

LBS

VARTOTOJO INSTRUKCIJA



AMBROGIO
ROBOT

SANTRAUKA

Bendroji informacija	2
Žinyno paskirtis.....	2
Gamintojo ir įrangos identifikavimas.....	3
Saugos informacija	3
Saugos nurodymai.....	3
Saugos priemonės.....	4
Saugos signalai.....	5
Techninė informacija	6
Techninės specifikacijos.....	6
Bendras prietaiso aprašymas.....	7
Pagrindinės dalys.....	8
Įrengimas	9
Pakuotė ir išpakavimas.....	9
Sistemos įrengimo planavimas.....	9
Pjaunamą plotą ribojančio laido išdėstymas.....	11
Įvažiavimo į įkrovimo stotį būdai.....	11
Roboto greito įvažiavimo į įkrovimo stotį konfigūravimas.....	12
Darbinių zonų apribojimų ruošimas ir žymėjimas.....	13
Pjaunamą plotą ribojančio laido tiesimas.....	17
Įkrovimo stoties ir elektros energijos tiekimo šaltinio įrengimas.....	18
Akumuliatoriaus įkrovimas prieš naudojant įrenginį pirmą kartą.....	19
Reguliavimas	20
Reguliavimo rekomendacijos.....	20
Įkrovimo aukščio reguliavimas.....	20
Naudojimas ir veikimas	21
Naudojimui keliami reikalavimai.....	21
Roboto komandų aprašymas.....	21
Įėjimas į meniu.....	21
Navigacija.....	22
Nustatymai: programavimo režimas.....	24
Darbo grafikas: programavimo režimas.....	25
Antrinės zonos: programavimo režimas.....	26
Sauga: programavimo režimas.....	26
Veikimo režimas: programavimo režimas.....	27
Kalbos parinktys: programavimo režimas.....	27
Pirminis konfigūravimas: automatinis režimas.....	27
Apsauginis roboto išjungimo mygtukas.....	28
Automatinis grįžimas į įkrovimo stotį.....	28
Roboto naudojimas uždaroje zonoje, kuriose nėra įkrovimo stoties.....	29
Slaptažodžio įvedimas.....	29
Ekranų vizualizavimas darbinės fazės metu.....	30
Ilgas neveikimo laikotarpis ir įjungimas iš naujo.....	30
Akumuliatoriaus įkrovimas po ilgo neveikimo laikotarpio.....	31
Eksploatavimo patarimai.....	32
Einamoji techninė priežiūra	32
Techninės priežiūros rekomendacijos.....	32
Numatytos techninės priežiūros darbų lentelė.....	32
Roboto valymas.....	33
Nesklaidymų šalinimas.....	34
Nesklaidymų šalinimo žinynas	34
Detalių keitimas detalių keitimas	37
Eb atitikties deklaracija eb atitikties deklaracija	39

Net ir dalinis šio dokumento kopijavimas be raštiško gamintojo leidimo yra griežtai draudžiamas. Gamintojas vykdo nuolatinio atnaujinimo politiką ir pasilieka teisę keisti šį dokumentą be išankstinio įspėjimo su sąlyga, kad šie pakeitimai nekeltų pavojaus gyvybei ir sveikatai.
© 2008 – Tekstą, iliustracijas ir puslapio dizainą kūrė Tipolito La Zecca. Visą tekstą arba jo dalis galima kopijuoti su sąlyga, kad bus minimas autorius.

ŽINYNO PASKIRTIS

- Šis žinynas yra neatsiejama prietaiso dalis, ir gamintojo buvo sudarytas siekiant pateikti reikalingą informaciją žmonėms, kurie galėtų dirbti su juo visą prietaiso eksploatavimo laiką.
- Su prietaisu dirbantys asmenys turi laikytis tinkamos darbo tvarkos ir privalo būti atidžiai perskaitę visas šiame žinyne pateiktas instrukcijas bei jų griežtai laikytis.
- Šį žinyną gamintojas parašė originalo, t.y., italų kalba. Jį galima išversti į kitas kalbas, kad atitiktų teisinius ir (arba) komercinius reikalavimus.
- Atidžiai perskaitykite šiame žinyne pateiktas instrukcijas, kad išvengtumėte nereikalingos rizikos žmonių sveikatai ir saugai bei ekonominės žalos.
- Šią instrukciją laikykite saugioje ir lengvai pasiekiamoje vietoje, kad prireikus galėtumėte greitai pasiskaityti.
- Tam tikra informacija ir iliustracijos, pateiktos šiame žinyne, gali ne visiškai atitikti jūsų turimą prietaisą; tačiau tai neturi įtakos jo veikimui.
- Gamintojas pasilieka teisę daryti pakeitimus prieš tai neįspėjęs.
- Šiame žinyne naudojami specialūs simboliai, kad atkreiptų dėmesį į tam tikrą ypač svarbią informaciją arba išryškintų kai kurias svarbias specifikacijas.



Pavojus: dėmesio

Šiuo simboliu žymimos situacijos, susijusios su neišvengiamu pavojumi, į kurį neatkreipus deramo dėmesio, galėtų kilti grėsmė žmonių sveikatai ir saugumui.



Įspėjimas: dėmesio

Šiuo simboliu žymimos situacijos, kai būtina elgtis tam tikru būdu, kad būtų išvengta grėsmės žmonių sveikatai ir saugumui ir kad būtų apsaugotas pats prietaisas.



Svarbu

Šis simbolis nurodo ypač svarbią techninę informaciją, kurios negalima nepaisyti.

GAMINTOJO IR ĮRANGOS IDENTIFIKAVIMAS

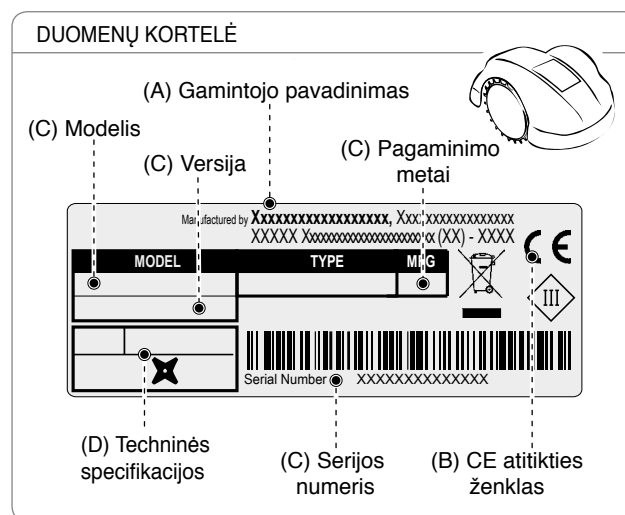
Čia pavaizduota gaminio identifikacinė plokštelė yra pritvirtinta ant paties prietaiso.

Joje pateikti etaloniniai dydžiai ir pagrindinė informacija, reikalinga saugiai valdyti įrenginį.

Iškilus klausimams dėl bet kokių techninių reikalavimų, maloniai prašome kreiptis į gamintojo techninio aptarnavimo centrą arba įgaliojantį atstovą.

Kreipiantis dėl techninės pagalbos, maloniai prašome nurodyti duomenis, pateiktus gaminio identifikacinėje plokštelėje, apytikslį naudojimo valandų skaičių ir aptikto gedimo rūšį.

- A. Gamintojo pavadinimas.
- B. CE atitikties ženklas.
- C. Modelis ir versija / serijos numeris / pagaminimo metai.
- D. Techniniai duomenys: įtampa, srovė, apsaugos kategorija, masė, pjovimo plotis.



SAUGOS INFORMACIJA

Gamintojas kruopščiai apsvarstė galimus pavojus ir grėsmes asmeniui, kurios gali kilti dirbant su prietaisu. Čia pateikiamos informacijos paskirtis – įspėti prietaiso naudotojus elgtis ypač atsargiai, kad būtų išvengta pavojaus ir grėsmių.



SAUGOS NURODYMAI



ŠIS ĮRENGINYS TURI AŠMENIS; TAI – NE ŽAISLAS!

- Prašom prieš naudojant produktą atidžiai perskaityti žinyną, ypač saugos nurodymus, ir įsitikinti, kad juos visiškai supratote. Įrangą naudokite tik pagal gamintojo nurodytą paskirtį. Atidžiai laikykitės eksploatavimo, techninės priežiūros ir remonto instrukcijų.
- Naudodami robotą, įsitinkinkite, kad darbo vietoje nėra pašalinių asmenų, ypač vaikų, senelių, neįgaliųjų ir gyvūnų. Kitu atveju užprogramuokite robotą dirbti paros metu, kai darbo vietoje nebūna pašalinių asmenų. Jeigu žinote, kad darbo vietoje yra gyvūnų, vaikų arba kitų asmenų, stebėkite robotą. Jeigu roboto kelyje pasitaikė pašalinis asmuo arba gyvūnas, nedelsdami jį sustabdykite.
- Darbo vietose, kurių neapriboja sunkiai praeinamas aptvėrimas, prietaisą veikimo metu reikia prižiūrėti.
- Įspėjamieji ženklai turi būti dedami aplink žoliapjovės robotų darbo zoną, jei šis yra naudojamas viešose vietose. Ženklai turi turėti sekantį tekstą: **"Dėmesio! Automatinė žoliapjovė! Laikykitės atokiau nuo prietaiso! Prižiūrėkite vaikus!"**
- Šį robotą draudžiama naudoti vaikams ir asmenims, turintiems fizinių, jutiminių arba protinių sutrikimų, taip pat asmenims, neturintiems patirties dirbant su šiuo įrenginiu, nebent juos prižiūri asmuo, atsakingas už jų saugą, arba jie gavo nurodymus, kaip naudoti prietaisą. Siekiant užtikrinti, kad vaikai nežaistų su prietaisu, juos reikėtų prižiūrėti.
- Neleiskite roboto naudoti žmonėms, kurie nežino, kaip jis veikia.
- Asmenys, atliekantys prietaiso techninės priežiūros ir remonto darbus, turi būti nuodugniai susipažinę su jo funkcijomis ir saugos taisyklėmis. Prieš naudodami robotą atidžiai perskaitykite naudotojo žinyną ir įsitinkinkite, kad supratote nurodymus.
- Niekada neišimkite, neapeikite ir negadinkite įdiegtų saugos įrenginių. Gamintojas neatsakingas už padarinius, kylančius iš neoriginalių atsarginių detalių naudojimo. Nesilaikant šio reikalavimo, gali kilti rimtas pavojus žmonių sveikatai ir saugai.
- Įsitinkinkite, ar ant vejų nėra jokių žaislų, įrankių, šakų, drabužių arba kitų objektų, galinčių

sugadinti peilius. Bet kokie objektai ant vejos gali sugadinti arba sutrikdyti tinkamą roboto darbą.

- Niekada neleiskite žmonėms sėstis ant roboto. Niekada nekelkite roboto, norėdami apžiūrėti peilius, ir neneškite jo veikiančio. Nekiškite rankų ir pėdų po veikiančiu robotu.
- Nenaudokite roboto veikiant vejos laistymo sistemai. Šiuo atveju užprogramuokite robotą ir laistymo sistemą dirbti skirtingu laiku. Draudžiama plauti robotą aukšto slėgio įranga, taip pat – iš dalies ar visą – merkti jį į vandenį, nes jis nėra apsaugotas nuo vandens.
- Prieš atlikdami bet kokius reguliavimo ir techninės priežiūros darbus, kuriuos jums leidžiama atlikti, atjunkite maitinimą ir įjunkite saugos prietaisą. Naudokite gamintojo rekomenduojamas asmens apsaugos priemonės – ypač svarbu dirbant su peiliais mūvėti apsaugines pirštines.
- Draudžiama valymo ir techninės priežiūros darbus patikėti be priežiūros paliktiems vaikams.
- Draudžiama naudoti robotą sugedus jo peiliams. Pakeiskite peilius.
- Nenaudokite roboto, jei jo išorinės dalys pažeistos. Jei yra mechaninių pažeidimų, tos dalys turi būti pakeistos.
- Draudžiama naudoti robotą pažeidus transformatoriaus maitinimo kabelį. Pažeistas kabelis gali prisiliesti prie detalių, kuriomis teka elektros srovė. Siekiant išvengti pavojų, laidą būtinai turi pakeisti gamintojas, jo techninės priežiūros centro darbuotojas arba panašią kvalifikaciją turintis specialistas.
- Jeigu naudojimo metu pažeidžiamas elektros laidas, paspauskite "STOP" mygtuką, kad robotas sustotų, ir atjunkite maitinimo skydelį nuo elektros lizdo.
- Siekdami įsitikinti, kad peiliai, tvirtinimo varžtai ir pjovimo mechanizmai yra nesusidėvėję ir nesugadinti, reguliariai apžiūrėkite robotą. Siekdami užtikrinti, kad robotas yra geros darbinės būklės, įsitikinkite, ar priveržti visi varžtai ir veržlės.
- Jei naudojimo metu pastebite nenormalius roboto virpesius, paspauskite "STOP" mygtuką, kad robotas sustotų, ir atjunkite maitinimo skydelį nuo elektros lizdo.
- Niekada nenaudokite ir nekraukite roboto sprogioje ir (arba) degioje aplinkoje.
- Naudokite tik gamintojo suteiktą baterijos kroviklį ir maitinimo bloką. Netinkamai naudojant robotą, gali rasti elektros smūgių, perkaitimas, iš baterijos gali ištekėti šdinantys skysčiai. Esant bet kokių skysčių nuotėkiui, nuplaukite bateriją vandeniu ar neutralizuojamuoju skysčiu; jeigu skysčių pateko į akis kreipkitės į gydytoją.

SAUGOS PRIETAISAI

1. Kliūties jutiklis

Kai robotas atsitrenkia į aukštesnį nei 10 cm objektą, siekiant išvengti kliūties, buferio jutiklis suaktyvinamas, eiga ta kryptimi stabdoma, robotas važiuoja atgal.

2. Inklinometras

Jeigu robotas dirba ant paviršiaus, kurio nuolydis didesnis nei leistinas, arba jeigu robotas apvirsta, stabdomas roboto peilių darbas.

3. Avarinio išjungimo jungiklis

Jungiklis yra viršutinėje roboto dalyje, pažymėtas žodžiu STOP, didesniu nei kitų komandų mygtukai. Bet kuriuo metu paspaudus šį mygtuką, robotas ir jo peiliai nedelsiant stabdomi.






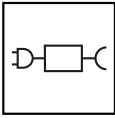

4. Apsauga nuo viršrovių

Kiekvienas veikiantis variklis (peilių ir ratų) nuolat stebimas, siekiant užkirsti kelią perkaitimui. Jeigu perkaityt ratų variklis, robotas bandys važiuoti priešinga kryptimi. Užfiksavęs viršrovį, robotas išsijungia ir informuoja apie klaidą. Jeigu perkaista peilių variklis, yra du galimi sprendimo būdai. Jeigu parametrai patenka į pirmąjį diapazoną, robotas bandys manevruodamas atblokuoti peilius. Jeigu viršrovis yra žemiau apsaugos diapazono ribos, robotas sustoja ir informuoja apie variklio klaidą.

5. Signalo nebuvimo jutiklis

Jeigu nėra signalo, robotas automatiškai stabdomas.

SAUGOS SIGNALAI

	<p>Atidžiai perskaitykite naudojimo instrukciją, kad galėtumėte suprasti saugos signalų reikšmes prieš naudodami įrenginį.</p>		<p>Prietaisui veikiant, laikykitės nuo jo atokiau atitinkamu saugiu atstumu.</p> <p>Robotui veikiant, pasirūpinkite, kad darbinėje zonoje nebūtų pašalinių asmenų (ypač vaikų, pagyvenusių žmonių ir neįgaliųjų asmenų) ir gyvūnų. Pasirūpinkite, kad jam veikiant, vaikai, gyvūnai ir suaugę žmonės būtų toliau nuo jo saugiu atstumu. Siekiant išvengti pavojaus, rekomenduojama nustatyti, kad robotas veją pjautų atitinkamu metu.</p>
	<p>Įrenginiui veikiant, nelieskite jo besisukančių ašmenų ir neikiškite po įrenginiu rankų ar pėdų. Prieš liesdami ašmenis ar besisukančias detales, palaukite, kol jie visiškai nustos sukstis.</p>		<p>Įspėjimas! Norėdami nuvalyti ar išplauti prietaisą, nepurškite vandens tiesiai ant roboto.</p> <p>Robotui veikiant, pasirūpinkite, kad darbinėje zonoje nebūtų pašalinių asmenų (ypač vaikų, pagyvenusių žmonių ir neįgaliųjų asmenų) ir gyvūnų. Pasirūpinkite, kad jam veikiant, vaikai, gyvūnai ir suaugę žmonės būtų toliau nuo jo saugiu atstumu. Siekiant išvengti pavojaus, rekomenduojama nustatyti, kad robotas veją pjautų atitinkamu metu.</p>
	<p>Prietaisui veikiant, draudžiama ant jo sėdėti.</p>		<p>Naudokite tik „Techninės informacijos“ skyriaus „Techninių duomenų“ dalyje nurodytus elektros energijos tiekimo prietaisus.</p>
	<p>Prieš pradėdami prietaiso tvarkymo darbus ar prieš jį keldami, nepamirškite įjungti saugos prietaiso.</p>		

TECHNINĖ INFORMACIJA

TECHNINĖS SPECIFIKACIJOS

Aprašymas		Modelis	
		7085EVO	7085ELO
Maksimalus rekomenduojamas paviršius, kurį galima pjauti			
Darbo našumas (-20 proc. (*))	m ² (kv. ')	1200 (12912)	2200 (23672)
Savybės			
Matmenys (svoris x aukštis x skersmuo)	mm	593x298x439	
Roboto svoris (įskaitant akumuliatorių)	kg	12,6	13,5
Pjovimo aukštis (minimalus ir maksimalus)	mm (")	25-65 (0,98-2,56 ")	
Ašmenų su 4 peiliais skersmuo	mm (")	250 (9,84 ")	290 (11,42 ")
Varikliai		su šepetėliais	be šepetėlių
Pjovimo ašmenų greitis	sūk.	3600 pjovimas 3300 techninė priežiūra	3000
Važiavimo greitis	Metrai / Minutę	30 (98.43 ')	
Maksimalus rekomenduojamas šlaitas (*)	%	55% proc. leidžiamas, priklausomai nuo vejos sąlygų ir įrengtų priedų. 45% proc. maksimalus tvarkomas ir rekomenduojamas pjaunamai vejai. 35% apytiksliai 35 proc. už išorinio krašto arba pjaunamą plotą ribojančio laido ribų.	
Aplinkos temperatūra	Maks °C	ROBOTAS: -10°(14 F.) (Min) +50° (122 F.) (Maks.) ĮKROVIMO STOTIS: -10°(14 F.) (Min) +45° (113 F.) (Maks.) AKUMULIATORIAUS ĮKROVIKLIS: -10°(14 F.) (Min) +40° (104 F.) (Maks.)	
Išmatuotas garso galios lygis	dB(A)	64	
Apsaugos nuo vandens klasė	IP	ROBOTO: IPx4 KROVIMO STOTIS: IPx4 BATERIJOS KROVIKLIO: IPx4	
Elektrinės savybės			
Maitinimo šaltinis (ličio akumuliatoriui)		Mean Well OWA-60E-30ZCT Įėjimo srovė: 100 - 240 V~; 1.2 A; 50/60 Hz; Class 2 Išėjimo srovė: 29.4 V ===; 2.0 A	Mean Well ELG-150-30ZCTE Įėjimo srovė: 100 - 240 V~; 2 A; 50/60 Hz; Class 1 Išėjimo srovė: 29.4 V ===; 5.0 A
Akumuliatoriaus ir įkraunamų baterijų tipas			
Pakartotinai įkraunamas ličio jonų akumuliatorius (vardinė įtampa)		25.9V 2x2.5 Ah	25.9V - 7.5 Ah
Akumuliatoriaus įkroviklis		29.4 Vcc 2.0 A	29.4 Vcc - 5.0 A
Vidutinis įkrovimo laikas	val:min	2:00	3:00
Vidutinis pjovimo laikas po pilno įkrovimo (*)	val:min	1:45	3:00

(*) priklauso nuo žolės būklės, vejos ir pjaunamos zonos sudėtingumo.

