajutada nupule “STOP”. Eemaldage toitepistik seinakontaktist.

Tähtis

Roboti seiskamine ohututes tingimustes on vajalik hooldus- ja parandustööde teostamiseks (näiteks: tera vahetamine, puhastustööd, jne.).

Roboti käivitamiseks järgida järgmisi punkte:

- asetada robot niitmisalale;
- vajutage toitenupule „ON/OFF” ja oodake paar sekundit, kuni robot on täielikult käivitunud;
- vajutage töötsükli käivitamiseks nupule START/PAUS.



ROBOTI PEATUMINE

Robot peatub automaatselt järgmiste tingimuste ilmnedes:

- **Muru on niidetud**: sensor on tuvastanud, et muruniitmine on lõpetatud. Laadige seadme aku täis ja käivitage robot sõltuvalt muru kasvukiirusest ühe või kahe päeva pärast uuesti.
- **Muru puudub**: muruandurid ei tuvastanud muru olemasolu pikema aja jooksul. Hoiatustuli näitab kahte vilkumist.
- **Akud on tühjad**: akud on tühjenenud.

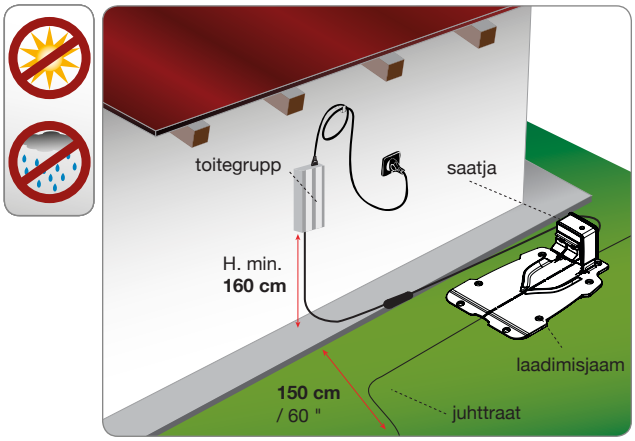
Kui valgusdiood ALERT vilgub, tehke vea detailide vaatamiseks ühendus RAKENDUSEGA.

ET

AUTOMAATLAADURI KOMPLEKTI KAVANDAMINE JA PAIGALDUS

Roboti paigaldamine ei too kaasa keerukaid toiminguid, aga vajalik on mõningane eelnev planeerimine, et määrata ära parim koht laadimisjaama, toiteploki paigaldamiseks ja juhttraat tee mahapanemiseks.

- Laadimisjaam tuleb paigaldada muru äärde soovitavalt suuremate mõõtmetega alale, kust oleks vajadusel kerge juurdepääs teistele muru tsoonidele. Ala, kuhu on paigaldatud laadimisjaam, nimetatakse edaspidi „Peaala“.



Ettevaatust - Hoiatus

Paigaldada toiteplokk lastele kättesaamatusse kohta. Näiteks kõrgemale kui 160 cm (63 ").

Ettevaatust - Hoiatus

Tagada, et juurdepääs toiteplokile oleks lubatud ainult volitatud isikutele.

Ettevaatust - Hoiatus

Elektriühenduse tegemiseks on vajalik, et paigalduspiirkonna läheduses oleks pistikupesa. Veenduda, et toitevõrku ühendamine oleks vastavuses antud valdkonnas kehtivate seadustega. Täiesti ohutuks töötamiseks peab elektrisüsteem, kuhu toiteplokk ühendatakse, olema varustatud korralikult toimiva maandusega. Toitevooluring peab olema kaitstud jääkvoolukaitsmega (RCD), mille aktiveerimisvool ei ületa 30 mA.

Tähtis

Soovitav on paigaldada grupp elektriseadmete kappi (väljas või sees), mida saab võtmega sulgeda ja mis on õige õhuvahetuse säilitamiseks hästi ventileeritud.

- Iga töötsükli lõpus peab robot leidma kergesti laadimisjaama, mis on lähtepunktiks järgmisele töötsüklile ja teistesse töötsoonidesse, edaspidi nimetatud „Lisaalad“, liikumisel.

- Paigaldada laadimisjaam järgmisi reegleid arvestades:

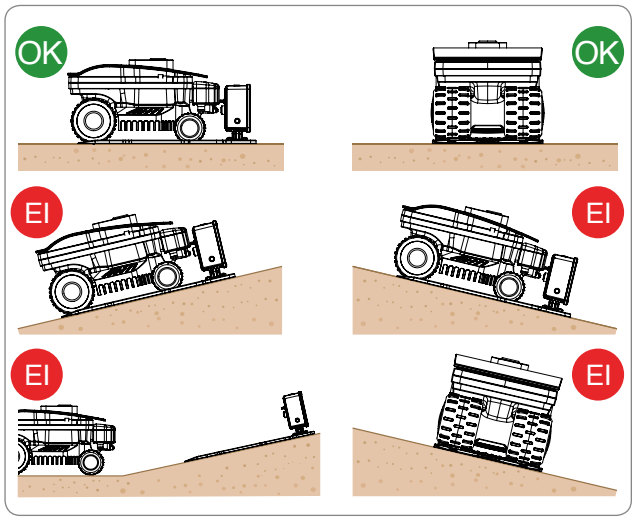
  - ühetasane ala;
  - kindel, kompaktne ja head äravoolu võimaldav maapind;
  - soovitavalt suuremamõõtmelise muruala juures;
  - veenduda, et võimalikud vihmutid ei suunaks veejuga laadimisjaama sisemusse;
  - laadimisjaama sisenemise külg peab olema paigutatud nagu joonisel näha, et võimaldada robotil siseneda järgides päripäeva juhttraat;
  - enne jaama peab olema 200 cm (78,74 ") sirgjoont.
  - võimalikud muruplatsi eraldavad metallist vardad või äärekivid aluse läheduses võivad põhjustada häireid signaali vastuvõtmises. Paigaldage alus aia mõnda teise külge või eemaldage alus äärekividest. Pöörduge enama teabe saamiseks tootja abikeskuse või selle volitatud esindajate poole.

- Laadimisjaam peab olema maa külge tugevalt kinnitatud. Vältida astme tekkimist aluse ette, paigutades vajadusel sissepääsu ette väike kunstmurust vaip, et kompenseerida sissepääsuastet. Teise võimalusena eemaldada osaliselt muru ja paigaldada alus rohujuure kõrgusele.

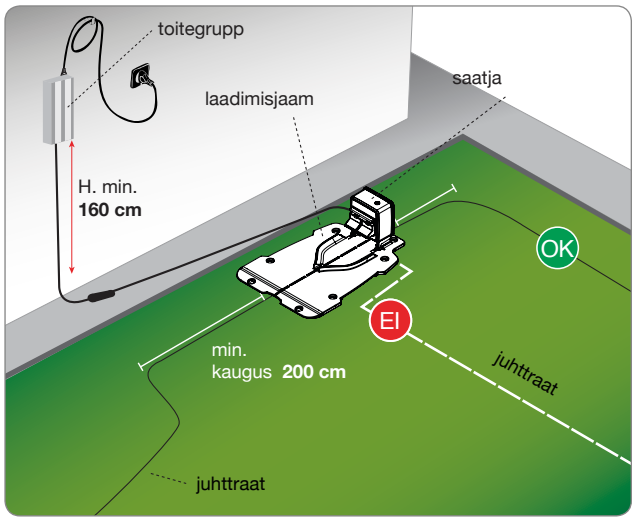
- Laadimisjaam on toiteplokiga ühendatud juhtmega, mis peab laadimisjaamast eemalduma lõikepiirkonna välispoolelt.

ET

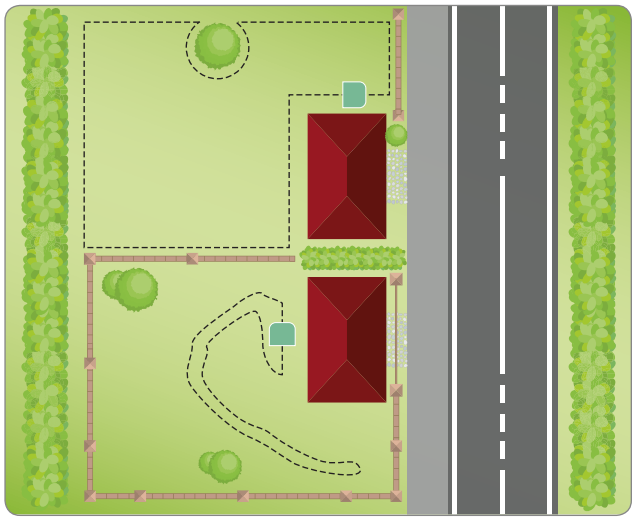
- Paigaldada toiteplokk järgmisi reegleid arvestades:
  - ilmastikutingimuste ja otsese päikesevalguse eest kaitstud kohas;
  - soovitavalt elamu, garaazhi või panipaiga sisse;
  - kui paigaldatakse välja, tuleb vältida otsest päikesevalgust ja vett: seega on vajalik kaitsta seda ventileeritud kastiga. Seda ei tohi paigutada otsesesse kokkupuutesse maapinna või niiske keskkonnaga;
  - paigaldada väljapoole muru ja mitte sissepoole;
  - sirutada ülejääv juhe, mis laadimisjaamast ulatub toiteplokini, välja. Juhet ei tohi lühendada ega pikendada.



- Sissepääsu juhe peab olema sirgjooneline ja laadimisjaama suhtes risti vähemalt 200 cm (78,74“) ja väljumislõik peab eemalduma laadimisjaamast, see võimaldab robotil õigesti siseneda.



Juhul, kui robot paigaldatakse ala lähedusse, kuhu on paigaldatud teine robot (samasugune või teise tootja oma), tuleb paigaldusfaasis teha saatjale ja roboti vastuvõtjale modifikatsioon, nii et kahe roboti sagedused teineteist ei segaks.
Õnnetusjuhtumi puhul pöörduda lähimasse raviasutusse.



ET

Laadimisjaama ja toiteploki paigaldamine

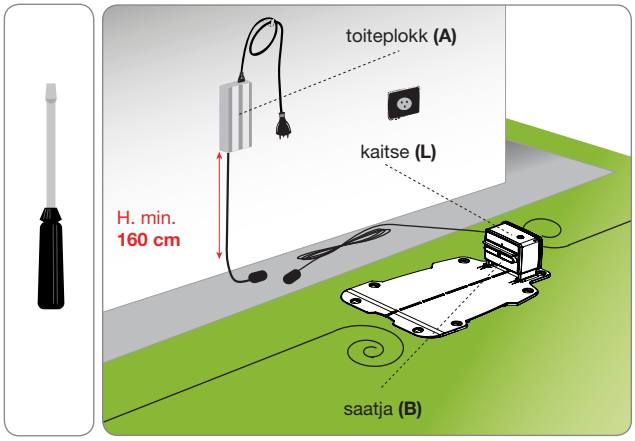
Ettevaatust - Hoiatus

Enne mistahes toimingu teostamist lülitada välja elektri üldtoide.

Paigaldada toiteplokk lastele kättesaamatusse kohta. Näiteks kõrgemale kui 160 cm (63.00 ").

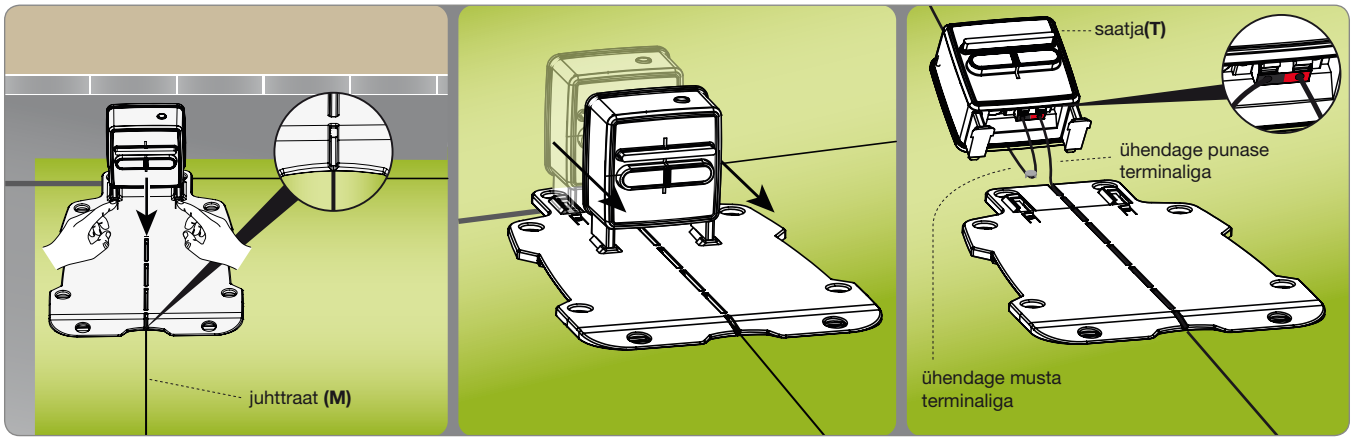
Laadimisjaamani viivat kaablit ei tohi teha lühemaks või pikemaks ja kogu üleliigne kaabel tuleb pakendada kaheksakujuliselt nagu joonisel näidatud.

Paigaldamiseks kasutatav juhttraat ei tohi olla lühem kui 50 m, palun võtke ühendust oma lähima teeninduskeskusega.



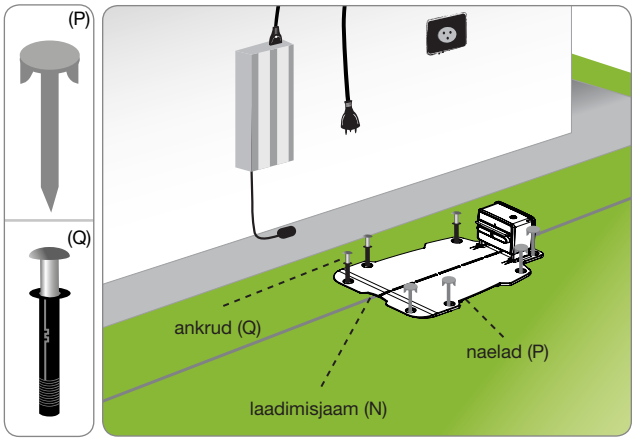
1. Paigaldada laadimisjaam määratud kohta.
2. Sisestage juhttraat (M) koos guide laadimisjaama. Lõigake ülejäänud juhttraat ära umbes 5 cm pistikutest kõrgemal.
3. Ühendage aluse sisendkaabel saatja punase terminaliga (T). Ühendage aluse väljundkaabel musta terminaliga.

Terminalid on mõeldud ainult originaalse juhttraat ühendamiseks.

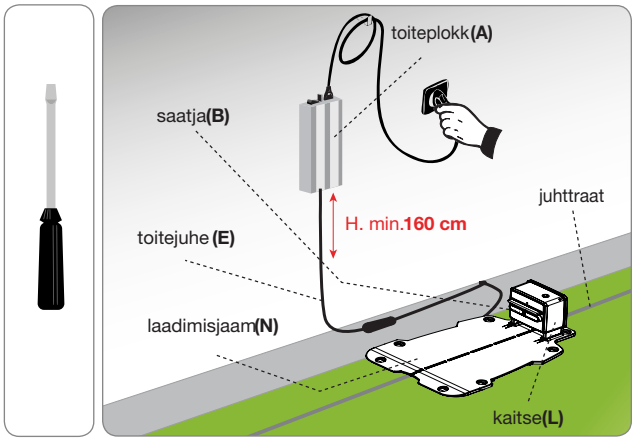


ET

4. Kinnitada laadimisjaam (N) maa külge naeltega (P). Vajadusel kinnitada laadimisjaam ankrutega (Q).



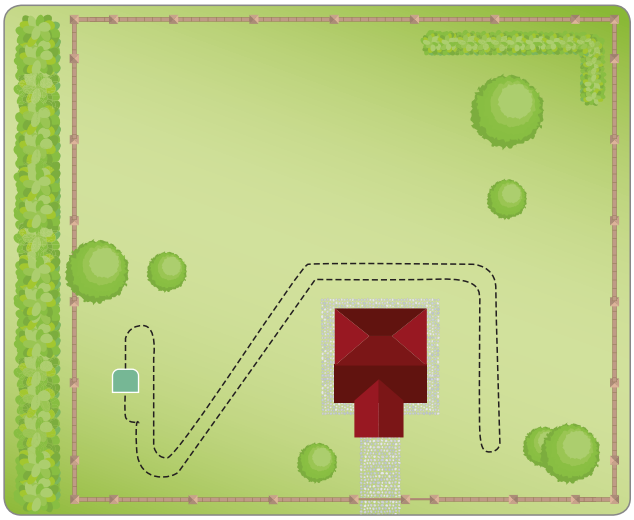
5. Paigaldada toiteplokk (A).
6. Ühendada laadimisjaama (N) toitejuhe (E) toiteplokiga (A).
7. Ühendada toiteploki (A) pistik vooluvõrku.
8. Kui saatja led vilgub, on ühendus õige. Vastasel juhul on vaja tuvastada anomaalia (vaata „Rikete otsing).
9. Monteerida kaitse (L).



ET

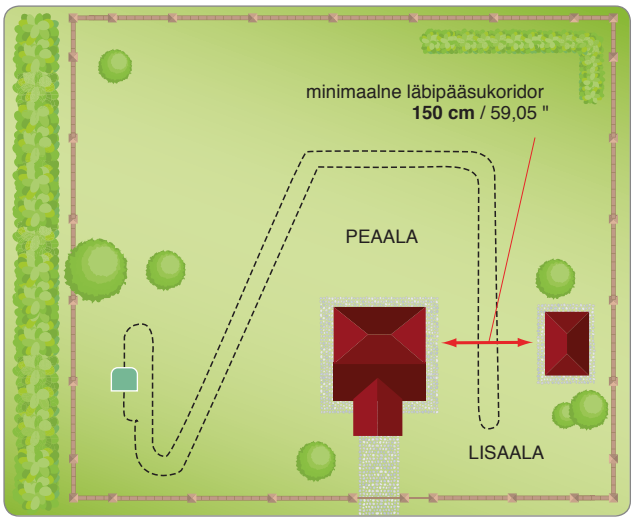
Tööala piiritlemine

Kontrollida kogu murupinda ja hinnata, kas on vajalik selle jagamine mitmeks eraldi tööalaks vastavalt järgnevalt kirjeldatud kriteeriumitele. Enne juhttraat paigaldamistöid on soovitav töö läbiviimise lihtsustamiseks kontrollida üle kogu teekond. Pilt kujutab näidet murust koos teega juhttraat paigaldamiseks.



Süsteemi paigaldamise käigus tuleb välja selgitada võimalikud sekundaarsed alad. Lisaala on osa murust, mis on ühendatud peamuruga kitsa läbipääsuga, millele on robotil juhuslikult liikudes raske ligi pääseda. Alale tuleb ligi pääseda ilma astmeteta ja ületamata lubatud kõrgusevahesid. Ala defineerimine “Lisaalaks” sõltub ka peaala mõõtmetest. Mida suurem on peaala, seda raskemini läbipääsetavad on kitsad läbikäigud. Üldiselt loetakse väiksemat läbipääsu kui 200 cm (78,74 ") lisaalaks. Robot haldab lisaalasid arvuliselt vastavalt mudeli näitajatele („Vaata Tehnilised Andmed“).

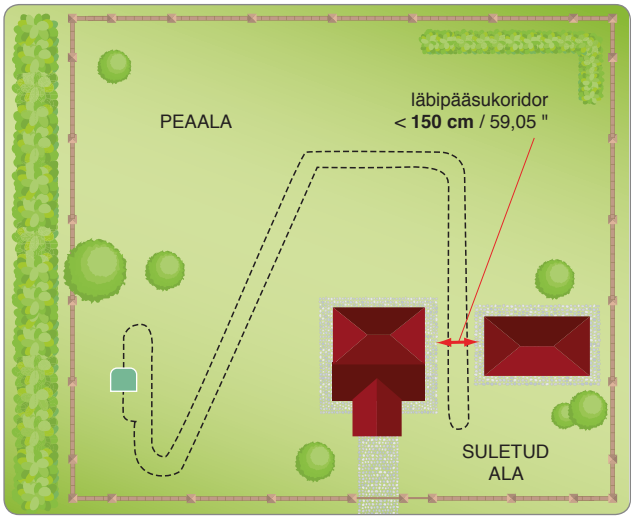
Minimaalne lubatud läbipääsuala servast servani on 150 cm (59,05 tolli). Kui läbipääsuala kõrval on objekte või muruta/nõgusaid alasid, tuleb arvestada ka minimaalse ohutuskaugusega nende suunas; sel puhul peab kogu vajalik ja kasutatav läbipääsuala servast servani olema 200 cm (78,74 tolli).