Dažnis			
Roboto valdymo siųstuvas		Darbo dažnių juosta (Hz) 500 - 60000 Didžiausia radijo dažnių galia (dBm) < 10	
Bluetooth		Darbo dažnių juosta (MHz) 2402 - 2480 Didžiausia radijo dažnių galia (dBm) < 14	
Įranga / Priedai / Funkcijos			
Nupjautos zonos, įskaitant pirmąją		3	4
Lietaus jutiklis		standartinis	
Nupjautos vejos jutiklis – savaime užsiprogramuojantis (patentuotas)		negalimas	standartinis
Grįžimo į įkrovimo stotį būdas		“V-Meter” - “važiuoti palei laidą”	
Maksimalus pjaunama plotą ribojančio laido ilgis (apytikslis, apskaičiuotas pagal įprastą perimetrą)	m (')	800 (2624 ')	

(*) priklauso nuo žolės būklės, vejos ir pjaunamos zonos sudėtingumo.

BENDRAS PRIETAISO APRAŠYMAS

Šis prietaisas – robotas, sukurtas automatiniam žolės pjovimui soduose ir vejose prie namų, bet kuriuo paros metu. Jis yra mažas, kompaktiškas, tylus ir lengvai transportuojamas.

Priklausomai nuo pjaunamo paviršiaus charakteristikų, robotą galima užprogramuoti taip, kad jis dirbtų daugiau nei vienoje zonoje: pirminėje zonoje ir antrinėse (priklauso nuo įvairių modelių specifikacijų).

Darbo metu robotas nupjauna zoną, pažymėtą su pjaunamą plotą ribojančiu laidu.

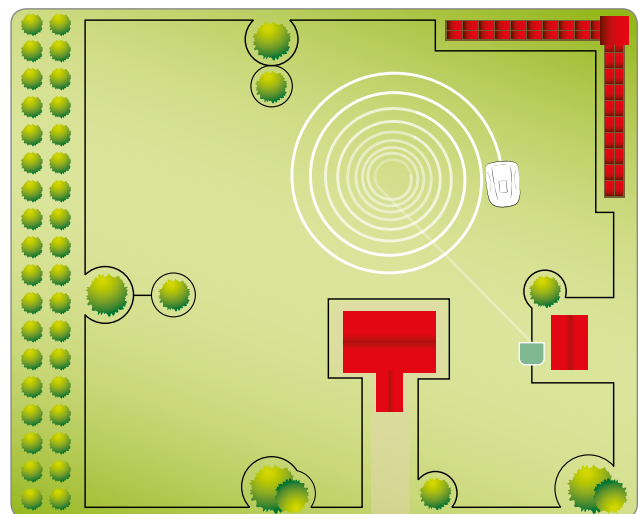
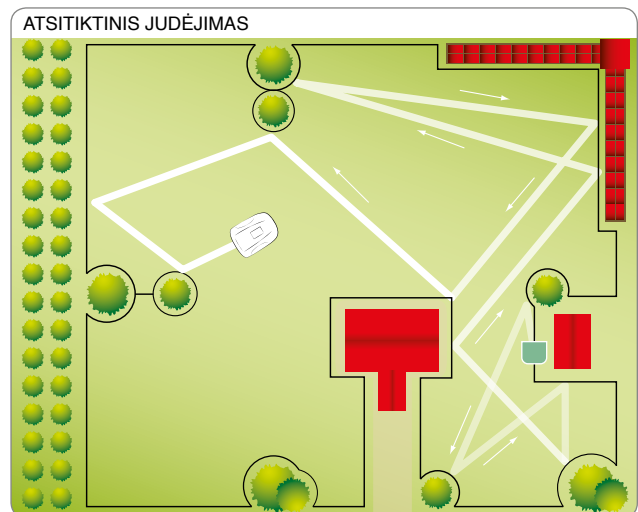
Kai robotas aptinka ribojantį laidą arba kliūtį, jis pakeičia kryptį ir pradeda pjauti kita kryptimi. Atstumas, fiksuojamas robotui pervaziavus per pjaunamą plotą ribojantį laidą, yra trumpesnis nei pusė roboto ilgio.

Priklausomai nuo atsitiktinio darbinio principo, robotas automatiškai nupjaus visą nustatytą vejos plotą (žr. paveikslėlių).

Robotas gali atpažinti aukštesnę ir (arba) tankesnę sodo ploto žolę ir, norėdamas tinkamai ją sutvarkyti, jei reikia, automatiškai pradės ją pjauti judėdamas spirale. Judėjimo spirale funkciją taip pat galima įjungti robotui pjaunant žolę paspaudus mygtuką ENTER.

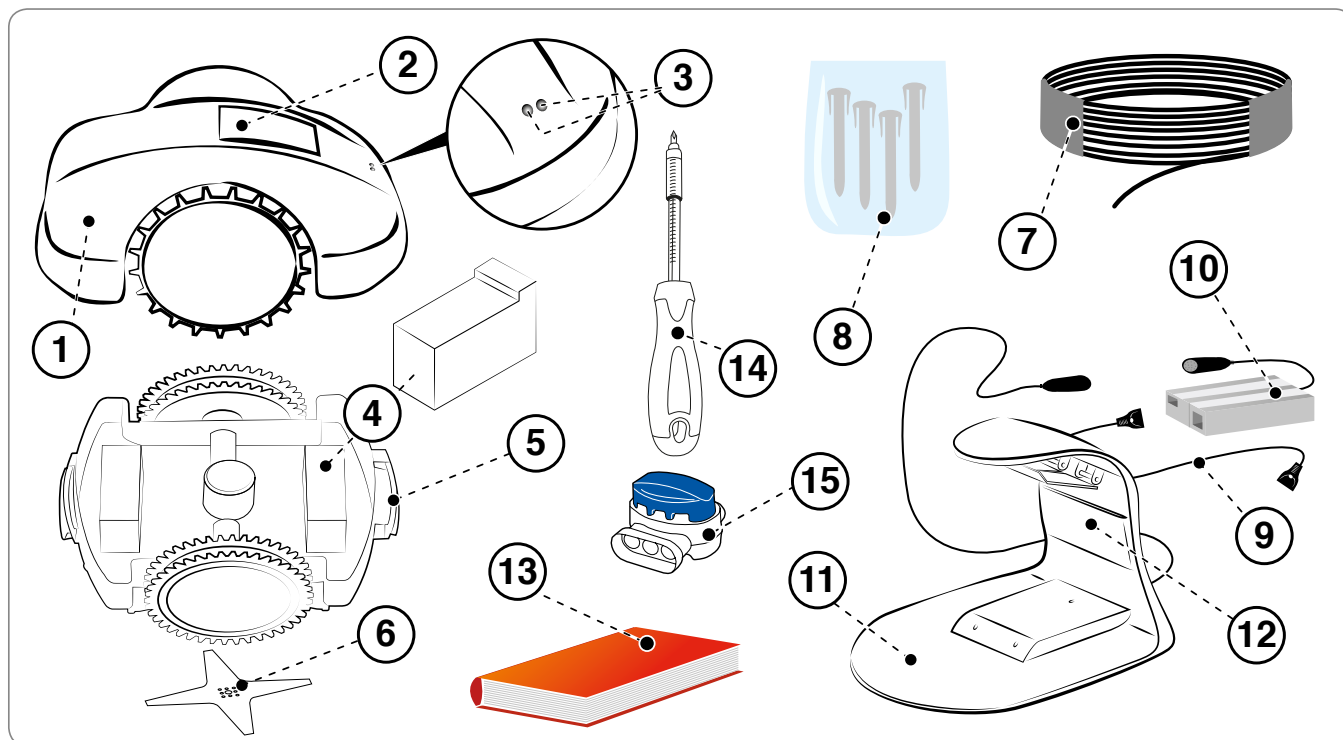
Vejos paviršius, kurį gali nupjauti robotas, priklauso nuo kelių veiksnių:

- roboto modelio ir naudojamų akumuliatorių tipo;
- zonos savybių (nevienodi plotai, nelygūs paviršiai, zonos suskirstymas dalimis, ir pan.);
- vejos savybių (žolės tipo ir aukščio, drėgnumo, ir pan.);
- ašmenų būklės (aštrumo lygio, ar nėra medžiagų likučių ir kitų sancaupų, ir pan.);



PAGRINDINĖS DALYS

MODELIS		7085EVO	7085E0
Versija		B	B
①	Robotas	✓	✓
②	Klaviatūros komandos	✓	✓
③	Lietaus jutiklis	✓	✓
④	Akumuliatorius	✓	✓
⑤	Rankena	✓	✓
⑥	Ašmenys	✓	✓
⑦	Pjaunamą plotą apribojančio laido ritė	0	0
⑧	Kuooleliai	20	20
⑨	Elektros energijos tiekimo įrenginio maitinimo laidas	✓	✓
⑩	Elektros energijos tiekimo įrenginys	✓	✓
⑪	Įkrovimo stotis	✓	✓
⑫	Siūstuvai	✓	✓
⑬	Naudojimo instrukcija	✓	✓
⑭	Pjovimo aukščio reguliavimo įrankis	✓	✓
⑮	Pjaunamą plotą apribojančio laido jungimo detalė	-	-



Įrenginys pristatomas tinkamai supakuotas. Išpakuodami atsargiai išimkite prietaisą ir patikrinkite, ar nėra pažeistų dalių.



Įspėjimas: dėmesio

Plastikines vyniojimo medžiagas ir talpyklas laikykite vaikams nepasiekiamoje vietoje, nes gali kilti uždusimo pavojus!



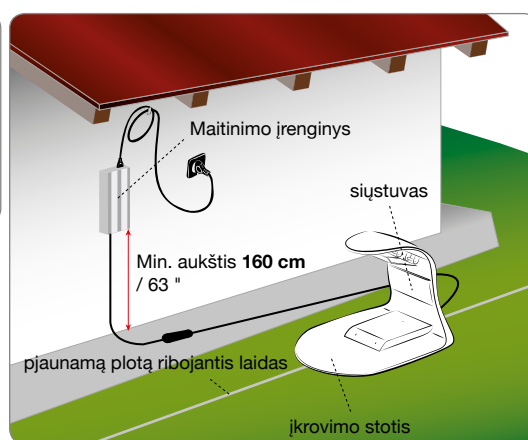
Svarbu

Neišmeskite pakavimo medžiagų, nes jų vėliau gali prireikti.

SISTEMOS ĮRENGIMO PLANAVIMAS

Robotą įrengti visai paprasta, tačiau reikia iš anksto numatyti tinkamiausias vietas įkrovimo stoties ir elektros energijos tiekimo šaltinio įrengimui bei pjaunamą plotą apribojančio laido tiesimui.

- Įkrovimo stotis turi būti įrengiama ant vejos krašto. Rekomenduojama parinkti didžiausią plotą, iš kur būtų galima nesunkiai pasiekti kitas vejos vietas. Įkrovimo stoties įrengimo vieta toliau bus vadinama „Pirmine zona“.



Įspėjimas

Elektros energijos tiekimo šaltinį įrenkite vaikams nepasiekiamoje vietoje. Pavyzdžiui, didesniame nei 160 cm aukštyje.



Įspėjimas: dėmesio

Užtikrinkite, kad elektros energijos tiekimo šaltinis būtų pasiekiamas tik įgaliojusiems asmenims.



Įspėjimas: dėmesio

Prieš įjungdami elektros tiekimą užtikrinkite, kad netoli įrengimo zonos būtų kištukinis elektros energijos lizdas. Patikrinkite, ar maitinimo tinklo jungtis atitinka taikomas taisykles. Siekdami užtikrinti visiškai saugų darbą, patikrinkite, ar prie elektros energijos tiekimo šaltinio prijungtoje elektros sistemoje yra įrengta tinkamai veikianti įžeminimo sistema. Elektros energijos tiekimo sistema turi būti apsaugota liekamosios srovės prietaisu (angl. RCD), kurio išjungimo srovė neturi viršyti 30 mA.



Svarbu

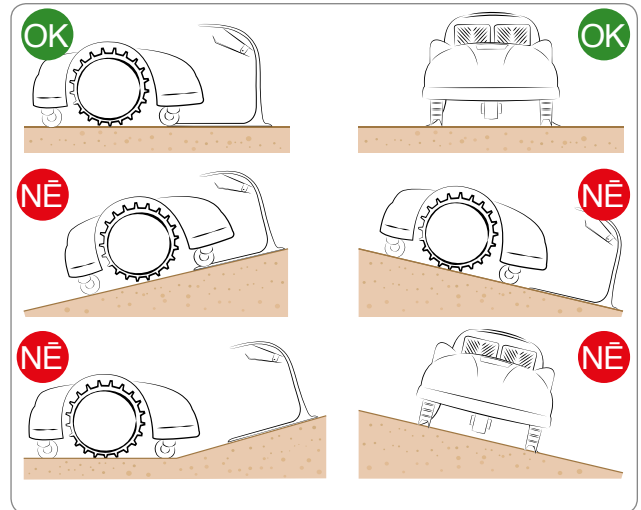
Elektros energijos tiekimo šaltinį rekomenduojama įrengti rakinamoje elektrinių elementų spintoje (naudojimui lauke arba viduje), kuri turi būti vėdinama palaikant tinkamą oro cirkuliaciją.

- Robotas turi lengvai rasti įkrovimo stotį darbo ciklo pabaigoje, o tai bus dar vieno naujo darbo ciklo pradžia siekiant sutvarkyti bet kokias kitas darbinės zonas, kurios toliau vadinamos „Antrinėmis zonomis“.
- Įrenkite įkrovimo stotį vadovaudamiesi šiomis taisyklėmis:
 - stotis turi būti įrengiama ant lygaus paviršiaus;
 - paviršius turi būti ištisinis, stabilus ir tinkamai nusausinamas;
 - rekomenduojama rinktis plačiausią vejos vietą;
 - jei naudojami vandens purkštuvai, pasirūpinkite, kad čiurkšlės nebūtų nukreiptos į įkrovimo stoties vidų;
 - užtikrinkite, kad įvažiavimas į įkrovimo stotį būtų tokioje padėtyje, kaip nurodyta paveikslėlyje. Tokiu būdu robotas galės į ją įvažiuoti sekdamas pjaunamą plotą ribojantį laidą kryptimi pagal laikrodžio rodyklę;
 - prieš įkrovimo stotį turi būti lygus 200 cm (78,74 ") plotas;
 - netoli stoties esantys veją skiriančios metaliniai strypai ar tvorelės gali trukdyti signalui. Įrenkite stotį kitoje sodo pusėje arba saugiu atstumu nuo metalinių užtvartų. Norėdami gauti daugiau informacijos, kreipkitės į gamintojo technines paslaugas teikiančio skyriaus darbuotojus arba įgaliojatą atstovą.
- Įkrovimo stotis turi būti tinkamai pritvirtinta prie žemės. Tam, kad įkrovimo stoties priekyje nesusidarytų nedidelis slenkstis, ties įvažiavimu į ją padėkite nedidelį gabalėlį netikros žolės. Taip pat galite pašalinti dalį žolės apaugusio paviršiaus ir įrengti įkrovimo stotį lygiai su žole.

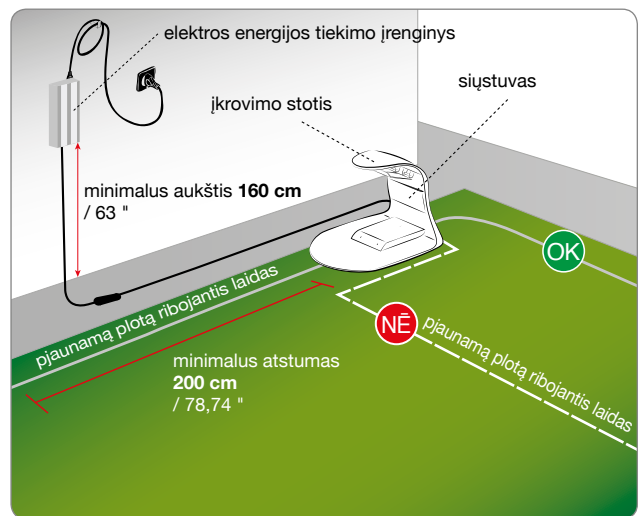
- Prie elektros energijos tiekimo šaltinio įkrovimo stotis prijungiama naudojant maitinimo laidą, kuris turi būti toliau nuo įkrovimo stoties, t. y. išorinėje įkrovimo zonos dalyje.

- Įrenkite elektros energijos tiekimo šaltinį vadovaudamiesi šiomis taisyklėmis:

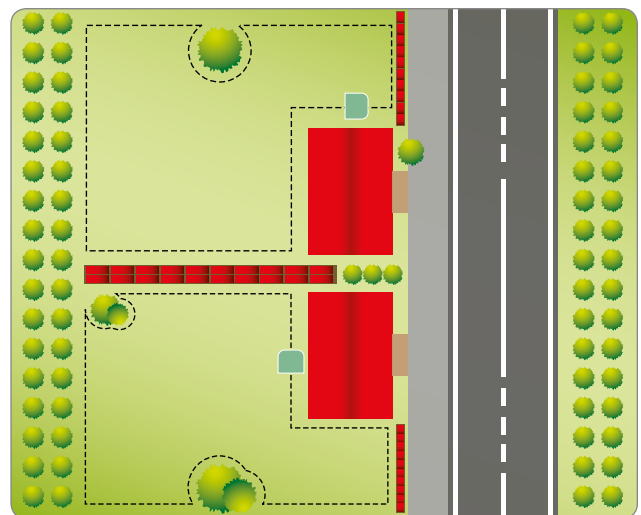
- prietaisą įrenkite tinkamai vėdinamoje, nuo atmosferos poveikio ir tiesioginių saulės spindulių apsaugotoje, vietoje;
- rekomenduojama jį įrengti namo, garažo arba daržinės viduje;
- jei planuojate jį įrengti lauke, atminkite, kad roboto neturi veikti tiesioginiai saulės spinduliai ir vanduo. Dėl šios priežasties jis turi būti laikomas vėdinamo bloko viduje. Prietaisas neturi tiesiogiai liestis su dirva ar kita drėgna vieta;
- įrenkite jį už vejos ribų;
- ištempkite likusią nuo įkrovimo stoties į elektros energijos tiekimo įrenginį nutiesto maitinimo laidą. Neilginkite ir netrumpinkite maitinimo laido.



- Įeinančioji laido dalis turi būti tiesi ir ne mažiau nei 200 cm vertikaliai sulygiuota su įkrovimo stotimi, tuo tarpu išeinančioji dalis turi būti tiesiama toliau nuo įkrovimo stoties. Tokiu būdu užtikrinsite tinkamą roboto įvažiavimą į stotį.



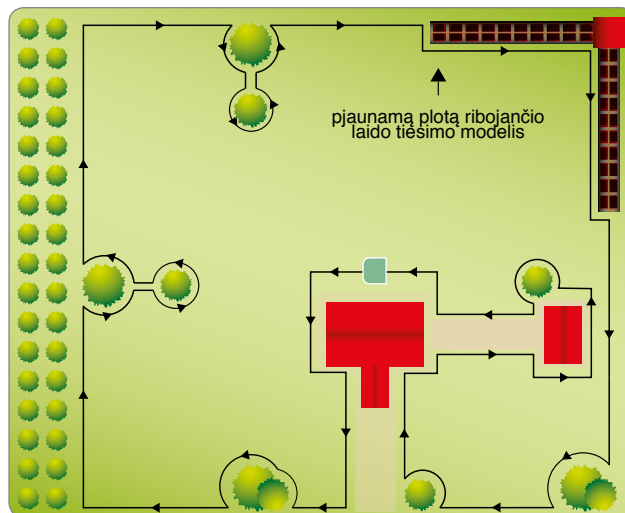
Jeigu robotas bus naudojamas netoli vietos, kurioje naudojamas kitas robotas (to paties ar kito gamintojo), būtina įrengimo metu modifikuoti jo siųstuvą ir imtuvą pritaikant juos taip, kad vieno roboto dažniai netrikdytų kito roboto dažnių. Susiklosčius tokiai situacijai, susisieki su artimiausio klientų aptarnavimo centro darbuotojais.