Juhul kui läbimisteekond on liiga pikk, võiks niitmislaius juhtmest piirdekaablini olla suurem läbipääsuala servast servani on 150 cm (59,05 tolli).

Programmeerimise ajal tuleb konfigureerida alade mõõtmed ja suund, mille kaudu masin jõuab sinna kõige kiiremini (päripäeva/vastupäeva) ning traadi vajalik pikkus sekundaarsele alale jõudmiseks.

Kui eespool kirjeldatud miinimumnõudeid ei järgita, ja alal on eralduspiire, roboti omadustele mittevastav kõrguserinevus või läbipääsukoridor on servast servani kitsam kui 150 cm (59,05 tolli), loetakse muru seda ala „Suletud alaks”.

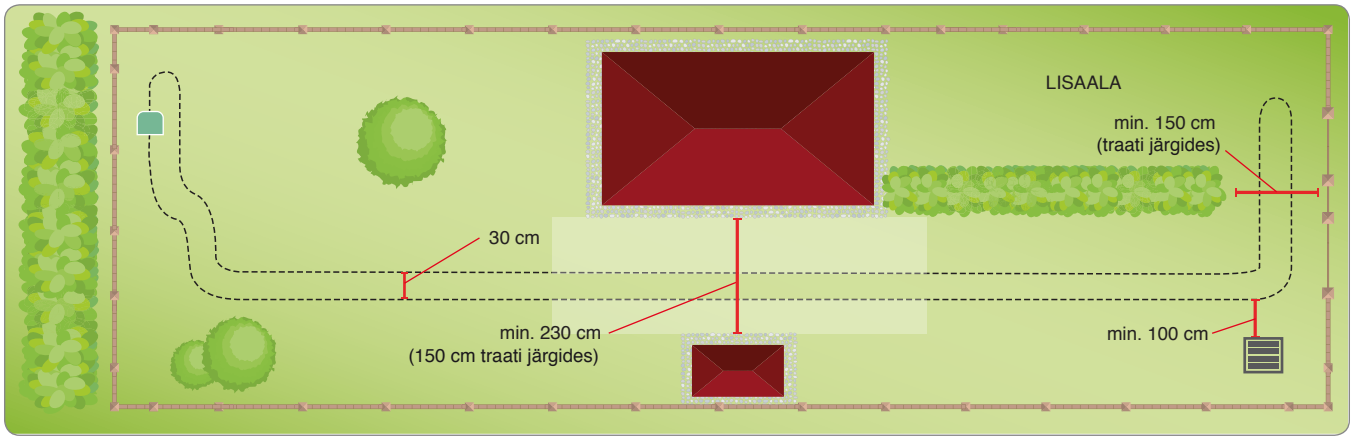


ET

Kui tööpiirkonnas on metallist sillutist, metallkaev, dušipõrand või elektrijuhtmeid, sättige roboti talitlushäirete vältimiseks juhttraat vähemalt 100 cm (39,37”)peale, et vältida juhttraat häirimist.

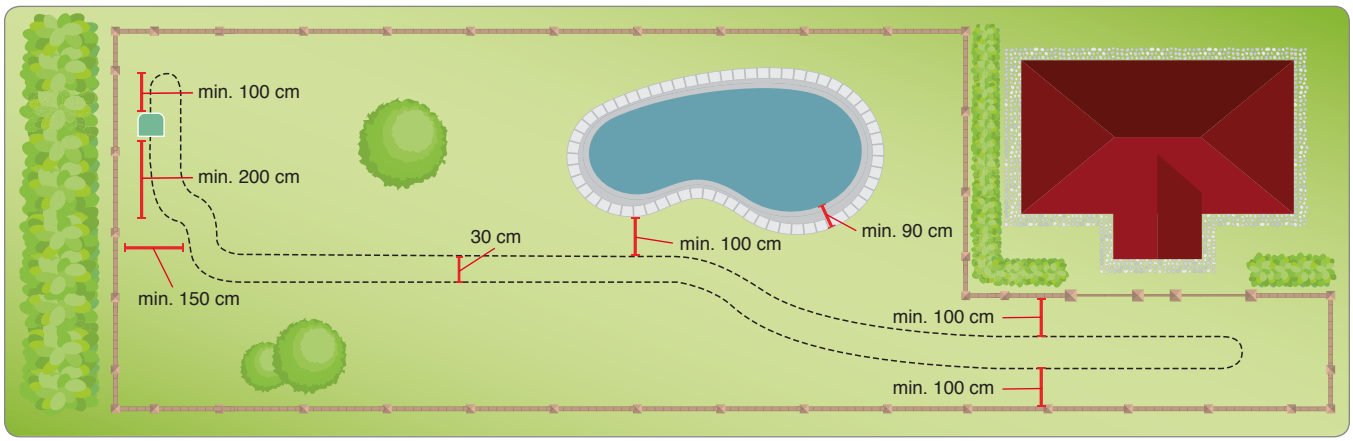
Tähtis

Joonisel on toodud näide tööpiirkonnas asuvatest elementidest ja kaugused, mida tuleb juhttraat paigaldamisel järgida. Juhttraat signaalihäirete vältimiseks tuleb arvestada kaugustega kõigist raud- või muudest metallelementidest (kaevud, elektriühendused vms).



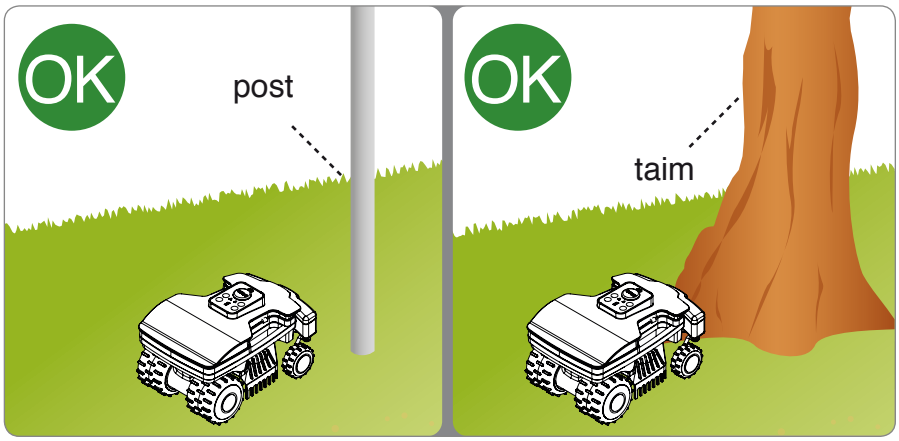
Tähtis

Juhendis toodud vahemaadest ja täpsustatud kallakutest täpne kinnipidamine tagab optimaalse paigalduse ja roboti nõuetekohase töö. Kallakute või libedate pindade puhul suurendada vahemaad vähemalt 30 cm võrra. / 11,81 ".



Kui tööala sees või selle kõrval asub bassein, tiik, kuristik, kraav, teeperv, sõidutee, mis on või ei ole piiratud kergesti ületatavad taraga, pange juhttraat vähemalt 90 cm (35,43 “) kaugusele.

Kui tööpiirkonnas on löögikindlaid takistusi nagu näiteks puid, põõsaid või poste, millel pole teravaid nurki, pole neid vaja piiritleda. Robot tuvastab takistuse ja muudab suunda.

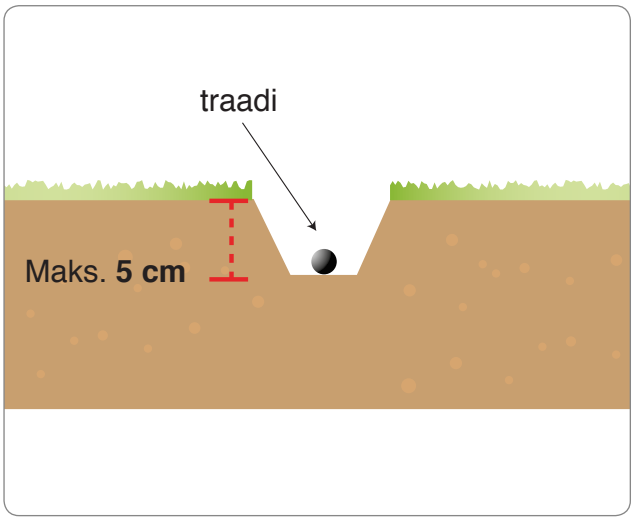


ET

Jjuhttraat võib olla maha kaevatud või maapinnale asetatud. Kui on olemas vajalik masin juhtme paigaldamiseks, on soovitav see maha kaevata, kuna see tagab juhtme suurema kaitse. Vastasel juhul tuleb asetada juhe maapinnale vastavate naeltega, nagu järgnevalt kirjeldatud.

Tähtis

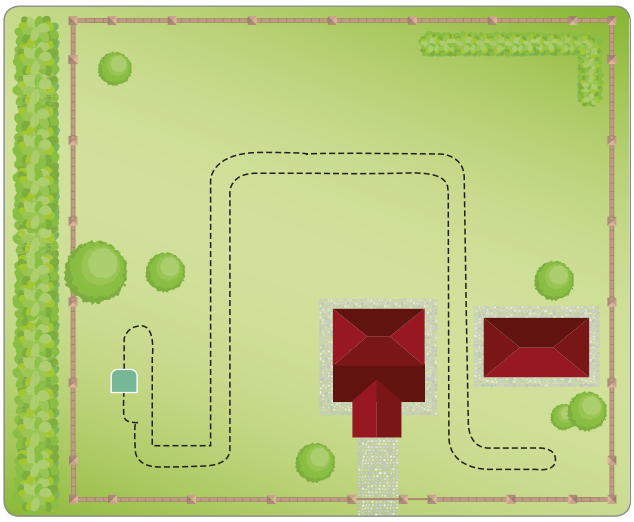
Alustada traadi mahapanemist laadimisjaama paigaldamise piirkonnas ja jätta paarimeetrine varu, et see pärast grupiga ühendamist lõppfaasis vastavalt mõõtudele ära lõigata.



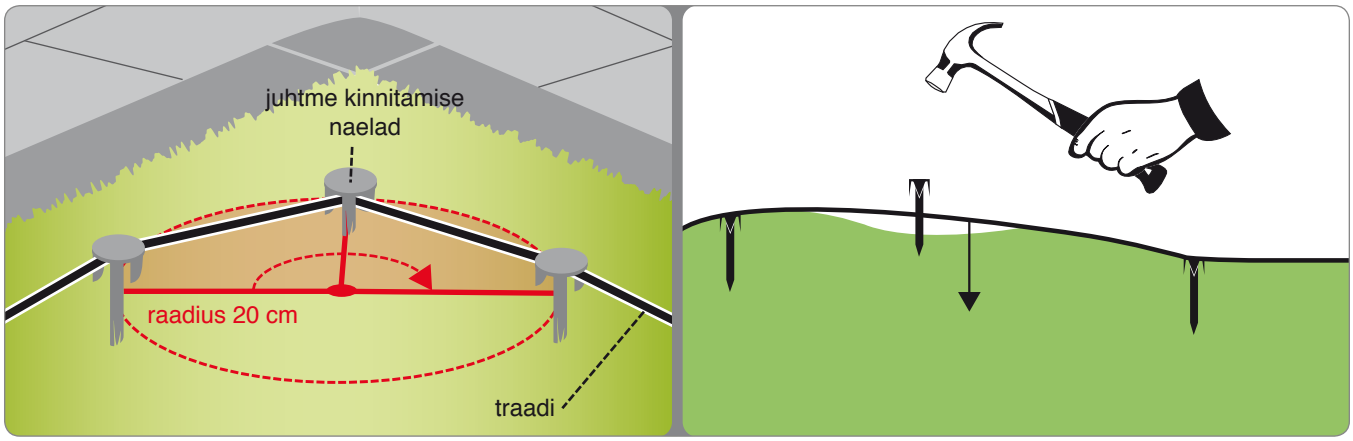
Maapinnale asetatud juhe

Kasutades kutterit või trimmerit lõigake muru väga madalaks piki rada, kuhu tuleb paigaldatav kaabel. Sel moel on lihtsam viia kaabel maapinnaga kontakti ja hoiduda, et niiduk lõikaks kaabli läbi või kahjustaks selle isolatsiooni.

1. Asetage kaabel päripäeva piki kogu rada ja kinnitage see vastavate, üksteisest umbes 100 cm (39,37 ") vahedega naelte abil. Traat peaks olema kontaktis maapinnaga, vältimaks, et niiduk seda kahjustab enne, kui muru selle uuesti kinni katab.
   - Järgige traadi paigaldamisel päripäeva pöörlemissuunda.
   - Mittesirgjoonelistel lõikudel kinnitada nii, et see ei keerduks, vaid moodustaks regulaarse kurvi (raadius 20 cm).



ET



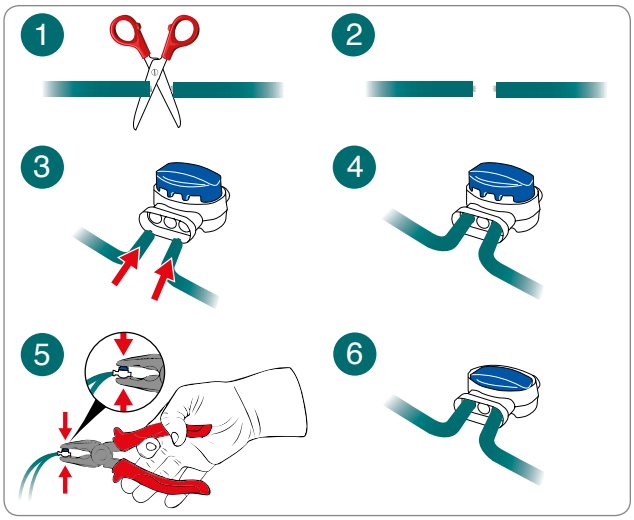
Maassekaevatud juhe

1. Kaevake maasse korrapärane vagu (umbes 2-3 cm (0,787 ÷ 1,181 ")).
2. Paigaldada juhe päripäeva kogu tee ulatuses paari sentimeetri sügavusele. Juhet ei tohi matta sügavamale kui 5 cm, et mitte vähendada roboti püütava signaali kvaliteeti ja intensiivsust.
3. Juhtme paigaldamise faasis kinnitada vajadusel mõnedes punktides vastavate naeltega, et seda pinnasega kinnikatmise faasis oma kohal hoida.
4. Katta kogu juhe pinnasega ja teha nii, et see jääks maa sees pingule.

Traadi ühendamine.

Kasutage originaalset liitmikku, kui paigalduse lõpuleviimiseks on vaja täiendavat traati.

Paigutage juhtme kõik otsad liitmikku ning veenduge, et juhtmed on täielikult sisestatud nii, et otsad on teiselt poolt näha. Vajutage tange kasutades ülemisel küljel olev nupp täielikult alla.

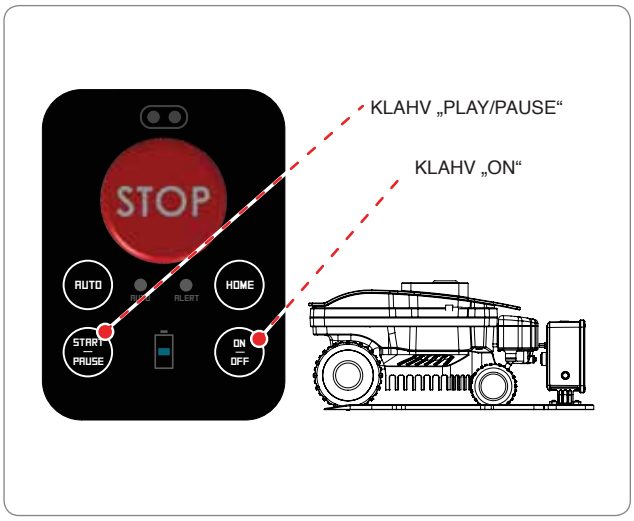


Tähtis

- **Kasutage ainult originaalseid liitmikke, sest ainult need tagavad turvalise ja veekindla elektriühenduse.**
- **Ärge kasutage kleeplinti ega muud tüüpi liitmikke (ümbriseid, terminale jms), mis ei taga õiget isolatsiooni: mulla niiskus põhjustab aja jooksul piirdetraadi oksüdeerumist ning katkemist.**

AKU LAADIMINE ESMAKORDSEL KASUTAMISEL

1. Sisestada robot laadimisjaama.
2. Vajutage nupule „ON/OFF” ja oodake paar sekundit, kuni robot on täielikult sisse lülitunud.
3. Aku märgutuli läheb paariks sekundiks oranžiks, kui laadimisjaam ära tuntakse.
4. Veenduge, et märgutuli „AUTO” on kustunud, vajutage vajadusel märgutule väljalülitamiseks nupule „AUTO”.
5. Pärast laadimise lõppemist on võimalik robotit kasutada või kasutuselevõtmiseks programmeerida (vt „Programmeerimisrežiim”).



Tähtis

Akud peavad esimesel laadimisel jääma ühendatuks vähemalt 4 tundi.

ET

KASUTAMISEESKIRJAD

Tähtis

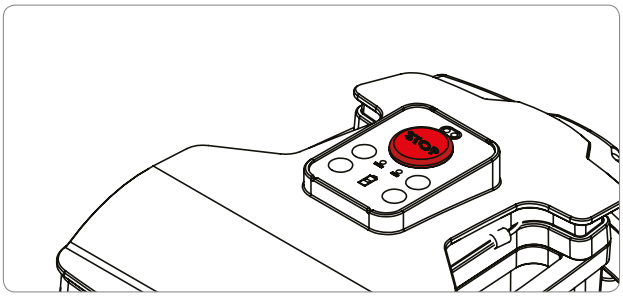
- **Lugege enne roboti esmakordset kasutamist hoolikalt kasutusjuhendit ja veenduge, et olete sellest (ja eriti selles sisalduvatest ohutuseeskirjadest) täielikult aru saanud.**
- **Kasutage seadet ainult tootja poolt ette nähtud kasutuseesmärgil ja ärge tehke selles paremate töötulemuste saamiseks mingeid muudatusi.**
- **Vältige roboti ja selle lisaseadmete kasutamist halbades ilmastikuoludes (eriti kui võib esineda välku).**

KIRJELDUS JUHTPANEEL JA MENÜÜDE ÜLEVAADE

Joonisel on kujutatud masinal olevate juhtnuppude asukohta ja funktsioone.

STOP

STOP.
Niiduki ohutuks peatamiseks. Kasutada otsese ohu korral ning roboti hooldamisel.



ON / OFF — Vajutage roboti sisse või välja lülitamiseks.

AUTO — Lubab või keelab automaatse töö.
Automaatse töö korral on robot programmeeritud töötama vastavalt järgnevatel lehekülgedel kirjeldatud programmeerimisele.

AUTO — Kustunud: käsirežiim.
Põleb püsivalt: automaatne töö.

BATTERY — Aku laetuse tase.

ALERT — Töö viga. Vt peatükki „VEAOTSING”

Robot laadimisjaamas (märgutuli AUTO kustunud)

START / PAUSE — Vajuta käsitsi töötamise tsükli käivitamiseks. Kui aku on piisavalt laetud ja märgutuli AUTO on kustunud, alustab robot töötsüklit. Kui töötsükkel on lõppenud, naaseb robot laadimisjaama.

Robot aias

START / PAUSE — Kui robot liigub, on võimalik niitmine peatada ja robot läheb ootele.

Võimaldab niitmist jätkata, kui robot on ootel.

HOME — Naaseb laadimisjaama ja jätkab automaatset või käsitsi tööd vastavalt märgutule AUTO olekule.

ET

Kasutuselevõtu protseduur tuleb läbi viia esmakordsel sisselülitamisel või pärast pikka jõudeolekuperioodi.

- Veenduge, et niidetava muru kõrgus sobib roboti nõuetekohaseks tööks (vt tehnilisi andmeid).
- Reguleerige soovitud niitmiskõrgust (vt niitmiskõrguse reguleerimist).
- Veenduge, et tööala on korralikult piiratud ja miski ei takista roboti tõrgeteta tööd, nagu on kirjeldatud peatükis „Tööala ettevalmistamine ja piiramine”.
- Kontrollige, et aias ei ole suuri tugevast vihmast tulenevaid lompe.
- Pange robot laadimisjaama.
- Vajutage toitenupule „ON/OFF” ja oodake paar sekundit, kuni robot on täielikult käivitunud.
- Aku märgutuli läheb paariks sekundiks oranžiks, kui laadimisjaam ära tuntakse.
- Aktiveerige automaatlaaduri komplekti esmakordsel paigaldamisel roboti automaatne töö RAKENDUSE kaudu ja selle juhendatud protseduuri abil.
- Robot on kasutamiseks valmis. Vajutage roboti automaatse või käsitsi töö seadistamiseks „AUTO” .