PJAUNAMĄ PLOTĄ RIBOJANČIO LAIDO IŠDĖSTYMAS

Prieš pradėdami tiesti pjaunamą plotą ribojantį laidą, patikrinkite visą vejos paviršių. Siekdami užtikrinti tinkamą roboto veikimą, tiesdami pjaunamą plotą ribojantį laidą pritaikykite žole apaugusio ploto paviršių prie jo poreikių.

1. Vadovaudamiesi skyriuje „ĮVAŽIAVIMO Į ĮKROVIMO STOTĮ BŪDAI“ pateiktomis taisyklėmis, nustatykite tinkamiausią roboto grįžimo į įkrovimo stotį metodą.
2. Vadovaudamiesi skyriuje „GREITO ROBOTO ĮVAŽIAVIMO Į ĮKROVIMO STOTĮ NUSTATYMAI“ pateiktomis taisyklėmis, nustatykite, ar reikia naudoti specialius pjaunamą plotą apribojančio laido išdėstymo metodus.
3. Pasiruošimas ir darbinių zonų nustatymas.
4. Pjaunamą plotą apribojančio laido tiesimas.
5. Įkrovimo stoties ir elektros energijos tiekimo šaltinio įrengimas. Tiesdami pjaunamą plotą ribojantį laidą, atkreipkite dėmesį į įrengimo kryptį (pagal laikrodžio rodyklę) ir sukimosi kryptį aplink gėlių lysves (prieš laikrodžio rodyklę), kaip parodyta paveikslėlyje.

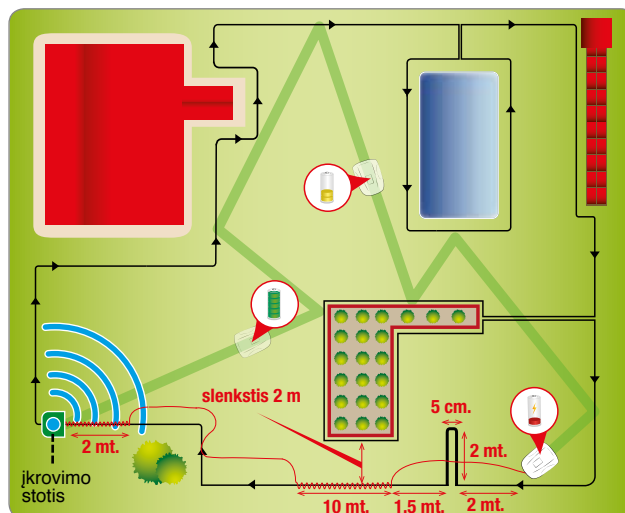


ĮVAŽIAVIMO Į ĮKROVIMO STOTĮ BŪDAI

Priklausomai nuo to, kas yra nustatyta naudotojo meniu (Nustatymai – Įvažiavimas į bazę (angl. „Settings – Re-entry to Base“)), įkrovimo stotį robotas gali grįžti dviem skirtingais būdais. Metodą „Važiavimas laidu“ (angl. „On the Wire“) rinkitės tuo atveju, jei sode ir šalia pjaunamą plotą apribojančio laido yra daugybė įvairių kliūčių (2 metrų ribose). Visais kitais atvejais greičiausiai įkrovimo stotį robotas pasieks pasirinkus metodą „Įtampos matuoklis“ (angl. „V-Meter“).

„Važiuoti palei laidą“ (angl. „Follow wire“). Pasirinkus šį įvažiavimo į įkrovimo stotį būdą, robotas važiuos sekdamas pjaunamą plotą ribojantį laidą, o jo ratukai bus abiejose laido pusėse. Jei ketinate naudoti šį būdą, nebūtina aktyvinti toliau aprašomos „Signalo grįžti laidu“ (angl. „Recall on Wire“) funkcijos.

„Įtampos matuoklis“ (angl. „V-Meter“). Pasirinkus šį įvažiavimo į įkrovimo stotį metodą, robotas judės palei pjaunamą plotą ribojantį laidą nustatytu atstumu (jis gali siekti nuo kelių centimetrų iki vieno metro), kartą nuo karto prisiliesdamas prie išlenktų laido dalių tol, kol užfiksuos įkrovimo stoties skleidžiamą signalą, padedantį jam pačiam pasirinkti važiavimo laidu kryptį ir tinkamai įvažiuoti į įkrovimo stotį.



Jei sode yra siaurymių arba greitam įvažiavimui į įkrovimo stotį skirtų nuorodų, laidą reikia tiesti specialiu, „Signalo grįžti laidu“ (angl. „Recall on the wire“) būdu. Užfiksavęs signalą grįžti, robotas apie 10 metrų nedideliu greičiu važiuos kur kas tiksliau sekdamas pjaunamą plotą ribojantį laidą. Tada, jei neaktyvuojama greito įvažiavimo ar įkrovimo stoties funkcija, jis vėl persijungs į „Įtampos matuoklio“ režimą.

Norėdami aktyvinti „Signalo grįžti“ funkciją, atlikite šiuos veiksmus:

- „Signalas grįžti“ – tai 2 m besitęsianti laido dalis, tarp kiekvieno laido yra 5 cm atstumas.
- „Signalo grįžti“ laidas turi būti tiesiamas 2 m atstumu nuo bet kurios siaurymės;
- „Signalo grįžti“ laidas turi būti tiesiamas zonoje prieš „Greitą įvažiavimą“ (angl. „Quick Re-entry“).

Dėmesio: Jei per tam tikrą laiką robotui nepavyksta rasti įkrovimo stoties, bus aktyvintas „Važiuoti palei laidą“ - „Follow wire“.

ROBOTO GREITO ĮVAŽIAVIMO Į ĮKROVIMO STOTĮ KONFIGŪRAVIMAS

Norint įrengti greitą įvažiavimą, būtina taip nutiesti pjaunamą plotą ribojantį laidą, kad būtų susiaurintas įvažiavimo į įkrovimo stotį kelias. Toks specialus pjaunamą plotą apribojančio laido tiesimo būdas turi būti naudojamas tik tuose soduose, kur greitas įvažiavimas žymiai susiaurina kelią ir kur pjaunamo ploto ilgis yra didesnis nei 200 metrų.

Norėdami įrengti greitą įvažiavimą, išdėstykite pjaunamą plotą ribojantį laidą ant žemės taip, kad jis suformuotų paveikslėlyje nurodytą trikampį, kurio viena kraštinė būtų 50 cm, o kitos dvi – po 40 cm., kaip parodyta paveikslėlyje.

Robotui grįžtant į įkrovimo stotį, du jo ratukai būna vienoje, o kiti du – kitoje laido pusėje. Jam pasiekus trikampį, jis nustoja judėti. Tada jis pasisuka maždaug 90° kampu link vidinės sodo dalies ir juda kita kryptimi tol, kol pasiekia priešingoje pusėje esantį pjaunamą plotą ribojantį laidą.

Nutieskite laidą greitam įvažiavimui tokioje vietoje, kur priešais stotį būtų ne mažiau nei 200 cm ir už jos nemažiau nei 150 cm tiesaus laido.

Netieskite laido palei tiesią dalį iš karto prieš įkrovimo stotį ar šalia kokių nors kliūčių. Patikrinkite, ar įvažiavimo kelyje nėra greitą įvažiavimą galinčių sutrikdyti kliūčių.

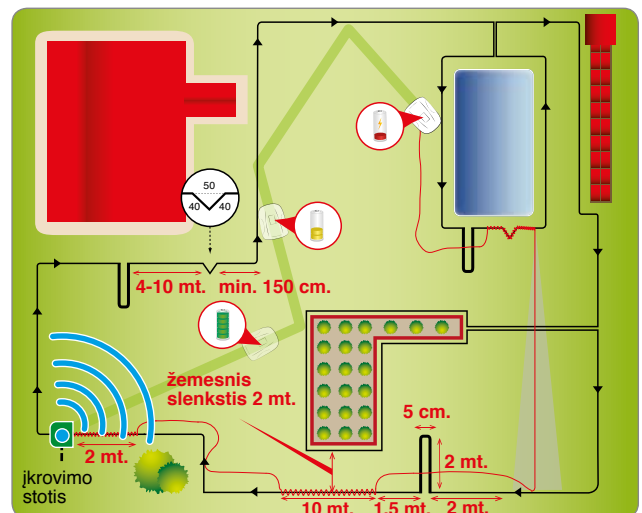
Netieskite laido palei stačius šlaitus, nes, priešingu atveju, robotui gali būti sunku jį atpažinti. Maksimalus šlaito statumas priklauso nuo vejos sąlygų. Jis neturi viršyti 25 proc.



Svarbu

Netinkamai įrengus greitą įvažiavimą robotas gali nesugebėti greitai grįžti į įkrovimo stotį. Jei reikia pasiekti antrinę zoną, robotui važiuojant palei pjaunamą plotą jis gali neužfiksuoti greito įvažiavimo laido.

Paveikslėlyje pateikiami naudingi patarimai, padėsiantys tinkamai parengti robotą greitam įvažiavimui.



Ketinamos pjauti vejos paruošimas

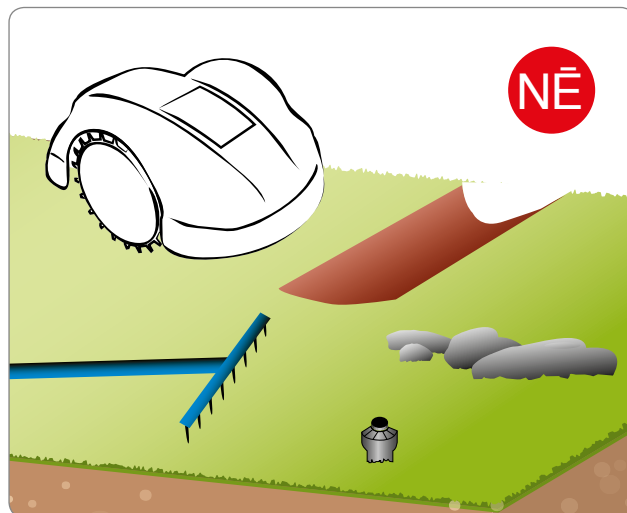
1. Užtikrinkite, kad ketinama pjauti veja būtų lygi ir kad joje nebūtų angų, akmenų ir kitokių kliūčių. Esant poreikiui, užpildykite vejoje esančias angas ir pašalinkite joje esančias kliūtis. Jei kliūtis pašalinti nepavyksta, tinkamai pažymėkite ją pjaunamą plotą apribojančiu laidu.
2. Atsižvelgiant į naudojamus priedus, tam, kad roboto ratukai nepradėtų slysti, jis gali pjauti tuos reguliarios sausos vejos darbinės zonos viduje esančius plotus, kurių maksimalus statumas neviršija 55 proc. (55 cm vienam metre). Kitais atvejais vejos plotų statumas neturi viršyti 45 proc.

Kadangi grįžtančiam į įkrovimo stotį robotui svarbus geresnis sukibimas, pjaunamą plotą ribojantis laidas turi būti tiesiamas ne statesnėje nei 35 proc. (35 cm vienam metre) zonoje. Dėl šios priežasties labai svarbu atidžiai įvertinti vejos sąlygas ir atsižvelgti į apribojimus. Jei pjaunamą plotą ribojantis laidas bus tiesiamas statesnėje nei 25 proc. zonoje, tam, kad galėtų judėti lengviau, robotas gali į ją nevažiuoti, gali nepravažiuoti per siaurymes ir gali neatpažinti greito įvažiavimo laido.

Tiek laidu apjuostoje zonoje, tiek už jos esančios stačios vietos neturėtų viršyti 35 cm.

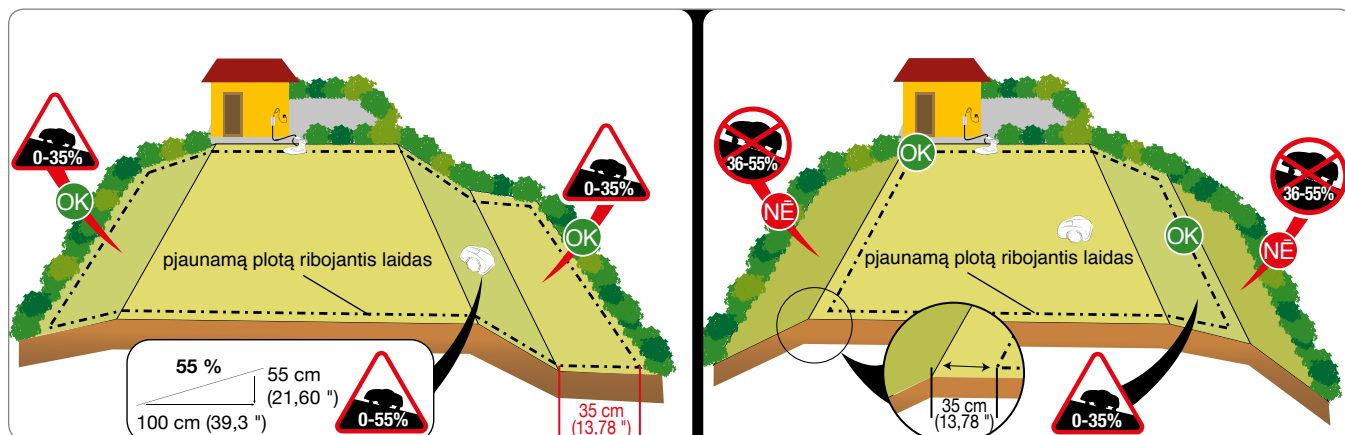
Jei nesilaikysite šių taisyklių, stačiose vietose žolę pjaunančio ir laidą užfiksavusio roboto ratukai gali praslysti ir robotas gali išvažiuoti iš darbinės zonos.

Jei stačiose vietose yra laidu aptvertų kliūčių, siekiant sumažinti statumą, būtina sulyginti ne mažiau nei 35 cm į viršų kylančios kliūtis dalies ploto.



Svarbu

Robotas negali pjauti žolės zonos, kurių statumas viršija nustatytas ribas. Dėl šių priežasčių tieskite pjaunamą plotą ribojantį laidą prieš stačią vietą taip, kad ji nebūtų įtraukta į ketinamą pjauti plotą.



Darbinės zonos ribų žymėjimas

- Patikrinkite visą vejos paviršių ir nustatykite, ar būtina vadovaujantis toliau pateikiamomis taisyklėmis suskirstyti jį į atskiras darbinės zonas. Tam, kad viskas vyktų sklandžiai, prieš pradėdami tiesiti laidą patikrinkite visą ketinamą pjauti plotą. Paveikslėlyje vaizduojama veja ir pjaunamą plotą apribojančio laido tiesimo modelis.

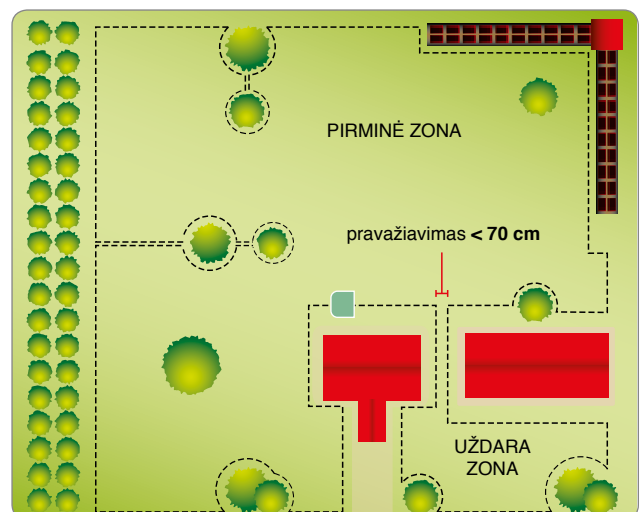
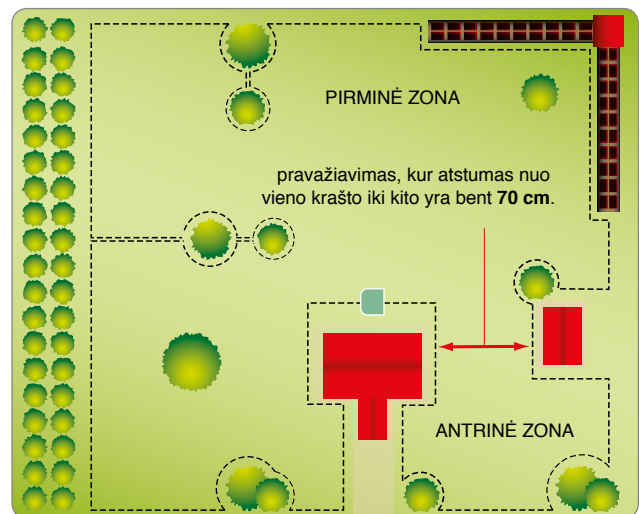
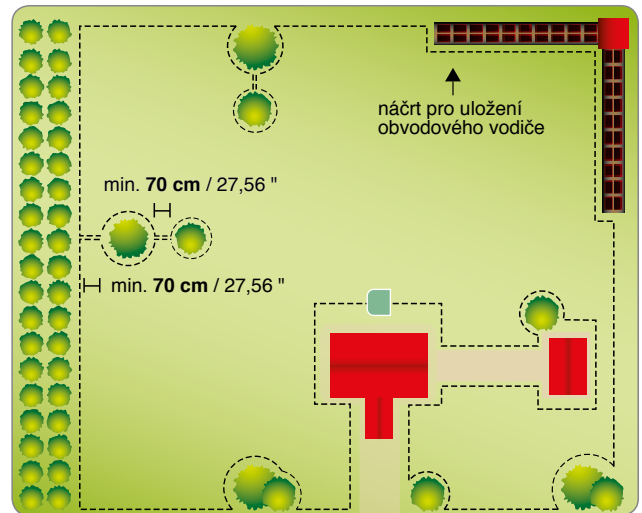
Tiesdami laidą nustatykite antrines ir uždaras zonas. Antrinė zona – tai su pirmine zona sujungta vejos dalis, turinti robotui sunkiai pravažiuojamą praėjimą. Vietos, kuria robotas turi važiuoti, kad pasiektų antrinę zoną, statumas ar nuolydis negali viršyti nustatytų ribų. Poreikis nustatyti atitinkamą vietą kaip „antrinę zoną“ taip pat priklauso nuo pirminės zonos dydžio. Kuo didesnė pirminė zona, tuo sunkiau pasiekti siaurymes. Kitaip sakant, siauresnis nei 200 cm pravažiavimas yra laikomas antrine zona. Antrinių zonų, kurias reikia prižiūrėti, skaičius priklauso nuo modelio savybių (žr. skyrių „Techninės specifikacijos“).

Minimalus nuo vieno laido krašto iki kito esantis atstumas turi siekti **70 cm**. Pjaunamą plotą ribojantis laidas nuo bet kokio už vejos ribų esančio objekto turi būti tiesiamas (nurodoma toliau) atstumu. Dėl šios priežasties tuo atveju, jei iš abiejų pusių yra sienos arba gyvatvorės, minimalus pravažiavimo plotas turi siekti **140 cm**.

Jei toks pravažiavimas yra labai ilgas, tarp pjaunamą plotą apribojančių laidų esantis atstumas turi būti didesnis nei **70 cm**.

Programuojant svarbu antrinių zonų dydį nurodyti kaip procentinę visos vejos dalį. Taip pat reikia nustatyti, kaip greičiausiai (važiuojant kryptimi pagal ar prieš laikrodžio rodyklę) galima jas rasti ir kokio ilgio laido (metrais) reikia norint pasiekti antrinę zoną. Žr. skyrių „Programavimo režimas“. Žr. skyrių „Programavimo režimas“.

Jei nėra tenkinami anksčiau aprašyti minimalūs reikalavimai, t. y. jei zona yra atskirta šlaito arba nuolydžio ir pasižymi robotui nepriimtinais savybėmis arba jei atstumas nuo vieno pravažiavimo krašto iki kito yra mažesnis nei **70 cm**, ši vejos zona laikoma „Uždara zona“. Norėdami pažymėti „Uždara zoną“, tieskite įeinančiąją ir išeinančiąją pjaunamą plotą apribojančio laido dalį vadovaudamiesi tuo pačiu modeliu, palikdami maksimalius **1 cm** tarpus. Tokiu būdu robotas negalės pats pasiekti šios zonos, kuri turi būti prižiūrima vadovaujantis skyriuje „Uždarytų zonų priežiūra“ pateikiama informacija. „Uždarytų zonų“ priežiūra sumažina savarankišką roboto prižiūrimą vejos plotą.

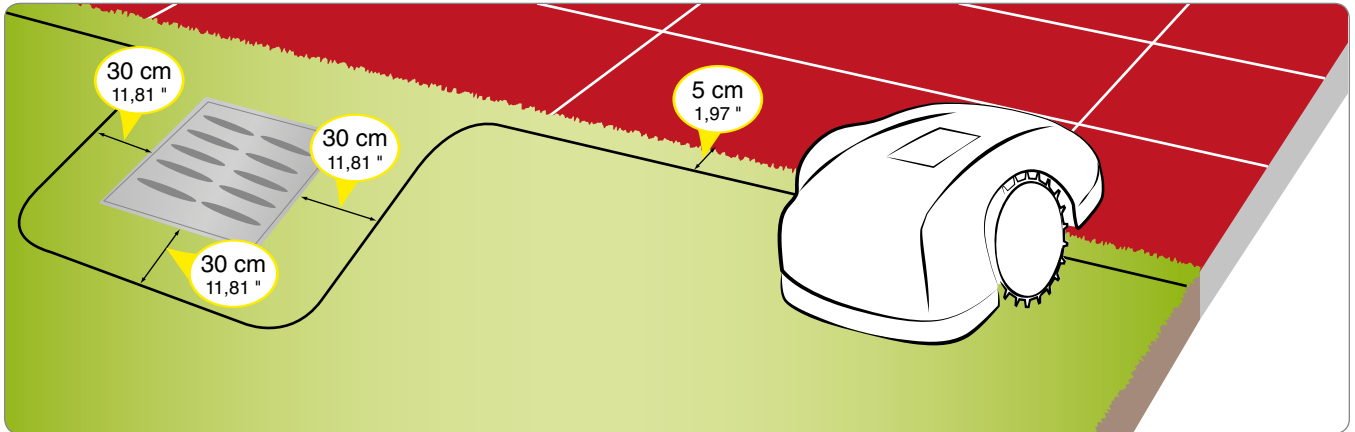


4. Jei darbinės zonos viduje ar šalia jos yra vejos lygį siekianti kokia nors danga arba kelias, pjaunamą plotą ribojantis laidas turi būti tiesiamas 5 cm atstumu nuo šaligatvio krašto. Robotas šiek tiek išsikiš už vejos ribų ir nupjaus visą žolę. Jei danga yra pagaminta iš metalo arba jei netoliese yra metalinių šulinių dangčių, dušo plokščių arba elektros laidų, tam, kad nebūtų sutrikdytas roboto darbas ir nebūtų pažeistas pjaunamą plotą ribojantis laidas, jis turi būti tiesiamas ne mažesniu nei 30 cm atstumu nuo metalinių objektų.

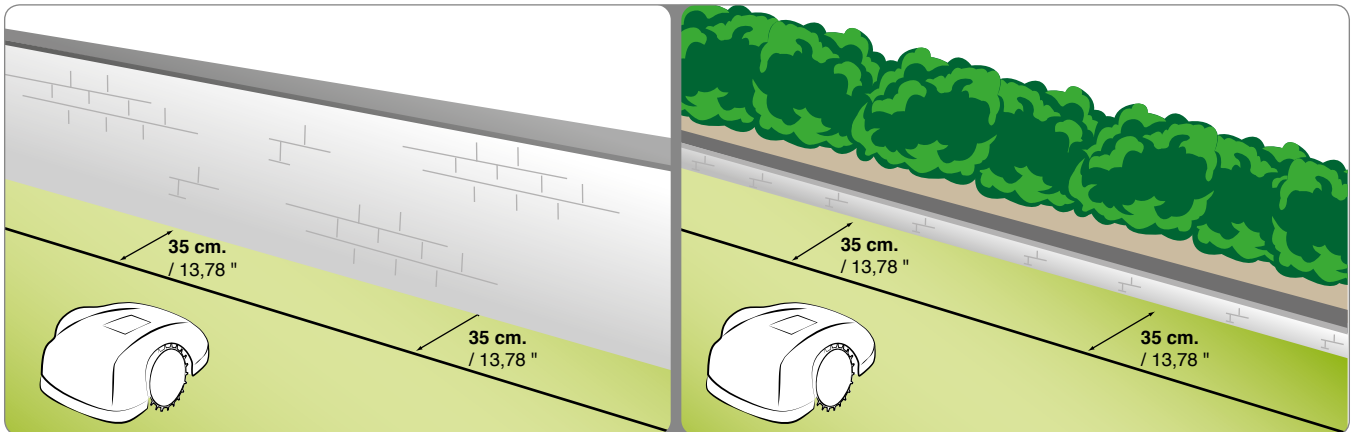


Svarbu

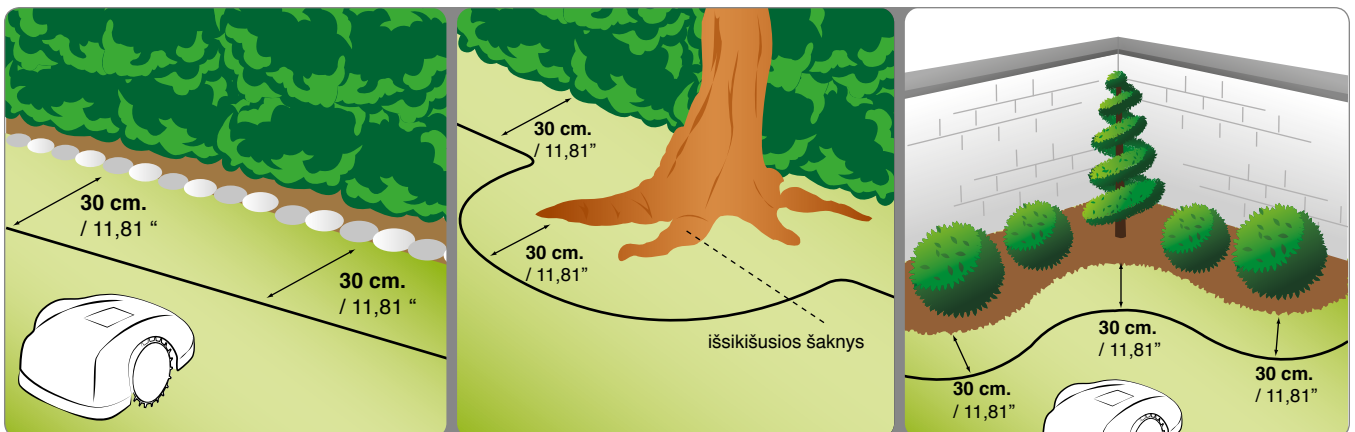
Paveikslėlyje pateikiamas darbinės zonos viduje ir pjaunamame plote galinčių būti elementų bei atstumų pavyzdys, kuriuo galite vadovautis siekdami tinkamai išdėstyti pjaunamą plotą ribojantį laidą. Siekdami užtikrinti, kad nebūtų pertraukiamas pjaunamą plotą apribojančio laido signalas, pažymėkite iš geležies ar kitų metalų pagamintų elementų (šulinių dangčių, elektrinių jungčių, ir pan.) ribas.



Jei kliūtis, pavyzdžiui, šaligatvis ar siena, yra darbinės zonos viduje arba už jos ribų, pjaunamą plotą ribojantį laidą tieskite ne mažesniu nei 35 cm atstumu nuo kliūties. Padidinkite tarp laido ir kliūties esantį atstumą. Jei nenorite, kad robotas atsitrenktų į kliūtį, pjaunamą plotą ribojantį laidą tieskite mažiausiai 40 cm atstumu nuo kliūties. Šalia nustatytos darbinės zonos kraštų ir už jos ribų augančią žolę galima nupjauti žolės trimeriu arba krūmapjove.



Jei darbinės zonos viduje ar už jos ribų yra įrengtos gėlių lysvės ar gyvatvorė, jei auga išsikišusias šaknis turintys augalai ar yra nedidelių, maždaug 2–3 cm gylio duobių ar tokio aukščio šaligatvių, siekdami apsaugoti kliūtis ar robotą nuo pažeidimų, pjaunamą plotą ribojantį laidą tieskite ne mažesniu nei 30 cm atstumu nuo kliūties. Darbinės zonos viduje augančią žolę galima nupjauti žolės trimeriu arba krūmapjove.

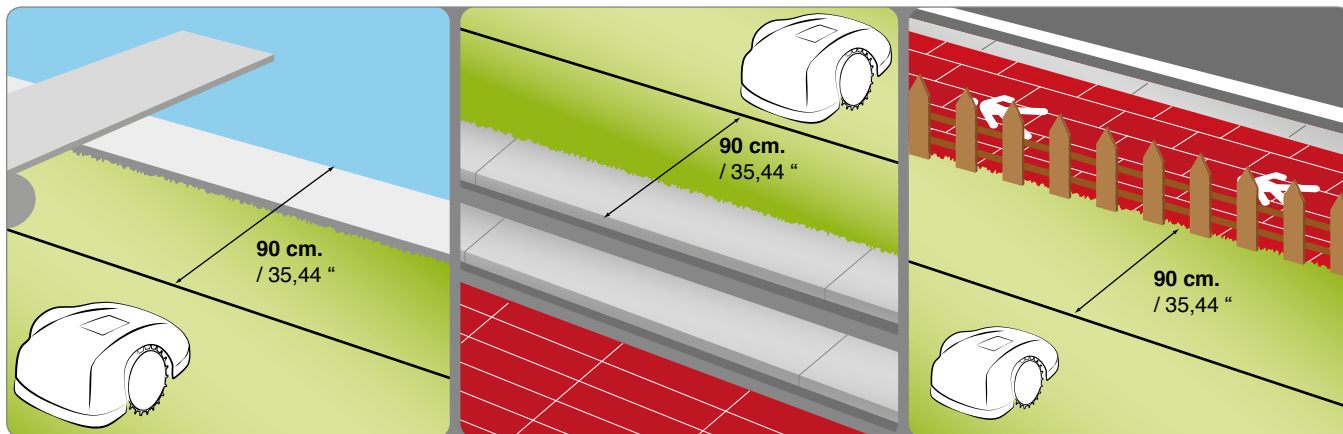


Jei darbinės zonos viduje ar už jos ribų yra įrengtas lengvai perlipama tvorele ar sienele neapsaugotas baseinas, tvenkinys, tarpekis, griovys, laiptai ar viešieji keliai, pjaunamą plotą ribojantis laidas turi būti tiesiamas ne mažiau nei 90 cm atstumu nuo krašto. Norint išdėstyti pjaunamą plotą ribojantį laidą kuo arčiau pjovimo zonos krašto, jei netoli yra viešųjų zonų, rekomenduojama įrengti sunkiai perlipamą tvorelę. Jei tokių zonų nėra, įrenkite ne žemesnę nei 15 cm aukščio tvorelę. Tokiu būdu laidą galėsite įrengti ankstesniuose skyriuose aprašytais atstumais.



Svarbu

Siekdami užtikrinti tinkamą laido tiesimą ir nepriekaištingą roboto veikimą, atkreipkite ypatingą dėmesį į lankstinuke pateikiamą informaciją apie atstumus ir nuolydžius. Jei darbinėje zonoje yra stačių ar slidžių vietų, atstumą iki jų padidinkite mažiausiai 30 cm.



Jei darbinės zonos viduje yra smūgiams atsparių aštrių kraštų neturinčių kliūčių, pavyzdžiui, medžių, krūmų ar stulpų, nereikia jų aptverti. Atsitrenkęs į tokią kliūtį robotas pakeis savo važavimo kryptį. Jei nenorite, kad robotas atsitrenktų į kliūtis ir veiktų saugiai bei tyliai, aptverkite visas nejudamas kliūtis. Jei darbinėje zonoje yra nedidelį nuolydį turinčių kliūčių, pavyzdžiui, gėlių vazonų, akmenų ar medžių išsikišusiomis šaknimis, norėdami apsaugoti roboto ašmenis bei pačias kliūtis, jas aptverkite.

Norėdami pažymėti kliūtis ribas, pradėkite nuo išorinio, arčiausiai norimo apsaugoti objekto esančio, pjaunamo ploto taško ir išdėstykite pjaunamą plotą ribojantį laidą pasiekdami juo kliūtį, ją apsukdami ir gražindami jį atgal. Atkreipkite dėmesį į ankstesniuose skyriuose aprašomus reguliarius atstumus. Perdenkite išeinantįjį ir įeinantįjį laidą taip, kad jie būtų po tuo pačiu kuoliuku. Tokiu būdu robotas pravažiuos šalia pjaunamą plotą apribojančio laido.

Tam, kad robotas veiktų tinkamai ir judėtų reguliariai, minimalus persidengimo ilgis neturėtų viršyti 70 cm.



LT

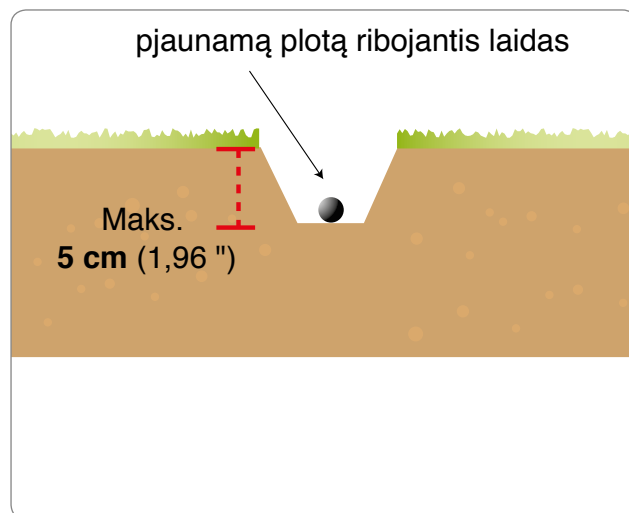
PJAUNAMĄ PLOTĄ RIBOJANČIO LAIDO TIESIMAS

Pjaunamą plotą ribojantis laidas gali būti užkasamas arba paliekamas ant žemės. Jei naudojate laidų tiesimo įrenginį, didesniai saugumui užtikrinti patariama laidą užkasti. Jei tokio įrenginio neturite, vadovaudamiesi toliau pateikiama informacija, tieskite laidą ant žemės naudodami kuoliukus



Svarbu

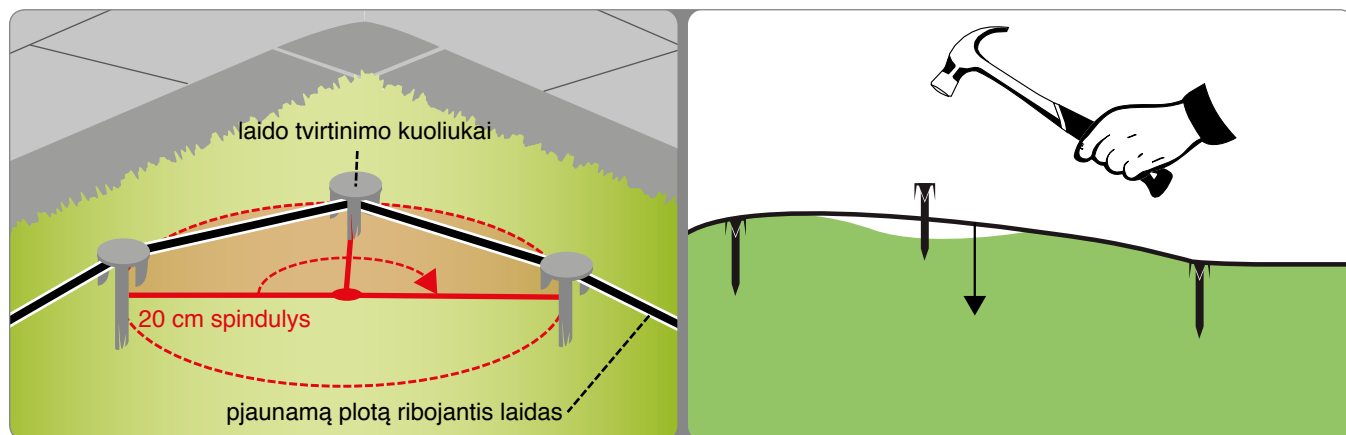
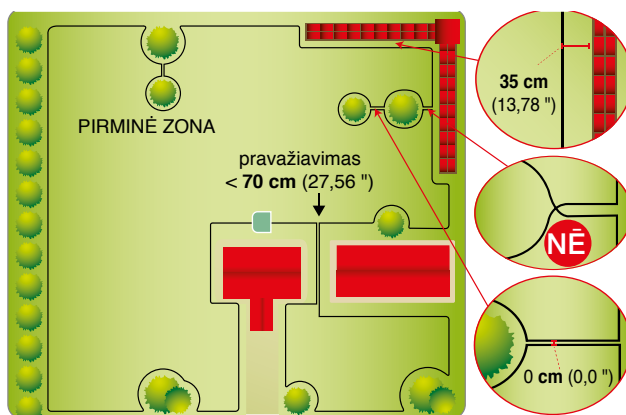
Pjaunamą plotą ribojantį laidą tiesti pradėkite nuo tos zonos, kurioje yra įrengta įkrovimo stotis. Nepamirškite palikti papildomų kelių metrų laido, kad vėliau paskutinės fazės metu galėtumėte jungdami prie elektros energijos tiekimo šaltinio jį sutrumpinti iki reikiamo ilgio.



Ant žemės tiesiamas laidas

Tose vietose, kuriose ketinate tiesti laidą, palikite kuo trumpesnę žolę nupjaudami ją trimeriu arba krūmapjove. Tokiu būdu bus kur kas lengviau išdėstyti laidą ant žemės, be to, sumažinsite pažeidimų, kuriuos robotas gali padaryti laidui, riziką.

1. Tieskite laidą laikrodžio rodyklės kryptimi per visą suplanuotą plotą ir pritvirtinkite jį prie žemės kartu su laidu pristatytais kuoliukais. Atstumas tarp kuoliukų neturi būti didesnis nei 100 cm. Tam, kad prieš laidą uždengiant ataugusiai žolei robotas jo nepažeistų, tiesiamas laidas turi liestis su žeme.
 - Tiesdami pjaunamą plotą aplink gėlių lysves, dėstykite jį nurodyta kryptimi, t. y. prieš laikrodžio rodyklę.
 - Tiesdami laidą lenktose vejose vietose, tinkamai jį pritvirtinkite, kad jis nesusisuktų, o tolygiai išsilenktų (20 cm spinduliu)..



Užkasamas laidas

1. Iškaskite žemėje lygią vagelę (maždaug 2–3 cm gylio).
2. Tada nutieskite laidą laikrodžio rodyklės kryptimi kelių centimetrų gylyje. Netieskite laido didesniame nei 5 cm gylyje, nes, priešingu atveju, sumažės roboto fiksuojamo signalo kokybė ir intensyvumas.
3. Tiesiant laidą, tam, kad vėliau užkasant jį jis išliktų savo vietoje, kai kuriose vietose gali reikėti jį pritvirtinti kartu su laidu pristatytais kuoliukais.
4. Užkasite laidą ir patikrinkite, ar jis tebėra įtemptas.