Roboti töö käsitsi režiimis, kui märgutuli „AUTO” on kustunud

- Kui aku on täielikult laetud, vajutage töötsükli alustamiseks nupule START/PAUS. Kui aku on ammendunud, naaseb robot laadimisjaama.
- Kui muru ei ole täielikult niidetud, oodake, kuni aku saab täiesti täis ja alustage uut töötsüklit.
- Parimate tulemuste saamiseks soovitame kasutada robotit vähemalt ülepäeviti.
- Osade funktsioonide vaikimisi seadete muutmiseks piisab tasuta nutitelefonirakenduse alla laadimisest, vt lõiku „MENÜÜ KASUTAMINE RAKENDUSE KAUDU”

Roboti töö automaatrežiimis, kui märgutuli „AUTO” on süttinud

- Automaatses režiimis on robot programmeeritud töötama igal nädalapäeval. Tänu mobiilirakendusele on võimalik kontrollida vaikimisi seadistatud kellaaega.
- Robot haldab automaatselt töötsüklite arvu vastavalt aku võimsusele. Automaatrežiimis väljub robot laadimisjaamast töötsükli teostamiseks ja naaseb sinna laadimiseks ning jätkab seejärel tööd, kui see on vajalik.
- Vaikimisi töökorralduse ja muude funktsioonide muutmiseks piisab tasuta nutitelefonirakenduse alla laadimisest, vt lõiku „MENÜÜ KASUTAMINE RAKENDUSE KAUDU”

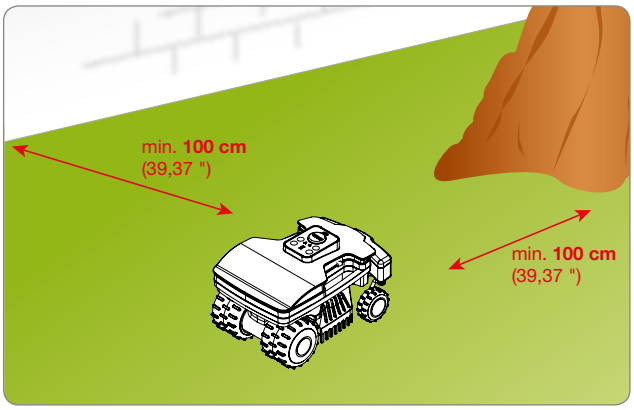
ROBOTI KASUTAMINE SULETUD ALADEL, KUS EI OLE LAADIMISJAAMA

Roboti käivitamine suletud ala režiimis on vajalik suletud alade niitmiseks, kuhu robot juhttraat jälgides ei pääse. Veenduge, et tööala on sobilik, nagu on näidatud lõigus “TÖÖALA ETTEVALMISTAMINE JA PIIRAMINE”.

Hoiatus - Ettevaatust!

Peatage robot ohutus olekus (vt „Roboti ohutu peatamine”) ja teisaldage see vastava käepideme abil. Ärge hoidke kinni roboti korpusest, vaid kasutage alati vastavat käepidet.

1. Paigutage robot tööpiirkonda vähemalt 100 cm (39,37 “) kaugusele mistahes takistusest.
2. Vajutage nupule ON/OFF ja oodake paar sekundit, kuni robot on täielikult sisse lülitunud.
3. Ühendage nutitelefonirakendus robotiga ja valige nupp
4. Valige nupp “suletud ala”.
5. Määrake tööaja lõpp ja valige“OK”



Peatage robot pärast töö lõppu ohututes tingimustes (vt “Roboti ohutu peatamine”) ja pange see uuesti laadimisjaama.

Taastage roboti normaalne töö nii, nagu on kirjeldatud lõigus “KASUTUSELEVÕTT”.

MENÜÜ KASUTAMINE RAKENDUSE ABIL

Robot on varustatud Bluetooth seadmega, mis võimaldab selle programmeerimist ja juhtimist läbi nutitelefoni.

Toote veebisaidilt laadige alla rakendus teie nutitelefoni jaoks Androidiga või IOS-ga. Järgige rakenduse käivitamiseks robotiga ühendumise viisardi tegevuskäiku.

Esimese ühenduse PIN-kood on tehases vaikimisi seadistatud „0000” ja see tuleb roboti turvalisuse huvides ära muuta niipea, kui võimalik.

Rakendus võimaldab:
- Muuta automaatset standardtööaega.
- Seadistada vihmaanduri töö.
- Seadistada lähtepunktid võimaliku sekundaarse ala optimaalseks haldamiseks.
- Muuta parooli.
- Anda käske Start / Paus / Home.
- Juhtida robotit niitmise ajal.
- Vaadata roboti olekut, hoiatusi ja võimalikke vigu.

KASUTAJAMENÜÜ ÜLDSEADISTUS MOBIILSE RAKENDUSE KAUDU

Käivitage rakendus nutitelefoni kaudu roboti programmeerimiseks „Setup” funktsiooni abil.

Järgige kasutatavate programmeerimisfunktsioonide sissejuhatavat kokkuvõtet; leiate iga funktsiooni üksikasjaliku selgituse vooskeemile järgnevatel lehekülgedel. Märgiga (*) tähistatud funktsioonid on kasutatavad ainult teatud mudelites. Vaadake „Tehniliste andmete" tabelit.

Käivitage nutitelefonis rakendus, mis annab juurdepääsu roboti programmeerimisele funktsiooniga „SEADISTUS“.

Allpool on sissejuhatav kokkuvõte kasutatavatest programmeerimisfunktsioonidest; iga funktsiooni üksikasjalik selgitus viitab vooskeemile järgnevatele lehtedele. Märgiga (*) tähistatud funktsioonid on kasutatavad ainult teatud mudelites. Vaadake tabelit „Tehnilised andmed".

Kuupäeva ja kellaaja seadistus

Võimaldab seadistada roboti kuupäeva ja kellaaja. Tavaliselt seadistatakse need automaatselt robotiga ühenduse loomisel.

Roboti seadistus

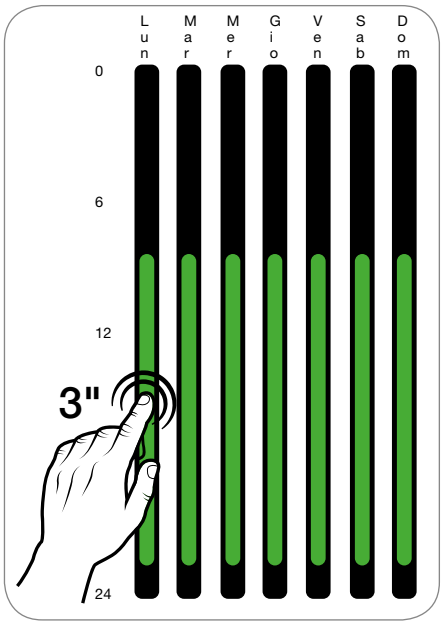
See võimaldab juurdepääsu kõigile roboti tööga seotud sätetele nagu iganädalase töötsükli ja laadimisjaama naasmise kellaaegadele.

Profiili seadistus

Võite seadistada 3 erinevat tööprofiili, mida saab kasutada konkreetselt niitmisteks või ka roboti teatud ajaks aiast eemaldamiseks.

Nädala planeerimine

Võimaldab valida igale nädalapäevale eraldi töötsüklite ajad (kuni 4), töödeldavad alad ja niitmise äärtes.



Võite kopeerida ühe päeva seaded väga kiirelt kõigile teistele päevadele.

Lihtsalt vajutage ja hoidke all konkreetse päeva määratud aegu (vasakul oleval pildil roheline riba); nähtavale ilmub ekraan, kus saate valida muud nädalapäevad, kus rakendatakse samu aegu.

ET

Soovitatav tööaeg mudeli ja aia suuruse järgi

Mudel	m² (ft²)	T1	T2	T3
B015DEZ	**800** (8611')	**09:00 18:30**		
B020DEZ	**1000** (10763")	**09:00 20:00**		

Laadimise seaded

Määrab kauguse roboti ja juhttraat vahel, kui see naaseb jaama kõigist seadistatud tööaladest.

Vihmaanduri seaded

Vihmaanduri sisse- või väljalülitamine. On võimalik määrata ka hilisem jaamast väljumine, kui on tuvastatud, et sajab.

Aia seaded

Pääsete juurde üksikute tööalade seadetele, mida saab robotiga hallata; kasutatavad seaded on järgmised:

- *Mõõdud*: tööala ligikaudne suurus
- *Kaugus*: kaugus, mille robot peab alale jõudmiseks läbima
- *Suund*: päripäeva või vastupäeva liikumine teatud alale jõudmiseks
- *Kaugus traadist*: Roboti kaugus juhttraat sekundaarsele alale liikudes.
- *Öko-režiim*: Kui see on aktiveeritud, vähendab robot tööaega, kui tuvastab, et muru on juba niidetud

Paigaldamisseaded

Võimaldab muuta alltoodud paigaldusparameetreid:

- *Kaugus traadist väljumisel*: määrab roboti kauguse juhttraat väljumisel.
- *Air Marker*: muudab kaugust, milleni robot tunneb ära laadimisjaama signaali
- *Docking Shift:* määrab juhttraat nihke, et robotit saaks jaama naasmisel paremini tsentreerida.

Keele valik

Võimaldab muuta roboti keelt ning kuupäeva, kellaaja ja kauguse formaati.

ET

Ohutus

Võite muuta roboti sisselülitamise ja klahviluku funktsiooni paroole.

Muuda parooli

Võimaldab muuta roboti käivitusparooli. Seda kombinatsiooni kasutatakse ka uue nutitelefoni robotiga sidumiseks.

Klahvilukustus

Kui on lubatud lukustusfunktsioon, ei saa robotit klahvistikuga juhtida; roboti käivitamiseks või laadima saatmiseks tuleb anda vastav käsk otse rakendusest.

Heliseaded

Roboti helimärguannete aktiveerimine või deaktiveerimine.

Lähtesta

Lähtestatakse kõik tehaseseaded.

„ÜHENDUSMOODULI” SEADISTUS

Roboti sees asub ühendusmoodul, mis võimaldab seadme oleku kaugjuhtimiseks ühendust GSM- ja GPS -võrguga vastava antenni abil. Samuti on nii võimalik anda mõningaid käske või jälgida roboti trajektoori kaardil.

Sõltuvalt valitud roboti mudelist ja konfiguratsioonist saab ühendusmooduli osta kas lisavarustusena või eraldi. Allpool on juhised ühendusmooduli seadistamiseks ja aktiveerimiseks.