Pjaunamą plotą apribojančio laido jungimas

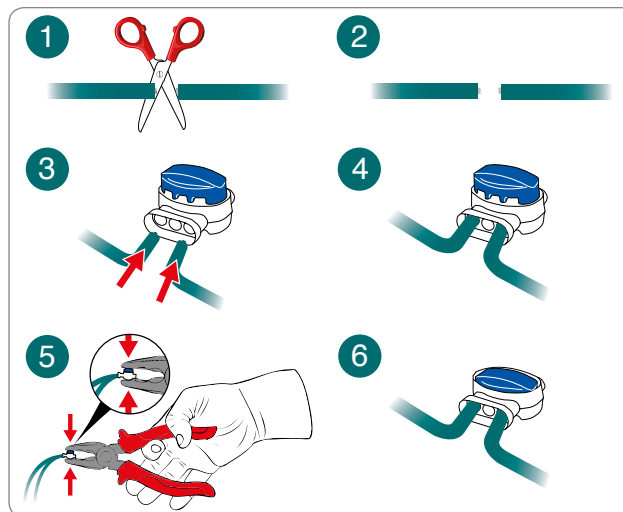
Jei zonos ribojimo metu reikia panaudoti kitą pjaunamą plotą ribojantį laidą, naudokite originalias jungimo detales.

Įkiškite visus laido galus į jungimo detalę. Patikrinkite, ar jie yra tinkamai įkišti. Kiekviename gale turi matytis laido galai. Naudodami reples, iki galo paspauskite viršutinėje dalyje esantį mygtuką.



Svarbu

- Tam, kad elektrinė jungtis būtų saugi ir apsaugota, naudokite tik originalias jungimo detales.
- Nenaudokite izoliacinės juostos ar kitų tipų jungimo elementų, kurie nepasižymi tinkamu izoliavimu (kilpelių, gnybtų, ir pan.). Po tam tikro laiko dėl dirvoje esančios drėgmės pjaunamą plotą ribojantis laidas gali oksiduotis ir nutrūkti.



ĮKROVIMO STOTIES IR ELEKTROS ENERGIJOS TIEKIMO ŠALTINIO ĮRENGIMAS



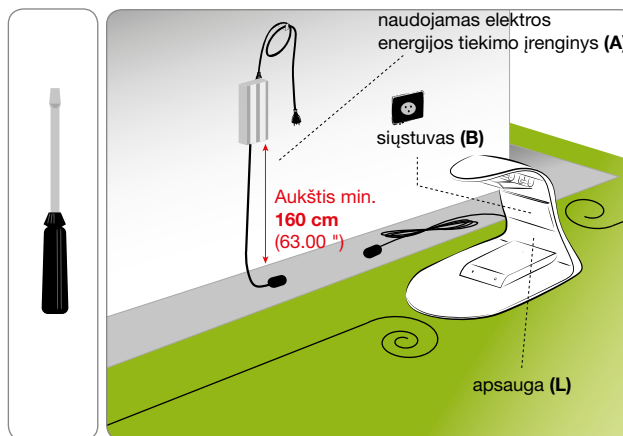
Įspėjimas: dėmesio

Prieš pradėdami tvarkymo darbus, nepamirškite atjungti roboto nuo maitinimo tinklo.

Elektros energijos tiekimo šaltinį įrenkite vaikams nepasiekiamoje vietoje. Pavyzdžiui, didesniame nei 160 cm aukštyje.

Jei laidas per ilgas, vadovaukitės paveikslėliu ir vyniokite jį sudarydami 8 formą.

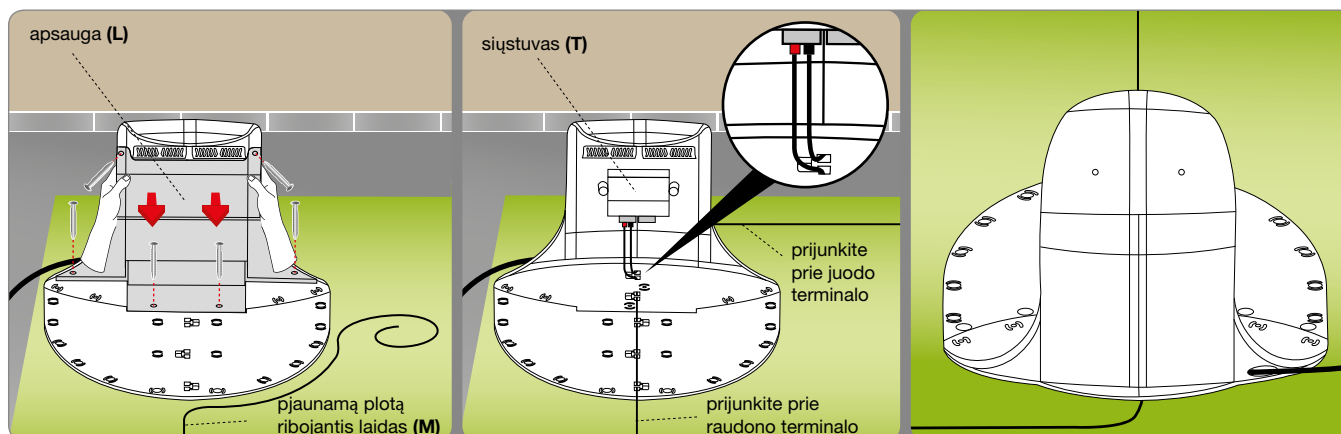
Darbinės zonos ploto apribojimui naudojamas laidas negali būti trumpesnis nei 50 m. Esant poreikiui, kreipkitės į artimiausio klientų aptarnavimo centro darbuotojus.



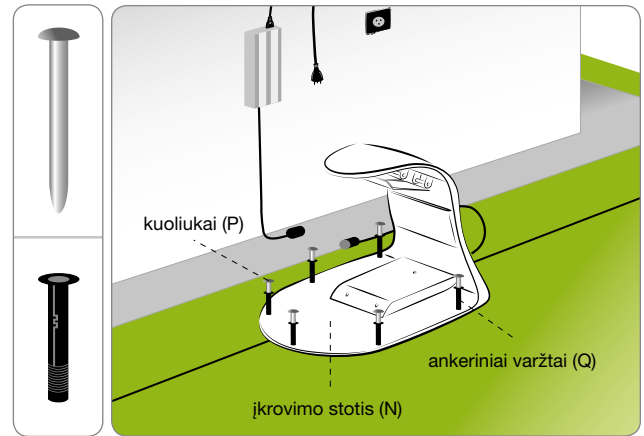
1. Pašalinkite apsaugą (L).
2. Pastatykite įkrovimo stotį iš anksto nustatytoje vietoje.
3. Įkiškite pjaunamą plotą ribojantį laidą (M) per kreipklį į įkrovimo stotį. Nupjaukite laido perteklių, palikdami maždaug 5 cm laido virš jungčių.
4. Prijunkite įeinantį stoties laidą į raudoną siūstuvą terminalą (T). Išeinantį stoties laidą prijunkite prie juodo terminalo.



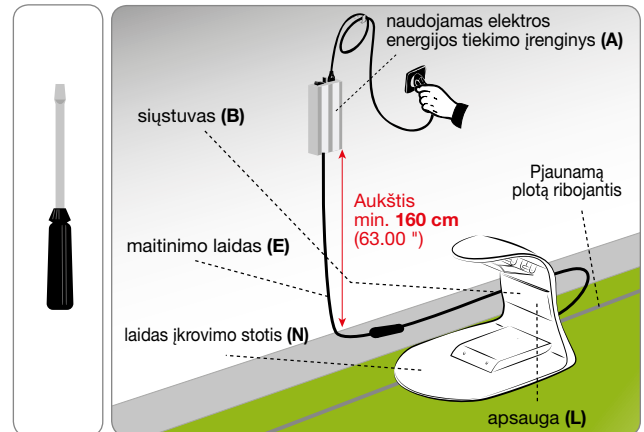
Terminalai privalo būti naudojami tik originalaus pjaunamą plotą apribojančio laido jungimui.



- Naudodami kuoliukus (P), pritvirtinkite įkrovimo stotį (N) prie žemės. Esant poreikiui, įkrovimo stotį prie žemės tvirtinkite ankeriniais varžtais (Q).

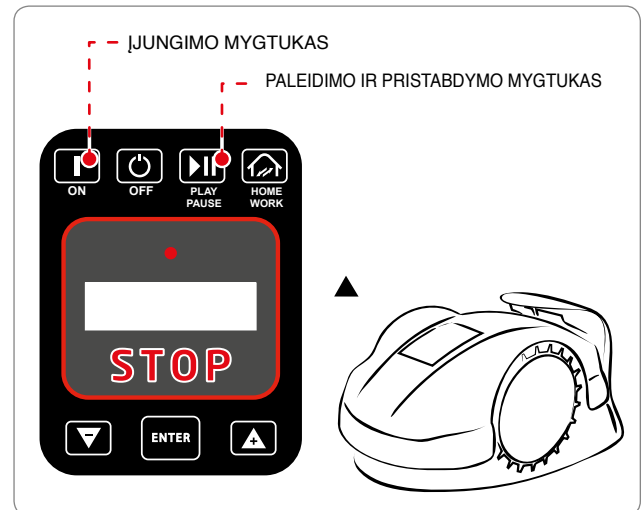


- Įrenkite elektros energijos tiekimo šaltinį (A).
- Prijunkite įkrovimo stoties (N) maitinimo laidą (E) prie elektros energijos tiekimo šaltinio (A).
- Elektros energijos tiekimo šaltinio (A) kištuką įkiškite į kištukinį lizdą.
- Jei pradėjo žybsėti siūstovo šviesos diodai, tai reiškia, kad viską sujungėte teisingai. Jei diodai nežybsi, išsiaiškinkite, kodėl taip yra (žr. skyrių „Nesklandumų šalinimo žinynas“).
- Uždėkite apsaugą (L).



AKUMULIATORIAUS ĮKROVIMAS PRIEŠ NAUDOJANT ĮRENGINĮ PIRMĄ KARTĄ

- Pastatykite robotą įkrovimo stotyje.
- Paspauskite įjungimo (angl. ON) mygtuką ir palaukite kelias sekundes, kol robotas tinkamai įsijungs. Jei paprašys, įveskite slaptažodį (žr. „Slaptažodžio įrašymas“). Spustelėkite „Enter“, jei informacinius pranešimus teberodo ekrane.
- Praėjus kelioms sekundėms, ekrane pasirodys apie krovimą informuojantis užrašas (angl. CHARGING). Po to ekrane bus rodoma kita informacija pakaitomis:
 - savaitės diena, data;
 - užprogramuoti darbiniai laikai;
 - darbinis laikas, bendras darbinis laikas;
 - akumuliatoriaus informacija.
- Spustelėkite paleidimo ir pristabdymo mygtuką (angl. PLAY/PAUSE) mygtuką. Ekrane pasirodo pristabdymo (angl. PAUSE) funkcija. Prasideda akumuliatorių įkrovimo ciklas.
- Baigiant krauti, robotą galima suprogramuoti pradiniam paleidimui (žr. „Programavimo režimas“).



Svarbu

Naudodami įrenginį pirmą kartą, akumuliatorius visada kraukite bent 4 valandas.



Svarbu

Bet kokius reguliavimo darbus naudotojas turi atlikti vadovaudamasis šioje naudojimo instrukcijoje pateikiama informacija. Draudžiama atlikti šioje naudojimo instrukcijoje neaprašytus reguliavimo veiksmus. Šioje naudojimo instrukcijoje neaprašytus specialius reguliavimo darbus leidžiama atlikti tik gamintojo įgaliotų paslaugų teikimo centrų darbuotojams.

PJOVIMO AUKŠČIO REGULIAVIMAS

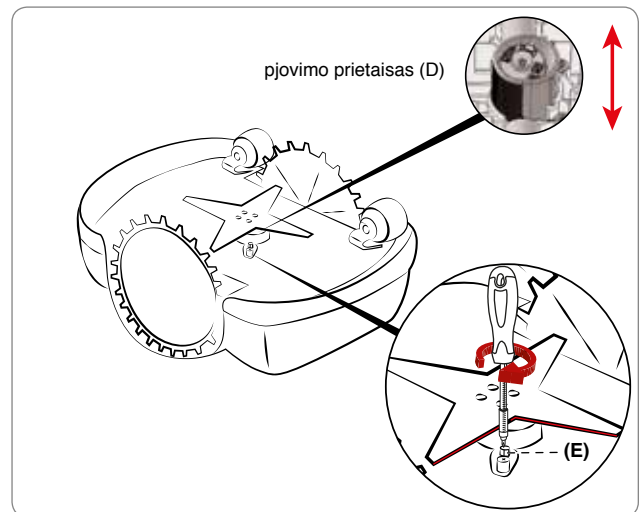
Prieš pradėdami reguliuoti ašmenų pjovimo aukštį nepamirškite išjungti roboto (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“).



Svarbu

Siekdami apsaugoti rankas nuo sužeidimų, mėvėkite apsaugines pirštines.

1. Apverskite robotą ir padėkite jį taip, kad nepažeistumėte jo gaubto.
2. Naudodami raktą, pasukite laikiklį (E) laikrodžio rodyklės kryptimi.
3. Norėdami nustatyti norimą pjovimo aukštį, pakelkite arba nuleiskite pjovimo prietaisą (D). Vertę galima išmatuoti naudojant ant rakto esančią graduotą skalę.



Svarbu

Nenaudokite roboto, jei žolė yra 1 cm aukštesnė už pjovimo ašmenis. Pjovimo aukštį mažinkite palaipsniui. Rekomenduojama kas 1–2 dienas mažinti pjovimo aukštį ne mažiau nei 1 cm ir tai daryti tol, kol pasieksite norimą aukštį.

4. Baigę reguliuoti, pasukite laikiklį (E) prieš laikrodžio rodyklę.
5. Grąžinkite robotą į darbinę padėtį. (E)



Svarbu

- **Prieš pradėdami pirmą kartą naudoti robotą, atidžiai perskaitykite visą naudojimo instrukciją ir įsitikinkite, ar viską tinkamai supratote. Ypatingą dėmesį skirkite saugumo rekomendacijoms.**
- **Robotą leidžiama naudoti tik gamintojo nustatytu tikslu. Draudžiama keisti roboto darbinį našumą naudojant kokius nors prietaisus.**
- **Nenaudokite roboto ir jo išorinių prietaisų esant blogoms oro sąlygoms, o ypač tuo atveju, jei yra žaibo rizika.**

ROBOTO KOMANDŲ APRAŠYMAS

Paveikslėlyje pavaizduota roboto valdymo funkcijų padėtis.

A. EKRANAS (angl. DISPLAY): įsijungia, kad rodytų visas funkcijas.

B. ĮJUNGTI (angl. ON): paspauskite norėdami įjungti robotą.

C. IŠJUNGTI (angl. OFF): paspauskite šį mygtuką, norėdami sustabdyti robotą; ekranas išsijungs.

D. PALEISTI IR PRISTABDYTI (angl. PLAY/PAUSE): paspauskite norėdami sustabdyti robotą, ekranas bus „budėjimo“ būsenoje; šiame režime robotą galima programuoti. Paspauskite dar kartą norėdami iš naujo įjungti robotą. Jei mygtuką paspausite, kol robotas kraunasi, jis darbo nepratęs, kol nepaspausite mygtuko dar kartą, ir PRISTABDYTI (angl. PAUSE) nebebus rodomas ekrane.

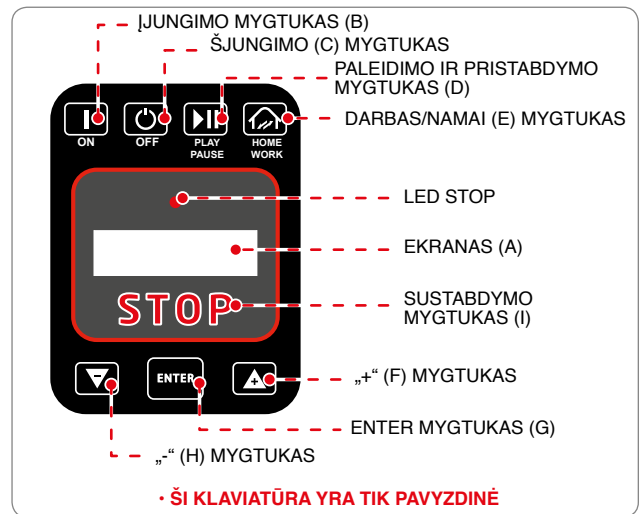
E. NAMA/DARBAS (angl. HOME/WORK): paspauskite šį mygtuką norėdami, kad robotas grįžtų į stotį ir įkrautų akumuliatorių. Jei mygtuką paspausite, kol robotas kraunasi, įkrovimo ciklas bus nutraukiamas ir robotas grįš į darbą.

F. „+“ MYGTUKAS: naudojimo metu paspaudus šį mygtuką, iš naujo įjungiami anksčiau sustabdyti ašmenys. Paspauskite šį mygtuką programavimo metu norėdami padidinti vertes, rodomas meniu.

G. ENTER: naudojimo metu paspauskite šį mygtuką norėdami įjungti spiralės funkciją. Programavimo metu spustelėkite mygtuką norėdami patvirtinti ir įsiminti šią parinktį.

H. „-“ MYGTUKAS: naudojimo metu spustelėkite mygtuką norėdami sustabdyti ašmenis. Paspauskite šį mygtuką programavimo metu norėdami sumažinti vertes, rodomas meniu.

I. SUSTABDYTI (angl. STOP): spustelėkite mygtuką norėdami saugiai sustabdyti robotą. Šį mygtuką naudokite tik tuo atveju, jei gresia pavojus arba norėdami atlikti roboto techninės priežiūros darbus.



ĮEJIMAS Į MENIU

Roboto funkcijas galima programuoti naudojant skirtingas kiekvieno meniu funkcijas. Lentelėje nurodytas meniu su atitinkamomis funkcijomis sąrašas.

Norėdami programuoti robotą:

- pakelkite ekrano apsaugą;
- paspauskite įjungimo (angl. ON) mygtuką ir palaukite kelias sekundes, kol robotas tinkamai įsijungs. Esant poreikiui įveskite slaptažodį (žr. „Slaptažodžio įrašymas“). Spustelėkite „Enter“, jei informaciniai pranešimai vis dar rodomi ekrane;
- jei robotas įjungiamas dar jam būnant įkrovimo stotyje, po kelių sekundžių ekrane pasirodys apie įkrovimą įspėjantis pranešimas (angl. CHARGING), tuomet spustelėkite paleidimo ir pristabdymo mygtuką (angl. PLAY/PAUSE);
- ekrane pasirodo pristabdymo (angl. PAUSE) funkcija;

spustelėkite **ENTER** mygtuką. Šis mygtukas leidžia įeiti į programavimo meniu; ekrane pasirodo **NUSTATYMŲ** funkcija (angl. **SETTINGS**)

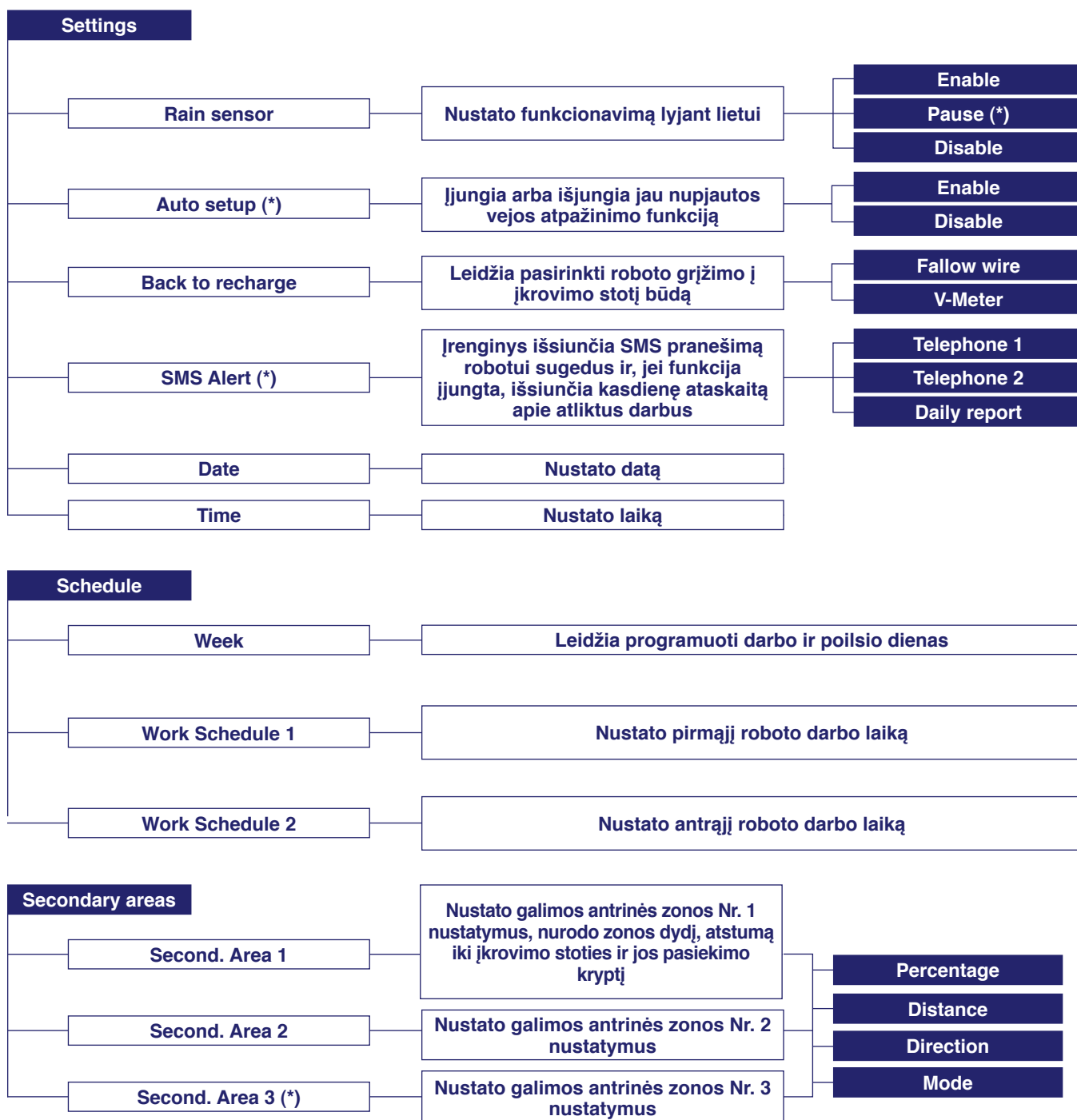
NAVIGACIJA

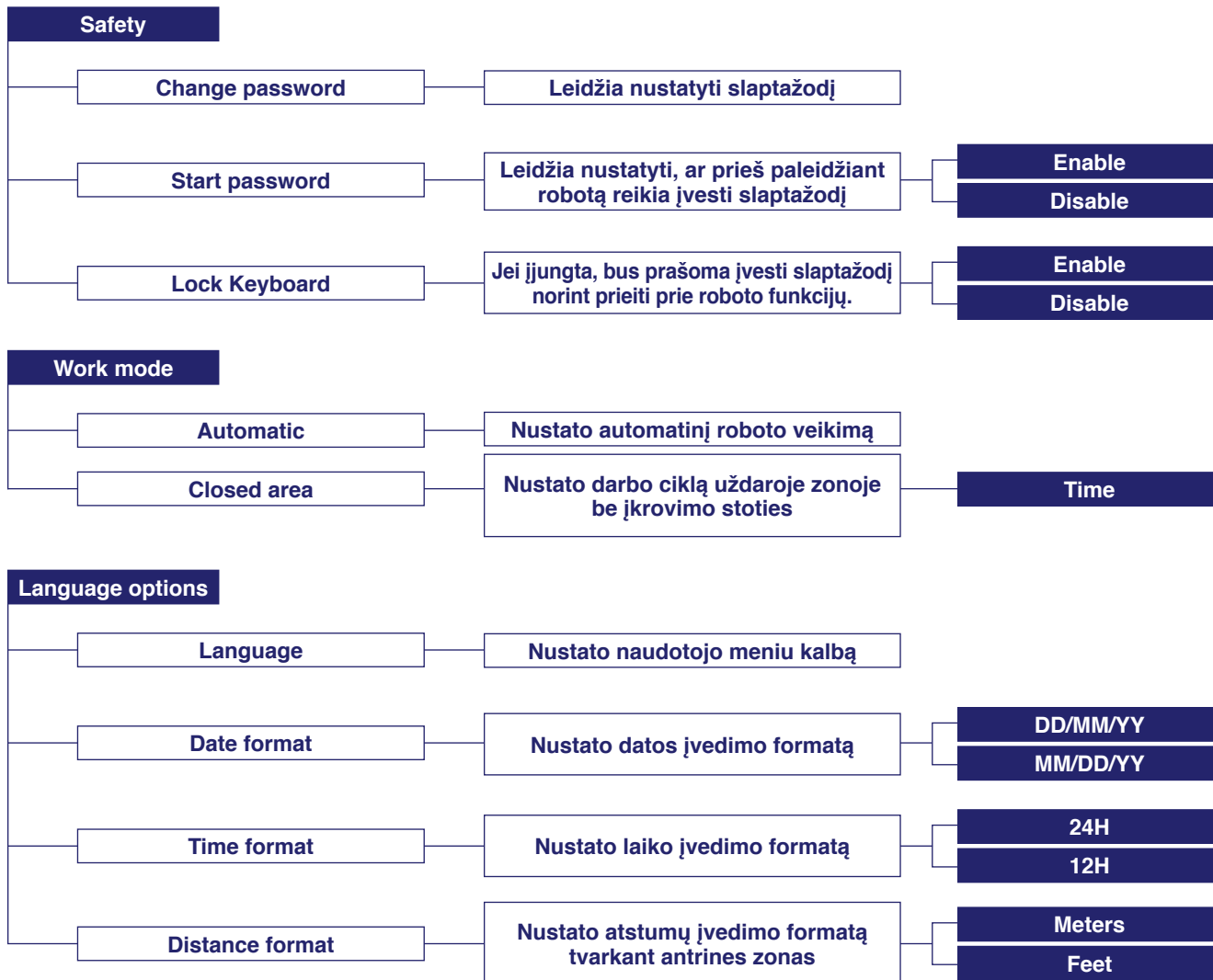
Sekite šias instrukcijas norėdami naršyti programavimo meniu.

- „+“ ir „-“: leidžia slinkti per meniu elementus ratu arba keisti rodomos funkcijos vertę.
- **ENTER**: pereinama prie kito meniu lygio arba patvirtinama ir įsimenama ekrane rodoma vertė, ir pereinama prie kitos funkcijos.
- **PALEISTI IR PRISTABDYTI** (angl. PLAY/PAUSE): grįžtama į ankstesnį meniu lygį, kol išeinama iš programavimo meniu.
- **IŠJUNGTI** (angl. OFF): robotas išjungiamas be paskutinės rodytos funkcijos patvirtinimo.

Menui turi medžio struktūrą. Sekite įvado nurodymais, apibendrinančiais galimas programavimo funkcijas. Išsamų, kiekvienos funkcijos aprašymą galima rasti po blokine diagrama.

Funkcijos, pažymėtos * yra galimos tik kai kuriuose modeliuose. Žr. „Techniniai duomenys“ lentelę.





NUSTATYMAI: PROGRAMAVIMO REŽIMAS

RAIN SENSOR: Funkcija roboto nustatymui lietai lyjant.

- **Enable:** lietai lyjant robotas grįžta į stotį ir lieka ten „krovimo“ režime. Baigiantis įkrovimo ciklui, robotas tęsia darbus tik tada, kai nustoja lyti.
- **Disable:** robotas toliau dirba lietai lyjant.
- **Pause:** lietai lyjant robotas grįžta į stotį ir lieka ten „krovimo“ režime, kol paspaudžiamas paleidimo ir pristabdymo (angl. PLAY/PAUSE) mygtukas.

AUTO SETUP: (tik kai kuriose versijose, žr. „Techninės specifikacijos“ skyrelį), funkcija automatiniam roboto darbo laiko sutrumpinimui atsižvelgiant į vejos būklę.

- **Enable:** robotas sutrumpina darbo laiką atsižvelgdamas į vejos žolės būklę. Kai pjaunama veja, robotas automatiškai nustato pauzės ciklą, kuris atideda vėlesnius išvažiavimus iš įkrovimo stoties. Visgi, robotas dirbs nustatyto darbo laiko diapazone.
- **Disable:** robotas dirbs pagal nustatytą laiką ir tol, kol išsikraus akumulatorius..

BACK TO RECHARGE: leidžia pasirinkti roboto grįžimo į įkrovimo stotį būdą.

1. **“Važiuoti palei laidą” (angl. „Follow wire“).** Robotas grįžta į įkrovimo stotį nukreipdamas ratus į kitą plotą ribojančio laido pusę
2. **“Įtampos matuoklis” (angl. „V-Meter“).** Robotas judės palei pjaunamą plotą ribojantį laidą nustatytu atstumu (nuo kelių centimetrų iki vieno metro) karts nuo karto prisiliedamas prie išlenktų laido dalių tol, kol užfiksuos įkrovimo stoties skleidžiamą signalą. Skaitykite „Įrengimas“ skyrių.

SMS Alert: šis priedas galimas tik kai kuriuose modeliuose. Susisiekite su gamintojo klientų aptarnavimo centru arba vienu iš įgaliotųjų centrų norėdami patikrinti minimalius reikalavimus. Įvykus roboto klaidai, įrenginys nusiunčia SMS pranešimą, ir, jei funkcija įjungta, nusiunčia kasdienę ataskaitą apie padarytą darbą.

- **Telephone 1:** nustatykite telefono numerį, kuriuo bus siunčiamas pranešimas.
- **Telephone 2:** nustatykite telefono numerį, kuriuo bus siunčiamas pranešimas.
- **Daily report:** įjungia arba išjungia kasdienės ataskaitos apie padarytą darbą siuntimą.

DATA: datos nustatymo funkcija.

TIME: laiko nustatymo funkcija.



DARBO GRAFIKAS: PROGRAMAVIMO REŽIMAS

WEEK: roboto darbo dienų per savaitę programavimo funkcija. Žymeklis automatiškai atsiranda po raid "M" (pirmadienis).
Dienų nustatymas į "111111" reiškia, kad robotas dirbs kiekvieną dieną. Nustatymas į „000000“ reiškia, kad robotas nedirbs nei vieną dieną.

- Vertė 1: roboto darbo diena.
- Vertė 0: roboto poilsio diena.
- Vertė B: roboto darbo diena. Prieš pradėdamas darbinį ciklą, robotas pjauna žolę prie krašto. Rekomenduojama nekeisti numatytojo dažnio.



Svarbu

Tam, kad galėtumėte išnaudoti geriausias savo roboto savybes, rekomenduojama užprogramuoti jį dirbti kasdien.

WORK SCHEDULE 1: funkcija skirta pirmojo roboto darbo laiko nustatymui. Žymeklis automatiškai atsiranda po pirmuoju kartu (pvz.: nuo 10:00 iki 01:00). Nustatykite darbo pradžios ir pabaigos laiką. Laiko nustatymas į „00:00 – 00:00“ reiškia, kad robotas nedirbs darbo grafiko Nr. 1 metu. Įvedus. Jei įvestas laikas neteisingas, pavyzdžiui, jei įvestas laikas sutampa su darbo laiku Nr. 2, arba jei pradžios laikas yra po pabaigos laiko, robotas supyps ir iš naujo įjungia nustatytą vertę.

WORK SCHEDULE 2: funkcija skirta antrojo roboto darbo laiko nustatymui.



Svarbu

Jei reikia nustatyti antrines zonas, tuomet pageidaujama užprogramuoti abu darbo grafikus norint padidinti zonas pjovimo dažnį.

Siekiant užtikrinti tinkamą roboto veikimą, būtina nustatyti jo darbo laiką. Tokie parametrai, kaip antrinių zonų skaičius, akumuliatorių skaičius ir galingumas, vėjo paviršiaus sudėtingumas, žolės tipas ir pan. daro įtaką darbo grafikų nustatymams. Paprastai, jei reikia prižiūrėti daugiau nei vieną zoną ar daug kliūčių ir įmantrių vietų turintį sodą, darbinės valandas reikia šiek tiek pailginti. Toliau pateikiamoje lentelėje nurodoma, kokius laikus naudoti konfigūruojant robotą pirmą kartą.
Dėmesio: Nustatykite visus šiokiadienius į „1 – Darbo dienos“.

Modelis	m ² (pėd.)	1 laikas	2 laikas
7085EVO	400 (4304)	10:00 11:30	
	800 (8608)	10:00 11:30	15:00 16:30
	1200 (12912)	09:00 21:00	
7085ELO	400 (4304)	10:00 11:30	
	800 (8608)	10:00 11:30	16:00 18:00
	1200 (12912)	10:00 12:00	16:00 18:30
	1800 (19368)	09:00 20:00	
	2200 (23672)	08:00 22:00	

LT

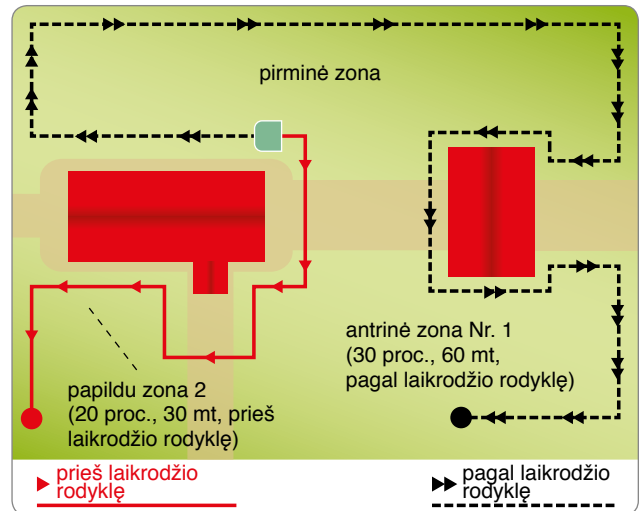
ANTRINĖS ZONOS: PROGRAMAVIMO REŽIMAS

Jei zonoje, kurią ketinate pjauti yra antrinių zonų pagal apibrėžimą pateiktą „Darbinių zonų apribojimų ruošimas ir žymėjimas“ skyriuje, tuomet reikia užprogramuoti antrines zonas taip, kad robotas žinotų, kaip jas pasiekti ir kiek kartų.

SECONDARY AREA: funkcija automatinio antrinės zonos pjovimo nustatymui.

- **Percentage:** leidžia nustatyti antrinės zonos matmenis atsižvelgiant į visą vejos paviršių. Apačioje yra lentelė, kuria galite remtis norėdami konfigūruoti antrinę zoną:

- 10 proc. – labai maža zona.
- 30 proc. – zona, kuri sudaro apie trečdajį viso sodo.
- 50 proc. – zona, kuri sudaro pusę viso sodo.
- 80 proc. – antrinė zona, kuri yra didesnė už pirminę zoną.
- 100 proc. – robotas dirbs palei plotą ribojantį laidą ir pjaus antrinę zoną kaskart išvažiuavęs iš įkrovimo stoties.



- **Distance:** tai leidžia nustatyti atstumą, kurio reikia robotui, kad jis pasiektų vidinę antrinės zonos dalį dirbdamas palei plotą ribojantį laidą. Rekomenduojama pamatuoti pusę antrinės zonos atstumo siekiant užtikrinti, kad robotas pradės dirbti zonos viduje.
- **Direction:** nurodo trumpiausią kryptį, kuria galima pasiekti antrinę zoną. Kryptis gali būti pagal laikrodžio rodyklę arba prieš laikrodžio rodyklę. Robotas išvažiuoja iš įkrovimo stoties ir dirba palei laidą nurodyta kryptimi, kad pasiektų antrinę zoną.
- **Mode:** nurodo trumpiausią kryptį, kuria galima pasiekti antrinę zoną. Naudokite „Važiuoti palei laidą“ būdą, kai sode yra daug kliūčių, esančių arti prie plotą ribojančio laido (arčiau nei per 2 m), arba kai yra siaurų vietų, pro kurias reikia pravažiuoti (mažiau nei 2 m) norint pasiekti antrines zonas. Visais kitais atvejais naudokite „Įtampos matuoklio“ būdą.
 - **“Važiuoti palei laidą” (angl. „Follow wire“).** Robotas atvažiuoja į antrinę zoną, o jo ratai yra abiejose plotą ribojančio laido pusėse.
 - **“Įtampos matuoklis“ (angl. „V-Meter“).** Robotas pasiekia antrinę zoną važiuodamas palei plotą ribojantį laidą nustatytu atstumu, kuris gali būti nuo kelių centimetrų iki 1 m.

SECONDARY AREA 2: funkcija automatinio antrinės zonos Nr. 2 pjovimo nustatymui. Konfigūraciniai šio nustatymo parametrai yra tokie patys kaip ir antrinės zonos Nr. 1.

SECONDARY AREA 3: (tik kai kuriose versijose, žr. „Techninės specifikacijos“ skyrelį). funkcija automatinio antrinės zonos Nr. 3 pjovimo nustatymui. Konfigūraciniai šio nustatymo parametrai yra tokie patys kaip ir antrinės zonos Nr. 1.

SAUGA: PROGRAMAVIMO REŽIMAS

CHANGE PASSWORD: slaptažodžio nustatymo arba pakeitimo funkcija.

- **No:** įvesto slaptažodžio keisti nereikia.
- **Yes:** slaptažodžio, kuris bus naudojamas roboto paleidimui, įvedimui arba pakeitimui. Reikės įvesti šią informaciją:
 - password: įveskite seną slaptažodį (gamintojo numatytasis: 0000).
 - new password: įveskite naują slaptažodį. Slaptažodis negali būti toks pat kaip 0000.
 - repeat password: įveskite naują slaptažodį dar kartą.



Svarbu

Norint pakeisti slaptažodį, pirmiausia reikia įvesti senesnį slaptažodį ir tada naują. Prieš parduodamas įrenginį gamintojas įvedė keturių skaitmenų slaptažodį („0000“).



Svarbu

Įvedus slaptažodį, reikės įvesti slaptažodį dar kartą patvirtinant, kad jis buvo įvestas teisingai. Tam, kad nepamirštumėte slaptažodžio, sugalvokite lengvai įsimenamą skaičių kombinaciją.

START PASSWORD: ši funkcija leidžia pasirinkti, ar norite įvesti slaptažodį kaskart įjungus robotą po neveikimo laikotarpio (pvz.: laikymo žiemos metu).

- **No:** nereikia įvesti slaptažodžio kaskart įjungus robotą. Robotas prašo įvesti slaptažodį, kad būtų patvirtintas parametras.
- **Yes:** kaskart įjungus robotą reikės įvesti slaptažodį.

VEIKIMO REŽIMAS: PROGRAMAVIMO REŽIMAS

Funkcija skirta roboto veikimo režimo nustatymui. Išjungus robotą jis automatiškai grįžta į AUTOMATINĮ režimą.

- **Automatic:** įprastas veikimo režimas. Robotas atpažįsta plotą ribojant laidą ir prireikus grįžta į įkrovimo stotį.
- **Closed area:** veikimo režimas vietose, kuriose nėra įkrovimo stoties. Teisingam šio režimo naudojimui skaitykite „ROBOTO NAUDOJIMAS UŽDAROSE ZONOSE, KURIOSE NĖRA ĮKROVIMO STOTIES“ skyreliai.

KALBOS PARINKTYS: PROGRAMAVIMO REŽIMAS

LANGUAGE: pranešimų ir naudotojo meniu kalbos pasirinkimo funkcija. Slinkite per įvairias parinktis su „+“ arba „-“ mygtukais ir patvirtinkite su ENTER.

- DATE FORMAT
- TIME FORMAT
- DISTANCE FORMAT

Šios funkcijos leidžia keisti datos, laiko ir atstumo formatus.

PIRMINIS KONFIGŪRAVIMAS: AUTOMATINIS REŽIMAS

Automatinis ciklas įjungiamas pirminio parengimo metu arba praėjus atitinkamam neveikimo laikotarpiui.