Ühendusmooduliga varustatud robotid

- Laadige toote veebisaidilt alla rakendus Android- või IOS-nutitelefonile
- Kui olete selle avanud, lisage robot, klõpsates nuppu „+”
- Pärast seadmete sidumist palutakse teil vajadusel roboti tarkvara värskendada; tehke tarkvaravärskendus
- Värskenduse lõppedes küsitakse teilt automaatselt, kas soovite ühendusmoodulit seadistada; tehke seadistus
- Kui seade on ühendusmoodulis registreeritud, ilmub nähtavale Geofence funktsiooni seadistamisekraan; valige soovitud seaded
- Ühendusmoodul on nüüd seadistatud

Ühendusmoodul lisavarustusena

- Laadige toote veebisaidilt alla rakendus Android- või IOS-nutitelefonile
- Kui olete selle avanud, lisage robot, klõpsates nuppu „+”
- Klõpsake roboti ekraani ülaosas seadete menüüd
- Valige nutitelefoni registreerimisprotseduuri alustamiseks robotis „Ühendusmooduli seadistamine”
- Registreerimise lõpus palutakse teil konfigureerida Geofence funktsioon; valige soovitud seaded
- Ühendusmoodul on nüüd seadistatud

ET

Roboti pikaajalise mittekasutamise korral ning enne niitmishooaega, et tagada nõuetekohane toimimine töö taasalustamisel.

1. Laadida enne talvist hoiulepanekut aku täielikult. Laadida akut vähemalt iga 5 kuu tagant.
2. Viia autoriseeritud edasimüüja juures läbi korraline hooldus. See on roboti heas töökorras hoidmise põhialus. Tavaliselt hõlmab hooldus järgnevaid operatsioone:
   - roboti kere, lõiketera ja kõikide teiste liikuvate osade täielik puhastus;
   - roboti sisemuse puhastus;
   - roboti töökorra kontrollimine;
   - kulunud osade, nagu lõiketera;
   - aku võimsuse kontroll;
   - vajadusel võib edasimüüja laadida ka uue tarkvara;
3. Puhastage robot ja võimalik laadimisjaam hoolikalt (vt „Roboti puhastamine“).
4. Kontrollida võimalikke kulunud või kahjustunud komponente, nagu lõiketera ja kaaluda nende väljavahetamist.
5. Paigutada robot kaitstud ja kuiva, sobiva õhutemperatuuriga 10-20 °C ja võõrastele (lapsed, loomad, muud välised kehad, jne.) raskesti juurdepääsetavasse kohta. Hoida robotit temperatuuril alla 20°C, et vähendada akude tühjaks laadimist.
6. Eemaldage toitepistik (A) seinakontaktist.
7. Kui laadur on olemas, katke see, et vältida materjali (lehtede, paberi jms) sattumist selle sisse ja säilitada kontaktplaate.

Taaskäivitamine

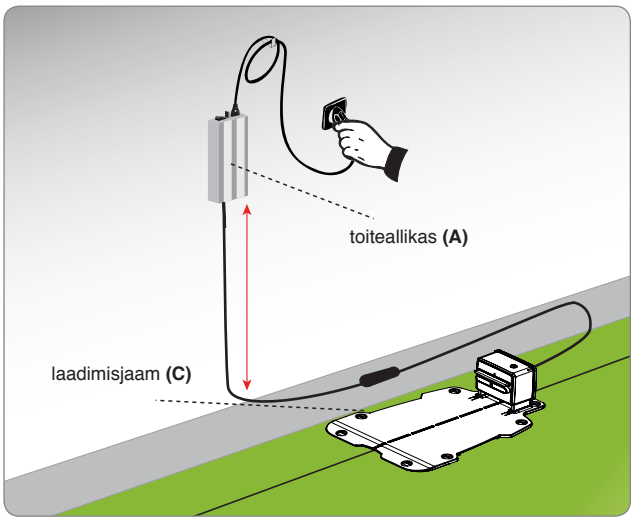
Järgige enne roboti taaskäivitamist pikema seisuaja järel järgnevaid samme:

1. Ühendage toiteallika pistik vooluvõrku.
2. Taasaktiveerige peamine elektriline toiteallikas.
3. Laadige roboti akusid vähemalt 4 tundi.
4. Kasutage robotit pärast laadimise lõpetamist tavapärasel moel.

Kasutamine laadurkomplektiga

Enne roboti viimist tööseisu pärast pikka tööpausi, toimida näidatud moel.

1. Ühendage toitepistik (A) pistik vooluvõrku.
2. Taastada üldine elektritoide.
3. Paigutada robot laadimisjaama.
4. Vajutage nupule „ON/OFF” ja oodake paar sekundit, kuni robot on täielikult sisse lülitunud.
5. Aku märgutuli läheb paariks sekundiks oranžiks, kui laadimisjaam ära tuntakse.
6. Nüüd on robot kasutamiseks valmis (vaata „Programmeerimisrezhiim“).

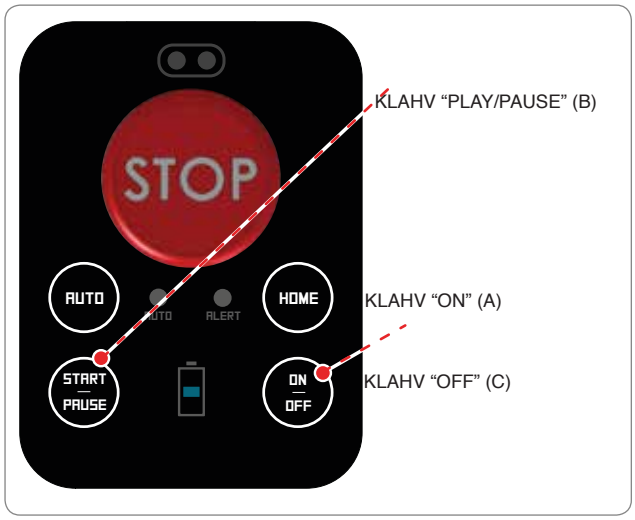


ET

Oht - Tähelepanu

Keelatud on roboti laadimine plahvatus- või tuleohtlikus keskkonnas.

1. Toita laadimisjaama elektriga ja veenduda, et plaadid oleks puhtad.
2. Asetage robot laadimispunkti.
3. Vajutage nupule „ON/OFF” ja oodake paar sekundit, kuni robot on täielikult sisse lülitunud.
4. Aku märgutuli läheb paariks sekundiks oranžiks, kui laadimisjaam ära tuntakse.
5. Veenduge, et märgutuli „AUTO” on kustunud, vajutage vajadusel märgutule väljalülitamiseks nupule „AUTO”.
6. Laadimise lõppedes (ca 6 tundi) vajutada klahvi “OFF” (C).
7. Paigutada robot kaitstud ja kuiva, sobiva õhutemperatuuriga 10-20 °C ja lastele, loomadele, muudele väliskehadele, jne.) raskesti juurdepääsetavasse kohta.



ET

SOOVITUSED KASUTUSEKS

Järgnevalt on toodud mõned soovitused, mida tuleb roboti kasutamise ajal järgida:

- ka pärast nõuetekohast ettevalmistust, simuleerida esmakordsel kasutusel mõningaid proovimanöövreid, et teha selgeks juhtseadmed ja põhilised funktsioonid;
- kontrollida põhiorganite kinnituskruvide kinnitust;
- niita muru tihti, et vältida rohu liigset kasvamist;
- ärge kasutage robotit muru, mille kõrgus on lõiketerast **1 cm** (0,40 ") kõrgem, niitmiseks. Kõrge rohu korral tõsta tera kõrgemale, et seda siis järgnevatel päevadel järk-järgult madalamale lasta;
- kui murul on automaatne kastmissüsteem, programmeerida robot nii, et see tuleks laadimisjaama tagasi vähemalt 1 tund enne kastmise algust;
- kontrollida maapinna kallet ja veenduda, et see ei ületaks maksimaalseid lubatud väärtusi, nii et roboti kasutamine ei tekitaks ohtusid;
- soovitame programmeerida roboti nii, et see ei töötaks rohkem, kui vaja, hinnates ka rohu erinevat kasvamist erinevatel aastaaegadel, et seda mitte asjatult kulutada ega akude kestust vähendada;
- roboti töötamise ajal vältida ohutuse huvides inimeste (eriti laste, vanurite ja puuetega inimeste) ja koduloomade viibimist tööalal. Selle ohu vältimiseks on soovitav programmeerida roboti töötegevus sobivatele aegadele.

Tootja ei garanteeri muruniiduk-roboti täielikku ühilduvust teiste traadita süsteemide nagu kaugjuhtimispultide, raadiosaatjate, kuuldeaparaatide, maa-aluste elektriliste loomapiirdeaedade või muu taolisega.

KORRALINE HOOLDUS

SOOVITUSED HOOLDUSEKS

Tähtis

Hooldustööde ajal kasutada tootja poolt soovitatud isikukaitsevahendeid, eriti kui töötatakse teraga. Enne hooldustööde teostamist veenduda, et robot oleks peatatud ohutult (vaata „Roboti ohutu seiskamine“).

PLAANIJÄRGSE HOOLDUSE AJAVAHEMIKE TABEL

ET

Sagedus	Komponent	Töö tüüp	Viide
Iga nädal	Tera	Puhastada ja kontrollida tera efektiivsust. Vahetada välja, kui tera on löögi tulemusena paindunud või kui on väga kulunud	Vaata „Roboti puhastamine“ Vaata „Tera vahetamine“
	Akulaadija nupud	Puhastada ja kõrvaldada võimalik oksüdatsioon	Vaata „Roboti puhastamine“
	Kontaktplaadid	Puhastada ja kõrvaldada võimalik oksüdatsioon	Vaata „Roboti puhastamine“
	Vihmaandur	Puhastada ja kõrvaldada võimalik oksüdatsioon	Vaata „Roboti puhastamine“
Iga kuu	Robot	Puhastada	Vaata „Roboti puhastamine“
Kord aastas või niitmishooaja lõpus	Robot	Täitke kupong volitatud teeninduskeskuses	Vaata “Pikem tööpaus ja viimine tööseisu”

ROBOTI PUHASTAMINE

1. Peatada robot ohutustingimustes (vaata „Roboti ohutu peatamine“).

Ettevaatust - Hoiatus

Kasutada kaitsekindaid, et vältida kätte lõikamise ohtu.

2. Puhastada roboti kõiki välispindu leiges vees ja neutraalse seebiga niisutatud ja hästi pigistatud käsnaga, et eemaldada enne kasutamist liigne vesi.