1. Patikrinkite, ar ketinamos pjauti vejos žolės aukštis leidžia užtikrinti tinkamą roboto veikimą (žr. skyrių „Techninės specifikacijos“).
2. Nustatykite norimą pjovimo aukštį (žr. skyrių „Pjovimo aukščio reguliavimas“).
3. Patikrinkite, ar darbinė zona yra tinkamai pažymėta ir, vadovaudamiesi skyriuje „Darbinių zonų apribojimų ruošimas ir žymėjimas“ bei kituose skyriuose pateikiama informacija įvertinkite, ar nėra pastebimų reguliaraus roboto veikimo sutrikimų.
4. Pastatykite robotą įkrovimo stotyje.
5. Paspauskite įjungimo (angl. ON) mygtuką ir palaukite kelias sekundes, kol robotas tinkamai įsijungs. Esant poreikiui įveskite slaptažodį (žr. „Slaptažodžio įrašymas“). Spustelėkite „Enter“, jei informaciniai pranešimai vis dar rodomi ekrane.
6. Įjungus robotą pirmą kartą, reikia užprogramuoti jo nustatymus. Tačiau jei praėjus ilgam roboto neveikimo laikotarpiui vėl ketinate pradėti jį eksploatuoti, patikrinkite, ar užprogramuotos funkcijos yra tinkamos vejos žolei pjauti (pavyzdžiui, gal įsirengėte baseiną, pasodinote gėlių, ir pan.) (žr. skyrių „Programavimo režimas“).
7. Praėjus kelioms sekundėms, ekrane pasirodys apie krovimą informuojantis pranešimas (angl. CHARGING).
8. Vadovaudamasis užprogramuotais režimais, robotas pradės pjauti vejos žolę.
9. Patikrinkite, ar po stipraus lietaus vejoje neatsirado balų. Pastebėję vejoje vandens sankaupų, sutvarkykite ją arba sustabdykite roboto darbą (turi būti įjungtas režimas „Pause“).

APSAUGINIS ROBOTO IŠJUNGIMO MYGTUKAS

Robotui veikiant, gali prireikti jį sustabdyti. Įprastomis sąlygomis robotą galima išjungti paspaudus mygtuką IŠJUNGTI (angl. OFF). Iškilus pavojui ar norint atlikti roboto techninės priežiūros darbus, būtina saugiai sustabdyti robotą, tokiu būdu užtikrinant, kad asmenys netikėtai nepradės suktis. Paspauskite STOP mygtuką norėdami sustabdyti robotą. Ištraukite maitinimo laido kištuką iš elektros lizdo.



Svarbu

Apsauginį išjungimo mygtuką būtina naudoti prieš pradėdant roboto tvarkymo ir techninės priežiūros darbus (pavyzdžiui, kai reikia keisti ašmenis, atlikti valymo darbus, ir pan.).

Norėdami pradėti, atlikite šiuos veiksmus:

- pastatykite robotą pjovimo zonos viduryje;
- paspauskite įjungimo (angl. ON) mygtuką ir palaukite kelias sekundes, kol robotas tinkamai įsijungs. Esant poreikiui įveskite slaptažodį (žr. „Slaptažodžio įrašymas“). Spustelėkite „Enter“, jei informaciniai pranešimai vis dar rodomi ekrane. Įsijungs ekranas, trumpam pasirodys „Pause“ ir robotas bus pristabdytas;
- spustelėkite paleidimo ir pristabdymo (angl. PLAY/PAUSE) mygtuką.

Jei robotą įjungsite jam esant už pjovimo zonos ribų, jo ašmenų variklis neveiks, be to, trumpą laiką robotui paieškojusi signalo, jo ekrane pasirodys apie buvimą už zonos ribų informuojantis pranešimas (angl. OUT OF BORDER). Paspauskite IŠJUNGIMO mygtuką (angl. OFF), pastatykite robotą pjovimo zonos viduje ir iš naujo atlikite konfigūravimo nustatymus.



AUTOMATINIS GRĮŽIMAS Į ĮKROVIMO STOTĮ

Užfiksavęs šias sąlygas, robotas nutraukia darbinį ciklą:

- **Darbo laiko pabaiga:** baigiantis darbo laikui, robotas automatiškai grįžta į įkrovimo stotį ir toliau imasi užprogramuotų darbų (žr. skyrių „Programavimo režimas“).
- **Lietus:** jei ši funkcija įjungta, robotas automatiškai grįš į įkrovimo stotį ir tęs darbus vadovaudamasis užprogramuotais nustatymais (žr. skyrių „Programavimo režimas“).
- **Reikia įkrauti akumuliatorių:** robotas automatiškai grįš į įkrovimo stotį;
- **Nupjauta veja (tik kai kuriose versijose, žr. „Techninės specifikacijos“ skyrelį):** jei jutiklis užfiksuos, kad vejos žolė jau nupjauta, robotas automatiškai grįš į įkrovimo stotį ir toliau imsis užprogramuotų darbų (žr. skyrių „Programavimo režimas“).

ROBOTO NAUDOJIMAS UŽDAROSE ZONOSE, KURIOSE NĖRA ĮKROVIMO STOTIES

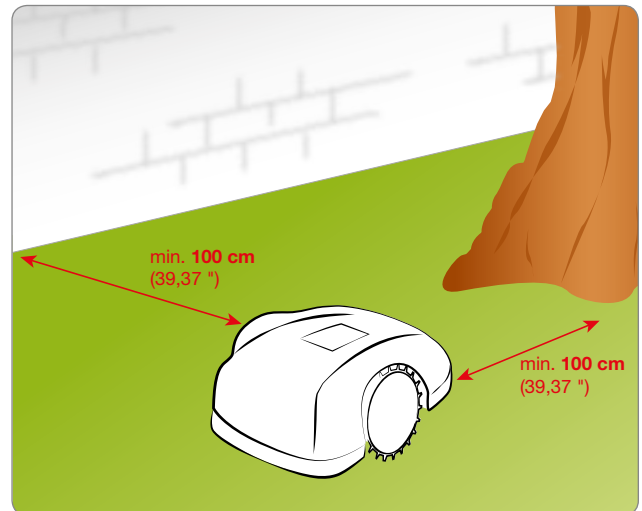
Roboto naudojimo „uždaroje zonoje“ režimas yra skirtas uždaru zonų, kurios pažymėtos plotą ribojančiu laidu, pjovimui ir kuriose nėra įkrovimo stoties.



Įspėjimas: dėmesio

Robotą neškite laikydami jį už rankenos. Neneškite roboto laikydami už jo korpuso ir visada naudokite rankeną.

Padėkite robotą darbinės zonos viduje, mažiausiai 100 cm atstumu nuo plotą ribojančio laido ir toliau nuo kliūčių.



1. Paspauskite įjungimo (angl. ON) mygtuką ir palaukite kelias sekundes, kol robotas tinkamai įsijungs. Esant poreikiui įveskite slaptažodį (žr. „Slaptažodžio įrašymas“). Paspauskite „Enter“, jei informaciniai pranešimai vis dar rodomi ekrane.
2. Ekrane pasirodo pristabdymo (angl. PAUSE) funkcija.
3. Įeikite į programavimo režimą ir pasirinkite DARBINĮ REŽIMĄ (angl. WORK MODE). Pasirinkite UŽDARA ZONA ir ekrane pasirodys: „UŽDARA ZONA – 60 min“ (numatytoji vertė)
4. Paspauskite „+“ arba „-“ norėdami nustatyti minutes.
5. Paspauskite ENTER norėdami patvirtinti.
6. Paspauskite paleidimo ir pristabdymo mygtuką (angl. PLAY/PAUSE) norėdami išeiti iš programavimo meniu ir įjunkite robotą iš naujo. Po nustatyto laiko, robotas saugiai sustoja šalia plotą ribojančio laido.
7. Vadovaudamiesi skyriaus „PIRMINIS KONFIGŪRAVIMAS – AUTOMATINIS REŽIMAS“ informacija, įjunkite įprasto roboto veikimo režimą.



LT

SLAPTAŽODŽIO ĮVEDIMAS

Robotą galima apsaugoti keturių skaitmenų slaptažodžiu, kurį naudotojas gali įjungti, išjungti arba pakeisti (žr. „Programavimo režimas“).

1. Ekrane pasirodo pranešimas:
2. Paspauskite „+“ arba „-“ norėdami nustatyti pirmąjį skaičių.
3. Paspauskite ENTER norėdami patvirtinti. Žymeklis persikelia į kitą padėtį.
4. Pakartokite šį žingsnį norėdami nustatyti visus slaptažodžio skaičius.

Robotas paruoštas naudojimui.



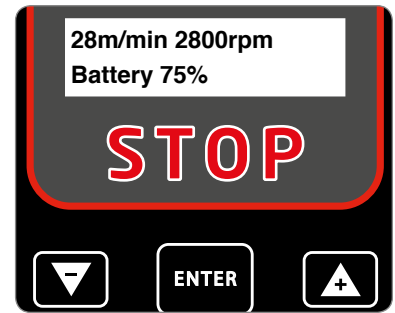
EKRANO VIZUALIZAVIMAS DARBINĖS FAZĖS METU

Robotui veikiant, jo ekrane bus rodomi šie duomenys:

- roboto greitis;
- pjovimo ašmenų greitis;
- akumuliatoriaus įkrovimo lygis procentais.

Kol robotas kraunasi, ekrane bus rodomas apie įkrovimą įspėjantis pranešimas (angl. CHARGING).

Pasibaigus darbo laikui, ekrane bus rodoma kita užprogramuota darbo diena ir laikas.



ILGAS NEVEIKLUMO LAIKOTARPIŠ IR ĮJUNGIMAS IŠ NAUJO

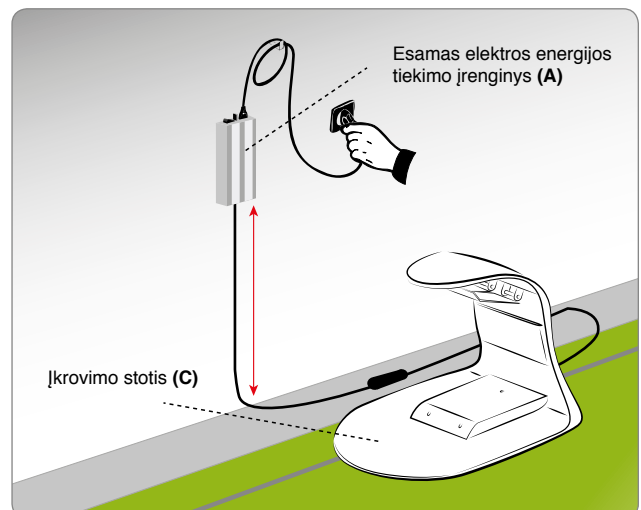
Tuo atveju, jei robotas ilgą laiką buvo nenaudojamas ir prieš prasidedant pjovimo sezonui būtina atlikti tam tikrus veiksmus. Tokiu būdu prieš vėl pradėdami naudoti robotą užtikrinsite tinkamą jo veikimą.

1. Prieš palikdami robotą nenaudojamą žiemai, pilnai įkraukite jo akumuliatorių. Įkraukite akumuliatorių bent kartą per penkis mėnesius.
2. Pasirūpinkite, kad įgaliotas atstovas atliktų einamąją techninę apžiūrą. Tokiu būdu užtikrinsite, kad robotas bus tinkamos būklės. Atstovų teikiamos paslaugos paprastai apima šiuos veiksmus:
 - visapusišką roboto, pjovimo ašmenų ir kitų judamųjų detalių valymą;
 - roboto vidaus išvalymą;
 - roboto veikimo patikrinimą;
 - detalių patikrinimą ir, esant poreikiui, nusidėvėjusių dalių, pavyzdžiui, pjovimo ašmenų ar šepetėlių (taikoma tik tiems robotams, kuriuose yra įrengti valomi varikliai), pakeitimą;
 - akumuliatoriaus galingumo tikrinimą;
 - esant poreikiui, atstovas gali įdiegti naują programinę įrangą.
3. Kruopščiai išvalykite robotą ir įkrovimo stotį (žr. skyrių „Roboto valymas“).
4. Patikrinkite, ar nėra nusidėvėjusių ar pažeistų detalių, pavyzdžiui, pjovimo ašmenys. Įvertinkite, ar reikia jas pakeisti naujomis.
5. Laikykite robotą sausoje ir apsaugotoje vietoje, kurioje temperatūra siekia 10–20 °C. Pasirūpinkite, kad jo nepasiektų vaikai ir gyvūnai, ir kad prie jo nesiliestų kiti daiktai. Laikydami robotą žemesnėje nei 20 °C temperatūroje sumažinsite automatinio akumuliatoriaus išsikrovimo riziką.
6. Ištraukite maitinimo laido kištuką (A) iš elektros lizdo.
7. Uždenkite įkrovimo stotį (C), kad į ją nepatektų pašalinių objektų (lapų, popierių, ir pan.), be to, tokiu būdu apsaugosite ir jos kontaktines plokšteles.

Kartotinis paleidimas

Praėjus ilgam roboto neveiklumo laikotarpiui, prieš įjungdami jį iš naujo, atlikite šiuos veiksmus:

1. įjunkite maitinimo laido kištuką (A) į elektros lizdą;
2. iš naujo įjunkite pagrindinį elektros energijos tiekimo šaltinį;
3. pastatykite robotą įkrovimo stotyje;
4. Paspauskite įjungimo (angl. ON) mygtuką ir palaukite kelias sekundes, kol robotas tinkamai įsijungs. Esant poreikiui įveskite slaptažodį (žr. „Slaptažodžio įrašymas“). Spustelėkite „Enter“, jei informaciniai pranešimai vis dar rodomi ekrane;
5. praėjus kelioms sekundėms, ekrane pasirodys apie krovimą informuojantis pranešimas (angl. CHARGING);
6. robotas jau paruoštas naudojimui (žr. „Programavimo režimas“).

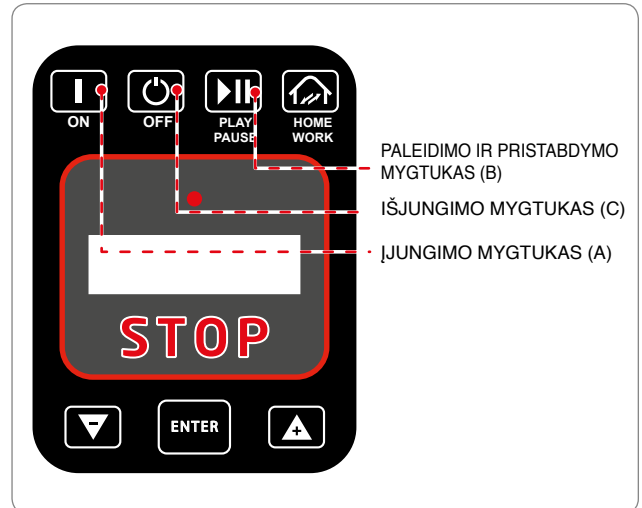




Pavojus: dėmesio

nekraukite roboto vietose, kur yra sprogo ir užsidegimo rizika.

1. Įjunkite į įkrovimo stotį tiekiamą elektros energiją ir patikrinkite, ar švarios įkrovimo plokštelės.
2. Pastatykite robotą įkrovimo stotyje.
3. Paspauskite įjungimo (angl. ON) mygtuką ir palaukite kelias sekundes, kol robotas tinkamai įsijungs. Esant poreikiui įveskite slaptažodį (žr. „Slaptažodžio įrašymas“). Spustelėkite „Enter“, jei informaciniai pranešimai vis dar rodomi ekrane.
4. Praėjus kelioms sekundėms, ekrane pasirodys apie krovimą informuojantis pranešimas (angl. CHARGING).
5. Spustelėkite paleidimo ir pristabdymo mygtuką (angl. PLAY/PAUSE) mygtuką (B). Prasideda akumuliatorių įkrovimo ciklas.
6. Įkrovimo ciklo pabaigoje (maždaug po 6 val.), paspauskite išjungimo (angl. OFF) mygtuką (C).
7. Laikykite robotą sausoje ir apsaugotoje vietoje, kurioje temperatūra siekia 10–20 °C. Pasirūpinkite, kad jo nepasiektų vaikai ir gyvūnai, ir kad prie jo nesiliestų kiti daiktai.



EKSPLOATAVIMO PATARIMAI

Toliau pateikiami naudingi su roboto naudojimu susiję patarimai:

- net jei ir esate tinkamai susipažinę su roboto naudojimu, patartina prieš pradėdant jį naudoti atlikti keletą imitacinių bandymų ir patikrinti, kaip veikia mygtukai ir pagrindinės funkcijos;
- patikrinkite ir priveržkite pagrindinių detalių varžtus;
- tam, kad žolė neužaugtų pernelyg aukšta, ji turi būti dažnai pjaunama;
- nenaudokite roboto, jei žolė yra 1 cm aukštesnė už pjovimo ašmenis. Jei žolė yra aukšta, pakelkite pjovimo ašmenis į viršų ir diena iš dienos leiskite juos žemyn;
- jei vejoje yra įrengta automatinė laistymo sistema, užprogramuokite robotą, kad likus ne mažiau nei valandai iki jos įsijungimo jis grįžtų į įkrovimo stotį;
- siekdami apsaugoti robotą ir purkštuvus, patikrinkite žemės nuožulnumą ir užtikrinkite, kad nebūtų viršytos maksimalios leidžiamos vertės;
- rekomenduojama programuoti robotą taip, kad jis dirbtų tik tiek, kiek reikia, bei atsižvelgti į skirtingą žolės augimo skirtingu sezonu greitį. Tokiu būdu apsaugosite robotą nuo gedimų ir pailginsite akumuliatoriaus eksploatavimo laikotarpį;
- siekdami sumažinti pavojaus saugumui riziką, naudodami robotą pasirūpinkite, kad darbinėje zonoje nebūtų pašalinių asmenų (ypatingai vaikų bei pagyvenusių ir neįgalių suaugusiųjų) ir gyvūnų. Norėdami sumažinti sužeidimų riziką, užprogramuokite robotą, kad jis dirbtų atitinkamu paros metu.

Gamintojas negali užtikrinti, kad robotą vejamą galima tinkamai suderinti su tokiais kitų tipų bevielėmis sistemomis, kaip nuotoliniai valdikliai, radijo siųstuvai, akustinės pagalbinės priemonės, požeminės elektrinės tvoros nuo gyvūnų ir pan.

EINAMOJI TECHNINĖ PRIEŽIŪRA

TECHNINĖS PRIEŽIŪROS REKOMENDACIJOS



Svarbu

Techninės priežiūros metu nepamirškite naudoti gamintojo nurodytų asmens saugos priemonių. Tai ypač aktualu tvarkant ašmenis. Prieš pradėdami techninės priežiūros darbus nepamirškite išjungti roboto (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“).

NUMATYTOS TECHNINĖS PRIEŽIŪROS DARBŲ LENTELĖ

Dažnis	Detalė	Techninės priežiūros tipas	Nuorodos
Kartą per savaitę	Ašmenys	Nuvalykite ašmenis ir patikrinkite jų efektyvumą. Jei ašmenys yra sulankstyti arba labai nusidėvėję, pakeiskite juos naujais	Žr. skyrių „Roboto valymas“ Žr. skyrių „Ašmenų keitimas“
	Akumuliatoriaus įkrovimo galvutės	Nuvalykite ir pašalinkite atsiradusias rūdis	Žr. skyrių „Roboto valymas“
	Kontaktinės plokštelės	Nuvalykite ir pašalinkite atsiradusias rūdis	Žr. skyrių „Roboto valymas“
	Lietaus jutiklis	Nuvalykite ir pašalinkite atsiradusias rūdis	Žr. skyrių „Roboto valymas“
Kartą per mėnesį	Robotas	Nuvalykite robotą	Žr. skyrių „Roboto valymas“
Kartą per metus ir pasibaigus žolės pjovimo sezonui	Robotas	Nuneškite robotą į įgaliotą aptarnavimo centrą	Žr. skyrių „Ilgas neveiklumo laikotarpis ir įjungimas iš naujo“

1. Saugiai išjunkite robotą (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“).



Įspėjimas: dėmesio

Siekdami apsaugoti rankas nuo įpjovimų, mūvėkite apsaugines pirštines.

2. Naudodami sudrėkintą kempinę ir švelnią plovimo priemonę nuvalykite išorinius roboto paviršius. Prieš pradėdami valyti, išspauskite iš kempinės vandenį.



Įspėjimas: dėmesio

Jei naudosite pernelyg daug vandens, jis gali patekti į prietaiso vidų ir pažeisti elektrines detales.

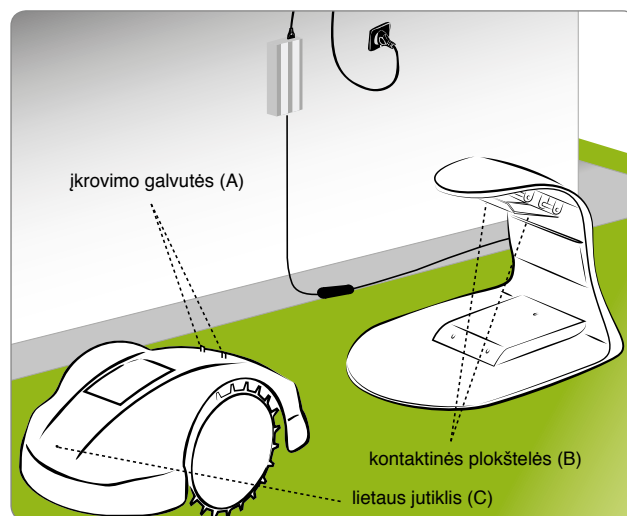
3. Nenaudokite tirpiklių ir benzeno, nes jie gali pažeisti nudažytus paviršius ir plastikines detales.
4. Neplaukite vidinių roboto dalių ir nenaudokite suslėgto vandens purkštuvų, nes galite pažeisti elektrines ir elektronines roboto dalis.



Įspėjimas: dėmesio

Tam, kad negrįžtamai nesugadintumėte elektrinių ir elektroninių elementų, nei visiškai, nei dalinai nardinkite roboto į vandenį, nes jis nėra sandarus.

5. Patikrinkite apatinę roboto dalį (pjovimo ašmenų zoną ir ratukus) ir tinkamu šepetėliu pašalinkite medžiagų sankaupas ir (ar) likučius, galinčius sutrikdyti roboto veikimą.
6. Pašalinkite prie roboto prilipusius žolės likučius ir lapus.
7. Nuvalykite akumuliatoriaus įkrovimo galvutes (A) ir kontaktines plokšteles (B). Naudodami sausą šluostę, o esant poreikiui – ir švitrinį popierių, pašalinkite dėl elektros kontaktų atsiradusias medžiagų sankaupas ar likučius.
8. Nuvalykite lietaus jutiklį (C) ir pašalinkite ant jo atsiradusius nešvarumus ar rūdis.
9. Išvalykite įkrovimo stoties vidų ir pašalinkite joje susikaupusius medžiagų likučius.



NESKLANDUMŲ ŠALINIMO ŽINYNAS


Toliau pateikiama informacija suskirstyta taip, kad padėtų nustatyti ir pašalinti roboto veikimo metu atsiradusius pažeidimus ir (arba) gedimus. Kai kuriuos gedimus gali pataisyti pats naudotojas, tuo tarpu kitiems reikalingi specifiniai techniniai įgūdžiai arba žinios, todėl tokius gedimus gali pašalinti tik atitinkamą kvalifikaciją tam tikroje srityje įgiję srities darbuotojai.


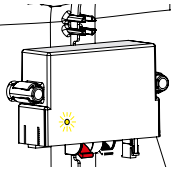


Įspėjimas: dėmesio

Jei reikia apžiūrėti robotą, tam, kad ašmenys netikėtai nepradėtų sukintis saugiai jį išjunkite (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“).

Problema	Priežastis	Problemos sprendimo būdai
Nejprasti virpesiai Robotas kelia didelį triukšmą	Pažeisti pjovimo ašmenys	Pakeiskite ašmenis naujais (žr. skyrių „Ašmenų keitimas“)
	Pjovimo ašmenys apsvėlę medžiagų (juostų, laidų, plastikinių elementų, ir pan.) likučiais	Įspėjimas: dėmesio Siekdami apsaugoti rankas nuo sužeidimų, mūvėkite apsaugines pirštines
	Robotas darbą pradėjo šalia kliūtis (nulūžusių šakų, paliktų daiktų, ir pan.)	Saugiai išjunkite robotą (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“) ir vėl įjunkite robotą (žr. skyriaus „Konfigūravimas: Automatinis režimas“)
	Sugedo elektrinis variklis	Kreipkitės į artimiausio įgalioto aptarnavimo centro darbuotojus ir paprašykite jų pakeisti variklį nauju
	Per aukšta žolė	Padidinkite pjovimo aukštį (žr. skyrių „Pjovimo aukščio reguliavimas“) Pirmiausiai vejos žolę nupjaukite paprasta vejapjove
Robotui nepavyksta tinkamai įvažiuoti į įkrovimo stotį	Netinkamai nutiestas pjaunamą plotą ribojantis laidas arba įkrovimo stoties maitinimo laidas	Patikrinkite įkrovimo stoties jungtį (žr. skyrių „Įkrovimo stoties ir elektros energijos tiekimo šaltinio įrengimas“)
	Šalia įkrovimo stoties susmego žemė	Pastatykite įkrovimo stotį ant plokščio ir tvirto pagrindo (žr. skyrių „Sistemos įrengimo planavimas“)
Dirbdamas aplink gėlių lysves robotas veikia ne taip, kaip turėtų	Netinkamai išdėstytas pjaunamą plotą ribojantis laidas	Tinkamai nutieskite pjaunamą plotą ribojantį laidą (prieš laikrodžio rodyklę) (žr. skyrių „Pjaunamą plotą apribojančio laido tiesimas“)
Robotas pradeda darbą netinkamu metu	Netinkamai nustatytas laikrodis	Nustatykite roboto laikrodį iš naujo (žr. skyrių „Programavimo režimas“)
	Netinkamai nustatytas darbo laikas	Nustatykite darbo laiką iš naujo (žr. skyrių „Programavimo režimas“)
Robotas nevykdo greito įvažiavimo funkcijos	Netinkamai nustatyta greito įvažiavimo funkcija	Patikrinkite greito įvažiavimo modelį (žr. skyrių „Roboto greito įvažiavimo į įkrovimo stotį modelis“)

Problema	Priežastis	Problemos sprendimo būdai
Netinkamai nupjauta darbinės zonos žolė	Per trumpos darbo laikas	Pailginkite darbo laiką (žr. skyrių „Programavimo režimas“)
	Pjovimo ašmenys apsvėlę medžiagu sankaupomis ir (ar) jų likučiais	Saugiai išjunkite robotą (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“).  Įspėjimas: dėmesio Siekdami apsaugoti rankas nuo sužeidimų, mūvėkite apsaugines pirštines. Nuvalykite ašmenis
	Nusidėvėję pjovimo ašmenys	Pakeiskite ašmenis originaliais atsarginiais ašmenimis (žr. skyrių „Ašmenų keitimas“)
	Darbinė zona per didelę palyginus su faktiniu roboto pajėgumu	Sureguliuokite darbinės zonos nustatymus (žr. skyrių „Techninės specifikacijos“)
	Akumuliatorius tuoj išsikraus	Pakeiskite akumuliatorių originaliu akumuliatoriumi (žr. skyrių „Akumulatoriaus keitimas“)
	Akumuliatorius iki galo neįkrautas	Nuvalykite ir pašalinkite ant akumulatoriaus kontaktų susidariusias rūdis (žr. skyrių „Roboto valymas“).
Nupjauta ne visa antrinės zonos žolė	Programavimo klaida	Tinkamai užprogramuokite antrinę zoną (žr. skyrių „Programavimo režimas“)
Ekrane rodomas apžiūrėti raginantis užrašas „Service“	eikia apžiūrėti robotą	Susisiekite su artimiausio aptarnavimo centro darbuotojais
Ekrane rodomas apie pakėlimą informuojantis užrašas „Lift“	Robotas pakeltas nuo žemės	Patikrinkite, ar niekas neblokuoja ir nekliudo robotui tinkamai veikti. Išvalykite iš pašalinkite po korpuso gaubtu susikaupusius jutikliams galinčius trukdyti žolės likučius (žr. skyrių „Roboto valymas“)
Ekrane rodomas apie signalo trukdžius informuojantis užrašas „No Signal“	Netinkamai sujungtas pjaunamą plotą ribojantis laidas (laidas yra pažeistas, nėra elektrinės jungties, ir pan.)	Patikrinkite, ar tinkamai veikia elektros energijos tiekimo šaltinis ir ar tinkamai elektros energijos tiekimo įrenginys prijungtas prie įkrovimo stoties (žr. skyrių „Įkrovimo stoties ir elektros energijos tiekimo šaltinio įrengimas“)
Ekrane rodomas apie išvažiavimą už nustatytų ribų informuojantis užrašas „Out of border“	Pernelyg daug nuolydžių	Netieskite laido daug nuolydžių turinčioje vietoje (žr. skyrių „Sistemos įrengimo planavimas“)
	Netinkamai išdėstytas pjaunamą plotą ribojantis laidas	Patikrinkite, ar tinkamai įrengtas laidas (ar ne per giliai užkastas, ar netoliese nėra metalinių objektų, ar tarp dviejų elementus žyminčių laidų esantis atstumas ne mažesnis nei 70 cm, ir pan.) (žr. skyrių „Sistemos įrengimo planavimas“)
	Zonų viduje atitinkamas vietas (gėlių lysves, krūmus, ir pan.) ribojantis laidas išdėstytas prieš laikrodžio rodyklę	Tinkamai nutieskite pjaunamą plotą ribojantį laidą (prieš laikrodžio rodyklę) (žr. skyrių „Pjaunamą plotą apribojančio laido tiesimas“)
	Perkaitęs elektros energijos tiekimo įrenginys	Sugalvokite, kaip tinkamai sumažinti elektros energijos tiekimo šaltinio temperatūrą (vėdinkite arba keiskite įrengiamą zoną, ir pan.) (žr. skyrių „Sistemos įrengimo planavimas“)
	Perkaitęs elektros energijos tiekimo įrenginys	Patikrinkite ir, esant poreikiui, tinkamai priveržkite roboto ratukus

Problema	Priežastis	Problemos sprendimo būdai	
Ekrane rodomas apie ratukų problemas informuojantis užrašas „Wheel error“	Žemė yra nelygi arba ant jos yra judėjimą ribojančių kliūčių	Užtikrinkite, kad ketinama pjauti veja būtų lygi ir kad joje nebūtų angų, akmenų ir kitokių kliūčių. Jei jų yra, užpildykite angas ir pašalinkite esamas kliūtis (žr. skyrių „Darbinių pirminių ir antrinių zonų apribojimų paruošimas ir žymėjimas“)	
	Sugedo vienas arba abu ratukų transmisijos varikliai	Kreipkitės į artimiausio įgalioto aptarnavimo centro darbuotojus ir paprašykite jų pakeisti variklį nauju	
Ekrane rodomas apie per aukštą žolę (angl. „Too high grass“) arba ašmenų problemas (angl. „Blade Error“) informuojantis užrašas	Pažeisti pjovimo ašmenys	Pakeiskite ašmenis naujais (žr. skyrių „Ašmenų keitimas“)	
	Pjovimo ašmenys apsvėlę medžiagu (juostų, laidų, plastikinių elementų, ir pan.) likučiais	Saugiai išjunkite robotą (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“).  Įspėjimas: dėmesio Siekdami apsaugoti rankas nuo sužeidimų, mūvėkite apsaugines pirštines. Išvalykite medžiagų likučius	
	Robotas darbą pradėjo šalia kliūtis (nulūžusių šakų, paliktų daiktų, ir pan.)	Saugiai išjunkite robotą (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“) Pašalinkite kliūtis ir vėl įjunkite robotą (žr. skyrių „Konfigūravimas: Automatinis režimas“)	
	Sugedo elektrinis variklis	Kreipkitės į artimiausio įgalioto aptarnavimo centro darbuotojus ir paprašykite jų pakeisti variklį nauju	
	Per aukšta žolė	Padidinkite pjovimo aukštį (žr. skyrių „Pjovimo aukščio reguliavimas“). Pirmiausiai nupjaukite zonos žolę paprasta vejpajove	
Ekrane rodomas apie pasvyrimą informuojantis užrašas „Tilt“	Robotas yra ant nuolydžio, kurio aukštis viršija leidžiamas ribas	Pažymėkite pernelyg stačią vietą	
	Ekrane rodomas apie pasvyrimą informuojantis užrašas „Tilt“	Nėra elektros	Patikrinkite, ar elektros energijos tiekimo įrenginys yra tinkamai prijungtas prie elektros energijos lizdo
		Perdegę saugiklis	Kreipkitės į artimiausio įgalioto aptarnavimo centro darbuotojus ir paprašykite jų pakeisti saugiklį nauju
	Šviečia siųstuvo diodas (C)	Nutrauktas pjaunamą plotą ribojantis laidas	Saugiai išjunkite robotą (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“). Ištraukite maitinimo laido kištuką iš elektros energijos tiekimo įrenginio. Sujunkite pjaunamą plotą ribojantį laidą



Svarbu

Detales keiskite ir taisykite vadovaudamiesi gamintojo instrukcijomis, o jei reikiamos informacijos vadove nėra, kreipkitės į aptarnavimo centro darbuotojus.

AKUMULIATORIAUS KEITIMAS



Svarbu

Akumuliatorių keiskite įgaliotame aptarnavimo centre.

AŠMENŲ KEITIMAS

1. Saugiai išjunkite robotą (žr. skyrių „Apsauginis roboto išjungimo mygtukas“).



Svarbu

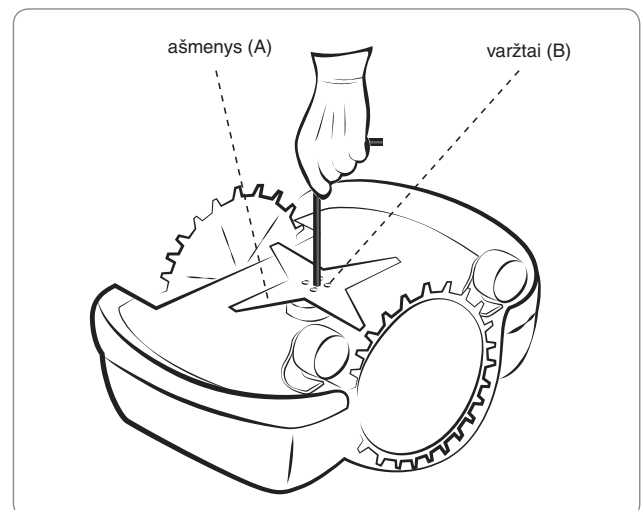
Siekdami apsaugoti rankas nuo sužeidimų, mėvėkite apsaugines pirštines.

Keisdami naudokite tik prietaisui tinkamus originalius ašmenis.

MODEL: 7085EV0, 7085ELO

Pjovimo ašmenų kodas: 075Z07800A, CS_D0112_02

2. Apverskite robotą ir padėkite jį taip, kad nepažeistumėte jo gaubto.
3. Atsukite varžtus (B) ir išimkite ašmenis (A).
4. Įstatykite naujus ašmenis ir priveržkite jų varžtus.
5. Grąžinkite robotą į darbinę padėtį.



- Praėjus naudingo eksploatavimo trukmei šis įrenginys priskiriamas EEJA (elektros ir elektroninės įrangos atliekoms). Dėl šios priežasties jis negali būti šalinamas su įprastomis buitinėmis atliekomis, mišriomis nediferencijuotomis ir atskiromis diferencijuotomis miesto atliekomis.
- Atėjus prietaiso šalinimo laikui, naudotojas turi užtikrinti, kad jis bus perdirbamas laikantis vietos įstatymų nustatytų reikalavimų. Elektriniai ir elektroniniai elementai turi būti atskiriami ir perkeltami į įgaliotus elektros ir elektroninės įrangos atliekų perdirbimo centrus arba visas prietaisas perkant naują robotą turi būti atiduodamas atstovui. Už netinkamai pašalintas EEJA gresia šalyje, kurioje šalinamos atliekos, galiojančiais įstatymais nustatytos baudos.
- Pavojingos elektriniuose ir elektroniniuose prietaisuose esančios medžiagos gali stipriai pakenkti gamtai ir žmogaus sveikatai, todėl naudotojas privalo pasirūpinti pakartotiniu EEAJ panaudojimu, perdirbimu ir kitokiu jų utilizavimu.
- Visos detalės, kurias reikia atitinkamai išrūšiuoti ir pašalinti, yra pažymėtos.



Pavojus: dėmesio

EEJA, t. y. elektros ir elektroninės įrangos atliekose gali būti pavojingų medžiagų, galinčių neigiamai paveikti gamtą ir žmonių sveikatą. EEJA turi būti tinkamai šalinamos pridudant jas specialiuose tokių atliekų surinkimo centruose..

- Pakuotė: gaminio pakuotė yra pagaminta iš perdirbamų medžiagų, todėl turi būti šalinama į specialius tokių atliekų konteinerius arba pridudama į įgaliotus atliekų šalinimo centrus.
- Akumulatoriai: senuose ir išnaudotuose akumulatoriuose yra gamtai ir žmonių sveikatai kenksmingų medžiagų, todėl draudžiama jas šalinti kartu su buitinėmis atliekomis. Tokius elementus naudotojas privalo šalinti į specialius tokioms atliekoms pritaikytus konteinerius arba priduoti į įgaliotus atliekų šalinimo centrus.

**ZUCCHETTI Centro Sistemi S.p.A. Via Lungarno 305/A Terranuova B.ni (AR) ITALY**

Pareiškia ir prisiima visą atsakomybę už tai, kad gaminys:

elementais maitinamas automatinis robotas vejapjovė, modelis 7085EV0, 7085EL0, atitinka pagrindinius su saugumu, sveikata ir aplinkosauga susijusius reikalavimus, nustatytus toliau išvardytomis Europos Sąjungos direktyvomis:

Mašinų direktyva 2006/42/EB, elektromagnetinio suderinamumo direktyva 2014/30/ES, Radijo direktyva (RED) 2014/53/ES, "RoHS" direktyva 2011/65/ES, EEJA direktyva 2012/19/ES, į aplinką sklaidžiamo triukšmo direktyva 2005/88EB;

atitinka šių darnųjų standartų reikalavimus:

EN 50636-2-107: 2015 ir EN 60335-1: 2012 A11:2014 (**saugumas**);

EN 62233:2008 (**elektromagnetiniai laukai**);

EN 55014-1: 2008 A1: 2010 A2: 2012 (**išmetamieji teršalai**);

EN 61000-3-2: 2015 ir EN 61000-3-3: 2014 (**išmetamieji teršalai**);

EN 55014-2: 2015 (**atsparumas**);

EN 50419:2006 (**EEJA - Įrangos ženklavimas**)

ETSI EN 301 489-1 V1.9.2 (**Elektromagnetinis suderinamumas**)

ETSI EN 301 489-17 V1.3.2 (**Elektromagnetinis suderinamumas**)

ETSI EN 300 328 v1.9.1 (**Radijo spektro naudojimo efektyvumas**)

ETSI EN 303 447 V1.1.1 (**2017-09**)

taip pat pareiškia, kad, sutinkamai su direktyva 2005/88/EB, garso galios lygis, išmatuotas atlikus svarbų bandymą, siekia 64 dB ± 2,0 dB (išmatuotas ant A kreivės ir nurodytas 1 pW), kad užtikrinamas garso galios lygis nesiekia 66 dB (išmatuotas ant A kreivės ir nurodytas 1 pW) ir kad techniniai aplankai, atitinkantys direktyvas 2005/88/EB ir 2006/42/EB, yra laikomi adresu Zucchetti Centro Sistemi S.p.A. via Lungarno 305/a, Terranuova B.ni (ar), Italy.

Terranuova B.ni 08/10/2018

Bernini Fabrizio
(generalinis direktorius)