Ettevaatust - Hoiatus

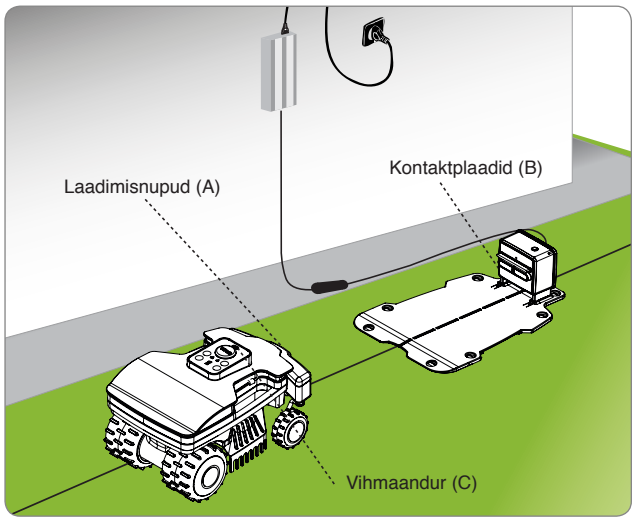
Liigse vee kasutamine võib põhjustada lekkimist kahjustades elektrilisi komponente.

3. Ärge kasutage lahusteid või bensiini, et mitte kahjustada värvitud pindasid ja plastikkomponente.
4. Ärge peske roboti sisemisi osasid ega kasutage rõhuga veejugasid, et mitte kahjustada elektrilisi ja elektroonilisi komponente.

Ettevaatust - Hoiatus

Elektriliste ja elektrooniliste komponentide pöördumatu kahjustamise vältimiseks ärge asetage robotit ei osaliselt ega täielikult, vette, kuna see ei ole veekindel.

5. Kontrollida roboti alumist poolt (lõiketera tsoon, esimesed ja tagumised rattad), kasutada sobivat harja, et eemaldada koorikud ja/või jäägid, mis võiksid takistada roboti nõuetekohast tööd.
6. Eemalada võimalikud rohu- ja lehejäätmed robotist haaramise piirkondadest.
7. Puhastada akulaadijate (A) nupud, kontaktplaadid (B) ja kõrvalada võimalikud elektrikontaktidest tingitud oksüdeerumised või jäägid kuiva lapiga ja, vajadusel, peene liivapaberiga.
8. Puhastage vihmasensorit (C) ning eemaldage mustus või võimalik oksüdatsioon.
9. Puhastada laadimisjaama sisemus kogunenud jääkidest.



ET

RIKKED, PÕHJUSED JA PARANDAMINE

Järgnevalt toodud informatsiooni eesmärk on aidata võimalike anomaaliate ja rikete, mis võivad töötamisel tekkida, identifitseerimisel ja parandamisel. Mõningaid rikkeid saab lahendada kasutaja; teised vajavad täpseid tehnilisi oskusi või võimalusi, ja neid saab teostada ainult tunnustatud ja vastavas tegevusvaldkonnas omandatud kogemustega kvalifitseeritud personal.
Kui robot on häireolekus, st selle ALERT hoiatustuli põleb või vilgub, võite häire mõistmiseks luua ühenduse nutitelefonirakendusega.

Ettevaatust - Hoiatus

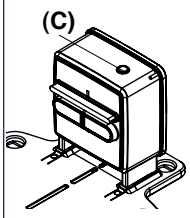
Peatage robot ohututes tingimustes (vt "Roboti ohutu peatamine"), kui robotit tuleb kontrollida, et vältida selle tera ootamatut käivitumist.

Rike	Põhjus	Parandamine
Ebaharilik vibratsioon Robot on väga mürarikas	Lõiketera kahjustatud	Asendada tera uuega (vaata „Tera vahetamine“)
	Lõiketera jääkidest (paelad, nöörid, plastikosad, jne.) ummistatud	Peatada robot ohutustingimustes (vaata „Roboti ohutu peatamine“). Vabastada tera **Ettevaatust - Hoiatus** **Kasutada kaitsekindaid, et vältida kätte lõikamise ohtu**
	Robot käivitus ettenägematute takistuste (langenud oksad, unustatud esemed, jne.) juuresolekul	Peatada robot ohutustingimustes (vaata „Roboti ohutu peatamine“) Eemaldada takistused ja taaskäivitada robot (vaata "Kasutuselepanek – Automaatrežiim")
	Elektrimootori avarii	Parandada või asendada mootor lähimas Teeninduskeskuses
	Liiga kõrge rohi	Tõsta lõikekõrgust (vaata „Lõikekõrguse reguleerimine“)
		Teha tavalise muruniitjaga alal eelniitmine
Robot ei paigutu õigesti laadimisjaama	Juhttraat või laadimisjaama toitejuhtme vale asend	Kontrollida laadimisjaama ühendust (vaata „Laadimisjaama ja toiteploki paigaldamine
	Pinnase vajumine laadimisjaama ümber	Asetada laadimisjaam tasasele ja stabiilsele pinnale (vaata „Süsteemi paigaldamise planeerimine“)
Robot töötab valedel kellaaegadel	Kell valesti seadistatud	Seadistada roboti kell ümber (vaata „Programmeerimisrezhiim“)
	Tööaeg on seadistatud valesti	Seadistada tööaeg ümber (vaata „Programmeerimisrezhiim“)

ET

Rike	Põhjus	Parandamine
Tööala ei niideta täelikult	Ebapiisavad töötunnid	Pikendada tööaega (vaata „Programmeerimisrezhiim“)
	Koorikuga ja/või jääkidega lõiketera	Peatada robot ohutustingimustes (vaata „Roboti ohutu peatamine“) **Ettevaatust - Hoiatus** **Kasutada kaitsekindaid, et vältida kätte lõikamise ohtu.** Puhastada lõiketera
	Lõiketera kulunud	Asendada tera originaalvaruosaga (vaata „Tera vahetamine“)
	Roboti tegeliku võimsuse suhtes liiga suur tööala	Kohandada tööala (vaata „Tehnilised andmed“)
	Akude eluiga hakkab läbi saama	Asendada akud originaalvaruosadega (vaata „Akude vahetamine“)
	Akusid ei laeta täielikult	Puhastada ja eemaldada akude kontaktpunktidest võimalik oksüdatsioon (vaata „Roboti puhastamine“).
Lisaala ei niideta täielikult	Vale programmeerimine	Programmeerida õigesti lisaala (vaata „Programmeerimisrezhiim“)
ALERT Aeglane oranžilt vilkumine	Kuupäeva ja kellaaega pole seadistatud	Looge kuupäeva ja kellaaja värskendamiseks ühendus nutitelefonirakendusega.
	Lõikeketas kahjustatud	Vahetage tera uue vastu (vt „Tera vahetamine”).
	Lõiketera jääkide tõttu blokeeritud (lindid, köied, kiletükid vms)	Peatage robot ohututes tingimustes (vt „Roboti ohutu peatamine”). **Hoiatus - Ettevaatust!** **Kasutage kaitsekindaid, et vältida kätte lõikamise ohtu** Vabastage tera takistustest.
	Liiga kõrge rohi	Suurendage niitmiskõrgust (vt Reguleeritav lõikekõrgus.
	Robot on maast üles tõstetud	Kontrollige, et robot ei ole blokeeritud ega mingi objektiga takistatud. Puhastage ja eemaldage kesta alt võimalikud murujäägid, mis võivad andureid takistada.
ALERT Kahekordselt välkuv oranž	Viga NO ERBA	Veenduge, et masina peatumisalal on piisavalt rohtu. Viige robot murul mujale.
ALERT Kiire vilkumine oranžilt	Pärast väljalülitusnupule „off” vajutamist hakkab märgutuli kiirelt vilkuma	Looge ühendus nutitelefonirakendusega ja sisestage roboti PIN-kood.
	Juhttraat ei ole õieti ühendatud (kaabel rebenenud, puudub elektriühendus vms).	Kontrollige elektritoite funktsionaalsust, toiteallika ja laadimisjaama õiget ühendatust (vt „Laadimisjaama ja toiteallika paigaldamine”).
ALERT Oranž põleb pidevalt	Parandamatu viga.	Lülitage robot välja ja uuesti sisse. Kui probleem ei lahene, pöörduge lähima volitatud teeninduskeskuse poole.

ET

Rike		Põhjus	Parandamine
	Led (C)ei lülitu sisse	Puudub toitepinge	Kontrollida toiteploki õiget ühendust elektrivõrku
		Kaitse on katki	Lasta kaitse vahetada lähimas volitatud Teeninduskeskuses
	Saatja led (C) on sisse lülitatud	Juhttraat on katki	Peatada robot ohutustingimustes (vaata „Roboti ohutu peatamine“). Ühendada lahti toiteploki elektripistik. Teostada traadi ühendamine

KOMPONENTIDE VAHETAMINE

SOOVITUSED OSADE VAHETAMISEKS

Tähtis

Teostada asendus- ja parandustoiminguid vastavalt ehitaja antud juhtnööridele või pöörduge teeninduskeskuse poole, kui antud toiminguid kasutusjuhendus mainitud ei ole.

AKUDE ASENDAMINE

Tähtis

Asendada akud volitatud teeninduskeskuses.

TERA ASENDAMINE

1. peatada robot ohutustingimustes (vaata „Roboti ohutu peatamine“).

Tähtis

Kasutada kaitsekindaid, et vältida kätte lõikamise ohtu.

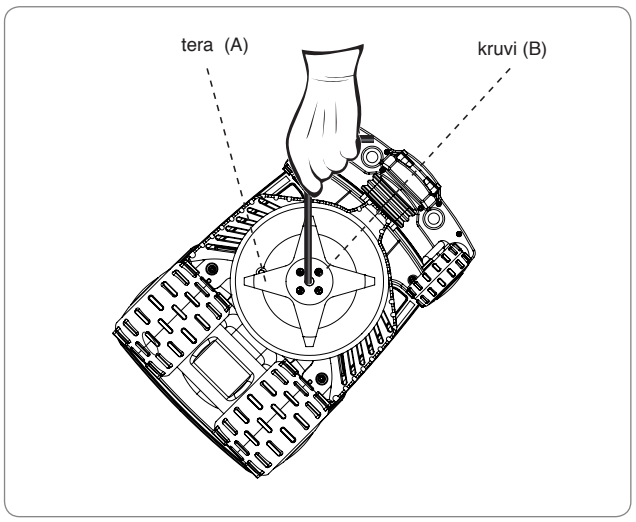
ET

Asendada ainult seadmega sobivate originaalteradega.

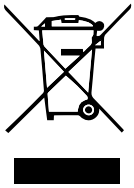
MUDEL: B015DEZ, B020DEZ

Lõiketera kood: L20Z13600A_R

2. pöörata robot ümber ja toetada nii, et kapotikate ei saaks vigastada.
3. keerata lahti kruvid (B) tera (A) lahtimonteerimiseks.
4. sisestada uus tera ja kinnitada kruvid.
5. pöörata robot tagasi tööasendisse.



- Käesolevat toodet klassifitseeritakse selle kasuliku eluea lõpus elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmetena (WEEE) ning seda on seetõttu keelatud realiseerida tavalise olmeprügi, segaolmejäätmete (sorteerimata) ja ka sorteeritud olmejäätmete (ringlussevõetavate) hulgas.
- Kasutaja peab nõustuma toote ringlussevõtuga vastavalt kohalikule seadusandlusele; see tähendab, et ta peab eraldama elektrilised ja elektroonilised komponendid ning need viskama eraldi vastavatesse elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmejaamadesse, või siis tagastama terve seadme müüjale uue seadme ostmishetkel. Eeskirju eirav elektri- ja elektroonikaseadmete käitlemine on rikkumise toimepaneku asupaiga seadustega karistatav.



- Elektri- ja elektroonikaseadmetes sisalduvad ohtlikud ained võivad kahjustada keskkonda ja inimeste tervist, seetõttu on kasutajal oluline roll aidata kaasa elektri- ja elektroonikaseadmete korduvkasutamise, ringlussevõttu ja muud elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmete taaskasutamist.
- Kõik komponendid, mis peavad olema eraldatud ja hävitatud teatud kindlal viisil, on märgitud spetsiaalse märgistusega.

Oht - Tähelepanu

Elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmed võivad sisaldada ohtlikke aineid, millel võib olla kahjulik mõju keskkonnale ja tervisele. Elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmed tuleb realiseerida nõuetekohaselt ja ainult vastavates kogumispunktides.

- Pakend – toote pakend on valmistatud taaskasutatavast materjalist ja tuleb realiseerida jätkusuutlikul viisil selleks ette nähtud konteinerites või vastavates kogumiskeskustes.
- Patareid – vanad või tühjad patareid sisaldavad keskkonnale ja tervisele kahjulikke aineid ning seetõttu ei tohi neid realiseerida tavalise olmeprügi hulgas. Kasutaja on kohustatud realiseerima akud jätkusuutlikul viisil selleks ette nähtud kogumiskonteinerites või vastavates kogumiskeskustes.

VASTAVUSDEKLARATSIOON

ZUCCHETTI Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/A Terranuova B.ni (AR) ITALY

Kinnitab omal vastutusel, et allolev toode:

automaatne akul toimiv robotniiduk, mudel B015DEZ, B020DEZ vastab järgnevatele Euroopa Liidu direktiividele kehtivate ohutus-, tervise- ja keskkonnakaitsenõuete kohta:

Masinate direktiiv 2006/42/EÜ, **elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv** 2014/30/EL, **raadio direktiivi (RED)** 2014/53/EL, **ohtlike ainete direktiiv (RoHS)** 2011/65/EL, **WEEE direktiivi** 2012/19/EL, **müra direktiiv** 2005/88/EÜ;

vastab järgnevatele ühtlustatud standarditele:
EN 50636-2-107:2015 + A1:2018 e EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A11:2014 + A13:2017 (**ohutus**);
EN 62233:2008 (**elektromagnetväljad**);
EN 55014-1:2017 (**emissioon**);
EN 61000-3-2:2014 e EN 61000-3-3:2013 (**emissioon**);
EN 55014-2:2015 (**immuunsus**);
EN 50419:2006 (**Elektri- ja elektroonikaseadmete jäätmed – Seadmete märgistamine**);
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1 (**Elektromagnetiline ühilduvus**)
ETSI EN 301 489-17 V3.1.1 (**Elektromagnetiline ühilduvus**)
ETSI EN 300 328 V2.1.1 (**Raadio spektritõhusus**)
ETSI EN 303 447 V1.1.1 (**Raadio spektritõhusus**)

Mudelid mis on varustatud “Moodul Connect (GPS, GPRS)”:
ETSI EN 301 511 V12.5.1 (**Raadio spektritõhusus**)

teatab samuti, et vastavalt direktiivile 2005/88/EÜ on müratase LWA usaldusväärse valimi põhjal 59 dB ± 2.0 dB (sageduskarakteristikul A standardse nulltaseme 1 pW suhtes), garanteeritud müratase LWA on madalam kui 61 dB (sageduskarakteristikul A standardse nulltaseme 1 pW suhtes) ning direktiividele 2005/88/EÜ ja 2006/42/EÜ vastavad tehnilised toimikud on koostatud aadressil Zucchetti Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/a Terranuova B.ni (AR) Itaalia.

Terranuova B.ni 05/04/2021
Bernini Fabrizio
(Tegevjuht)

ET

GARANTIITINGIMUSED

Zucchetti Centro Sistemi S.p.A (ZCS) garanteerib oma klientidele kõigi Euroopa direktiivis 1999/44/CE sisalduvate õiguste rakendamise.
Täpsemalt on garantiiga kaetud võimalikud materjali- või tootmisvead vähemalt 2 (kaks) aastat pärast algset ostukuupäeva.
ZCS ei garanteeri toote katkestusteta ega veatut tööd ning ei vastuta kahju eest, mille on põhjustanud juhiste valesti mõistmine.
Lisaks sellele ei kehti käesolev garantii järgnevale: esteetilised kahjustused nagu kriimud, lõiked ja mõlgid; kuluartiklid (nt patareid), v.a. juhul, kui seadme kahjustused on tekkinud defektsete materjalide või tootmisvea tõttu; kahju, mis tuleneb toote kasutamisest lisaseadmetega, mida ei ole tootnud ega müünud ZCS; õnnetustest tulenev kahju, väärtarvitamine, vale kasutamine, üleujutused, tulekahju või muud loodusnähtused või välised põhjused; kahjustused tootes, mida ZCS-i teenusepakkuja on teostanud ilma ZCS-i kirjaliku loata.
ZCS säilitab ainuõiguse parandada ja asendada (uue või hiljuti renoveeritud tootega) toodet ja selle osi, või pakkuda oma äranägemisel kogu ostuhinna hüvitamist. Hüvitamise korral tuleb toode, mille eest hüvitust saadakse, ZCS-ile tagastada ja see muutub jälle ZCS-i omandiks.

Garantiiaja jooksul parandab või asendab ZCS tavapärase kasutamise käigus kahjustatud komponente. Remont või asendamine võib hõlmata selliste osade ja/või üksuste kasutamist, mida ZCS on hiljuti remontinud. Lisaks jätab ZCS endale õiguse kasutada sama väärtuse ja konstruktsiooniga varuosi, üksusi või komponente. Remondi- või asendustöödes kasutatud osade või tööjõukulusid ei pea tasuma klient. Klient tasub selle asemel transpordikulud. Kui toode või osa asendatakse, muutub mistahes asendatud objekt kasutaja omandiks ja asendatav osa läheb ZCS-i omandisse.
Käesolev garantii ei mõjuta ostja õigusi, mis on kehtestatud kehtivate siseriiklike seadustega, piiramata nende seadustega kehtestatud tasusid, mille ostja tasub garantii teostamiseks.

Osturiigi piiratud garantii tähendab seda, et garantiid kasutatakse ainult müügipunktis, kust robot osteti või lähimas teeninduskeskuses. Defektne robot tuleb viia isiklikult edasimüüjale või lähimasse teeninduskeskusesse. Ostja enda kulul kulleriga saatmise korral peab ostja pakkima pakendi originaalpakendisse ja sellega peab kaasas olema arve või ostukviitungi koopia, sh ostukuupäev, seerianumber ja probleemi kirjeldus.

TINGIMUSED JA PIIRANGUD

- Pöörduge teabe saamiseks garantii rakendamise kohta ja mistahes info saamiseks müügipunkti.
- See garantii kehtib ainult siis, kui:
  - defektne toode esitatakse koos originaalarve või ostukviitungiga, millel on näha ostukuupäev ja edasimüüja nimi.
- Käesolev garantii kaotab kehtivuse, kui:
  - toodet ei kasutata vastavalt kasutus- ja hooldusjuhistele;
  - paigaldus või kasutamine ei vasta kasutusjuhenditele;
  - seerianumber on kustunud või muutunud loetamatuks;
  - kasutatakse mistahes lubamata välisseadet või toodet muudetakse;
  - kasutatakse mitteoriginaalseid varuosi või tarvikuid;
  - mõnda osa või tarvikut muudetakse omavoliliselt;
  - hooldustöid teostab klient ise või neid teevad volitamata kolmandad osapooled;
  - robotis, toiteallikas, laadijas või lisaseadetes ilmneb rikkeid, mis tulenevad kliimast: nagu näiteks välkudest, laviinist, maalihetest, liigpingest, elektrilöökidest, äikesetormist, üleujutustest, loodusõnnetustest vms.
- Garantiist välja jätmine ja piirangud:
  - garantii alla ei kuulu kulumiskindlad osad, nagu näiteks harjad, lõiketerad, juhttraat, naelad, rihmad, rattad, kaablid ega ühenduskaablid;
  - plastmassist välisosad, milles ei ole tootmisvigu. plastmassosade värvimuutus, mis tuleneb looduslikest mõjudest või keemilistest ainetest;
  - patarei garantii on piiratud ainult tootmisvigadega ja see kehtib esimese kuue elukuu jooksul;
  - mootoritel on 2-aastane garantii, mis on siiski piiratud 3000 töötunniga.

GARANTIITEENINDUSE TAOTLEMINE

Garantiiteeninduse ja konkreetsete juhiste saamiseks selle kohta, kuhu ja kuidas ZCS-i toode hooldamiseks tagastada, tuleb võtta ühendust müügipunktiga, kust robot osteti või lähima teeninduskeskusega. Garantiiõiguse kasutamiseks peab ostja esitama toote algselt edasimüüjalt saadud ostuarve või -kviitungi originaali. Garantii on piiratud riigiga, kus ZCS või volitatud edasimüüjad on toote algselt müünud.

TÄIENDAVAD MÕISTED

Kohapealne abi
- Kliendile ei ole ette nähtud tootega seotud kohapealset abi ka mitte garantiiaja jooksul.
- Kui tekib kohapeal sekkumise vajadus, võetakse tasu kõne eest ning kõnesoleva teeninduskeskuse tunnitasu.

Soovitused
- Hoidke originaalpakend alles.
- Hoidke alles arve või ostukviitung (nende puudumine põhjustab garantii katkemise).

Tähelepanu
- Klient on kohustatud kasutusjuhendit hoolikalt lugema ja rangelt järgima.

ET

ET